走査電子顕微鏡 (SEM) による表面形状測定

―法線検出法による―

Measurement of Surface Shape by Scanning Electron Microscope Using Detection of Normal Direction

佐藤壽芳*・大堀真敬*

Hisayoshi SATO and Masanori O-HORI

1. まえがき

光学的方法に比して容易に測定精度をあげやすい粗さ 測定法として,走査電子顕微鏡を用いた表面粗さ測定法 について研究をすすめてきた¹²². これまでの方法は,反 射電子信号の強度が面の傾斜に比例することにもとづ き,走査線方向に積分することによって粗さ曲線を求め るものであった。これによれば,比較的簡単かつ迅速に 粗さ曲線が求められた反面,面が任意の方向をむき,傾 斜が走査線方向のみでない試料にたいしては,十分対処 できないことに難があった。このような場合については, 反射電子画像の検出素子を4個とし,表面の任意の方向 の傾斜に対する反射電子信号の強度の関係を較正し,そ れによって表面形状の断面曲線を求める解析が材料の疲 労破面の解析の観点からすすめられている³¹. しかし,こ れも著者らがおこなってきた面形状全面にこれを適用す ること等については,その後の進展をみていない。

本研究では、試料と並べて標準小球をおき、試料の輝度と等しい球の輝度の位置から、球の法線方向を求め、これをもって試料の法線方向としたのち、この法線に関する情報から表面形状を求める方法を提案した。これによって、従来の方法では対処が難しかった、傾斜が急な面、あるいは、緩い面についても、標準球の傾斜との比較によって面形状を求めることを可能にした。さらにこの方法をヴィッカース硬さ試験の圧痕の形状測定に適用し、よい結果をえた。以下ではこれについて簡単に報告する。

2. 装置の構成

装置の構成は基本的に既報²⁾と同様であり、その概要を図1に示す。パーソナルコンピュータ(NEC製, PC9801-F2)を新たに付しているが、これは、データの計算機内への取りこみは速度に優れた在来のミニコンピュータに委ね、画像の処理表示についてはパーソナルコンピュータの特徴を生かすことを意図している。また実

図1 装置の構成

用的な見地からはパーソナルコンピュータが付設される ことが望ましいことも考慮している。

反射電子の検出素子は菊川らの研究³と同様 4 個を備え、視差によって傾斜面の輝度が変わることを、十分広い範囲の傾斜面に対応できるようにしている。小球は(株)モリテックス製の鋼球で、直径 50~100 μ m の球が混在している中から適切な大きさのものを選択して用いている。

3. 標準球の反射電子画像と濃淡像

図 2 は直径約 $50~\mu m$ の反射電子画像である。図 3 は 4 個の検出素子の内 1 個によってこの反射電子信号を検出し、図の縦横を 64×64 点で AD 変換してとりこんだのち、1 点について 8×8 階調で表示している。他の 3 検出素子によっても同様な画像が求められるが、それぞれ検

SEM H. & V. Synchronize (JSM T-20) Signal Detector (Image Signal) C. R. T. Clock Pulse (Monitoring) Oscillator Sample Pulse Start Pulse A/D Converter E. O. C. Pulse Mini-computer 8 bit Data (HP 21MX) **8....** 781 Color GP-IB C.R.T Personal Computer Plotter Hard Disk (NEC PC-9801F) (HP 7475) (HP 7900)

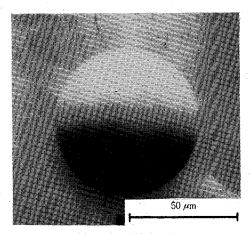
^{*} 東京大学生産技術研究所 第2部

報 вининининининини 出素子側が明部に対応した濃淡階調の図がえられる。 濃 淡階調、輝度に対応して法線方向を求めるためには、球 の輪郭を円として認識することが必要である。このため 図3の濃淡像から等高線を描き、その最外縁をもって輪 郭としてこれに2次曲線を適合し、その頂点をもって半 径の一端とした、これを4枚の画像についてすすめるこ とから円上のさしわたし4点が求まり、円の方程式を求 めることが可能となる.

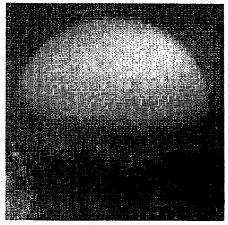
4. 試料の法線方向の測定

図4は、以上によって求められた球の輝度のデータを 標準として, 試料の反射電子信号から法線方向を求める 説明図である。試料上の点 P に注目するとその輝度ベク トル L_p は、4個の検出素子によってえられる輝度 $p_i(i)$ =1,…,4)を用いて,

$$\boldsymbol{L}_{p} = \{p_{1}, p_{2}, p_{3}, p_{4}\} \tag{1}$$



球の反射電子画像



1個の検出素子による反射電子濃淡画像

と表すことができる。一方、球上の点P'について、輝度 ベクトル L', は同様に

$$\mathbf{L}_{p}^{\prime} = \{ p_{1}^{\prime}, p_{2}^{\prime}, p_{3}^{\prime}, p_{4}^{\prime} \} \tag{2}$$

と書ける、いま

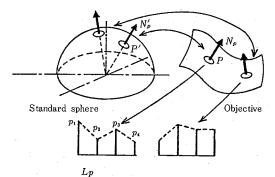
$$L_p' = L_p \tag{3}$$

とできる P' が見い出せれば、P' における単位法線ベク トル N6 をもって P における単位法線ベクトルとする ことができる。この過程は,

$$\varepsilon = |L_p' - L_p|^2 \le \sum_{i=1}^4 (p_i' - p_i)^2 \tag{4}$$

なる ε を考え、これを最小とする P' を探索することに よってすすめることができる。現在のところかなり広い 範囲のデータをそのまま用い,(4)を演算することによ って、これを満足するP'を求めている。

図6は図5に示すヴィッカース硬さ試験圧痕の反射電 子像から、上述の方法によって求めた法線方向を、規準 長さを定めて平面上へ投影した図である。四角錐の押し こみによって形成された圧痕の法線方向が、よく表現さ れている。反射電子信号の強さが面の傾斜と比例しなく



試料の法線方向を求める概念図

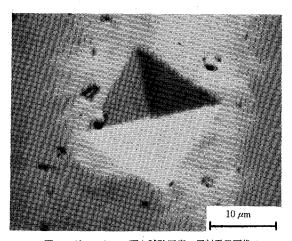


図5 ヴィッカース硬さ試験圧痕の反射電子画像

1940014000019141000014410000141000141001410014100014100014101410141410141410014100141014141414141414

なる傾斜が急な場合, あるいは緩い場合, また面が任意 の方向を向いている場合には, 従来の方法では対処しえ なかった、精度の問題は課題としても、標準球の輝度を 介して法線方向を求める本方法によって、このような場 合についても, 面形状のより正確な情報をうることが可 能となった。

5. 法線情報をもとにした面形状の構成

法線情報をもとに面形状を構成することについては, わが国では池内506)によっておこなわれている。しかし、 これらの研究では, 面形状構成の方法の詳細が明確でな いこと, 本研究の意図としては, 面形状の測定精度に関 心があること等から、構成の方法を明らかにしておく必 要もあって,以下にその概要を示す。

基本的な面の構成は、まず3×3点、9個のデータを用 いることとし, 面を表す関数形とし,

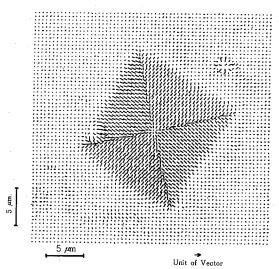
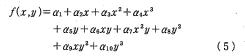


図6 図5に対して求められた法線方向表示



なる関係を用いることとした。x,y,z 直交座標系におけ る法線の方向余弦をl,m,nとすると、一般に

$$\partial f/\partial x = -l/n$$
, $\partial f/\partial y = -m/n$ (6) で与えられる。したがって,(5)で表される面に対して,計測された法線情報をもとに,(6)を介して係数をきめる演算をおこない,(5) を求めることが可能となる.この過程は,

$$\varepsilon = \sum_{x=-1}^{1} \sum_{y=-1}^{1} \left[\left\{ \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) - \left(-\frac{l}{n} \right)_{0} \right\}^{2} + \left\{ \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) - \left(-\frac{m}{n} \right)_{0} \right\}^{2} \right]$$

$$(7)$$

とし、これが $\alpha_i(i=2,\cdots,10)$ に対して最小になる条件と して

$$\partial \varepsilon / \partial \alpha_i = 0 \qquad (i = 2, \dots, 10)$$
 (8)

を満たす 9 元連立一次方程式を解くことにより、 α_i が求

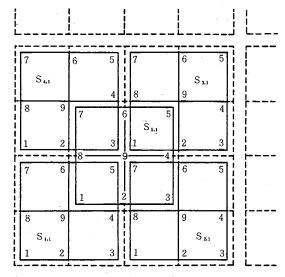
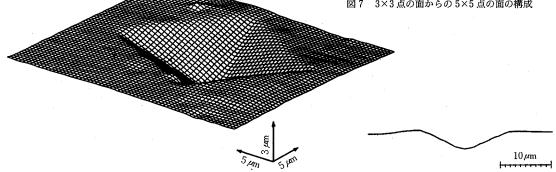


図7 3×3点の面からの5×5点の面の構成



ヴィッカース硬さ試験圧痕の形状

図9 圧痕の対面の断面曲線

められる。ここで $\left(-\frac{l}{n}\right)_{o}$ 、 $\left(-\frac{m}{n}\right)_{o}$ は,各座標に対し測定された法線情報から導かれる偏微係数の値を意味している。

こうしてえられる 3×3 点の面 5 枚も図 7 の配置で求め、相互に接する点については平均化して 5×5 点の面を次に求めている。 さらに 5×5 点の面の端点を共有する 5×5 点の面を隣接して構成し、共有する 5 点における相互の変位が最小になるように、最小二乗法で面の位置を (5) の α_0 で調整し、隣接する面の接合をおこなっている。

図8はこの方法によって図6から求められたヴィッカース硬さ試験圧痕の形状である。平均化や最小二乗法をおこなわない単純な面形状構成の方法に比べ、平滑なよい結果がえられている。図9は圧痕の頂点を通る対面の断面曲線である。これから求められた対面角は132°であり、規定されている圧子の対面角136°より小さいという問題は残している。しかし、圧痕の端部で約 1μ mの盛り上がりを検出していることは、測定法として、また硬さ試験の解析の視点として興味深いと言える。

6. ま と め

以上の結果は次のようにまとめられる。

1) 4個の反射電子画像検出素子を用い、対象試料の輝

度を標準球の輝度と比較することによって、標準に対応する法線方向を求めるようにした。これによって、傾斜の緩急を問わず、任意の方向に傾斜をもつ試料面の法線方向を求めることを可能とした。また法線方向の情報から面形状を構成する方法についても明らかにした。

2) ヴィッカース硬さ試験の圧痕を対象としてこの方法 を適用し、形状の表示、対面の断面曲線、圧痕周辺の盛 り上がり等の点でよい結果をえた。

(1985年9月5日受理)

参考文献

- 1) 佐藤, 大堀:走査電子顕微鏡 (SEM) による表面粗さ測 定の研究, 機論 C, 49-438, 昭 58-2, 227-233
- 2) 佐藤, 大堀:走査電子顕微鏡(SEM)による表面粗さ測定の研究(ディジタル方式による),機論C,51-469,昭60-9,2381~2388
- 3) 菊川, 城野, 安井, 安達, 稲田:走査電子顕微鏡による 疲労損傷についてのミクロな定量的測定, 材料, 23-252, 昭 49-9, 708-715
- 4) 池内:反射率地図に基づき,二次元濃淡画像より三次元 形状を構成する二手法,電子通信学会論文誌,Vol. J-65D, No. 7, 昭 57-7,842-849
- 5) 池内:被写体表面上の小図形の幾何学的ひずみから三次 元形状を構成する一手法,電子通信学会論文誌 Vol. J-65D, No. 7, 昭 57-7, 850-857

