# UBETの鍛造加工への応用に関する研究・IV 一非軸対称すえ込み加工の解析(2)

Application of UBET to Non-Axisymmetric Upsetting Process (2)

木内学\*・鄭顕甲\*\*・柳本潤\* Manabu KIUCHI, Hyun-Kap CHUNG and Jun YANAGIMOTO

1.はじめに

近年, 塑性加工分野においては, さまざまな塑性力学 的数値解析法の開発の試みが盛んに行われつつある. 筆 者らは, 比較的簡便かつ有効であり経済的にも有利な解 析手法であるUBET法の鍛造加工への応用に関し, 一連 の研究を進めている<sup>1-0</sup>.前報<sup>1)</sup>では, アスペクト比が小さ く, 肉厚が大きい非軸対称中空素材を対象として, 自由 表面の軸方向バルジ変形を考慮しない解析モデルを提案 し, 非軸対称すえ込み加工の解析を行った.

本報では,前報<sup>1)</sup>にて提案した解析モデルを,自由表面 の軸方向バルジ変形をも表現しうる一般性のある解析モ デルに拡張し,正方筒形・六角筒形および円筒形のすえ 込み加工への適用を行うとともに,解析モデルの妥当性 を確認するため,実測値との比較を行った.また,圧下 部の初期端面積が同一な,幾つかの非軸対称中空素材の すえ込み加工の解析を行い,それらの比較を通して種々 の知見を得たので,その結果を以下に報告する.

# 2.解析モデルと基礎式

#### 2.1 動的可容速度場

解析対象とする非軸対称中空素材(以下被加工材と称 する)を, Fig.1(a)に示す.前報<sup>1)</sup>では,被加工材を中 心軸(y軸)方向に一つの要素層に分割し解析を行った が,これは,被加工材の軸方向バルジ変形を考慮してい ない場合に相当する.

本報では、図に示すように、被加工材を中心軸方向に 垂直な分割(境界)面によりn個の要素層に、また、周方 向( $\theta$ 方向)に垂直な分割(境界)面によりk個の要素に 分割する場合について検討する.ただし、解析モデルは 上下対称性より上1/2部分についてのみ考えるものとす る.

軸方向にi番目の要素(以後要素層iと称する),周方向 にj番目の要素E<sub>i,j</sub>内での動的可容速度場を,体積一定の 条件を考慮して,次式のように表現する.

\*東京大学生産技術研究所 第2部

\*\*」射韓国機械研究所

$$\begin{split} \dot{U}_{y^{(i)}} &= C1_{i} \cdot y^{2} + C2_{i} \cdot y + C3_{i} \qquad (1) \\ \dot{U}_{r}^{(i,j)} &= r \cdot (a_{i,j} \cdot \theta + b_{i,j}) / (1 + y^{2}) + (a_{i,j} \cdot \theta + b_{i,j}) / r \\ &- r \cdot (C1_{i} \cdot y + C2_{i}/2) \qquad (2) \\ \dot{U}_{\theta}^{(i,j)} &= - r \cdot (a_{i,j} \cdot \theta^{2} + 2b_{i,j} \cdot \theta - E_{i,j}) / (1 + y^{2}) \qquad (3) \end{split}$$

ここで、 $C1_i$ 、 $C2_i$ 、 $C3_i$ 、 $a_{i,j}$ 、 $b_{i,j}$ 、 $E_{i,j}$ は未知係数である。ただし、この速度場では、軸方向速度 $U_{j}$ <sup>(i)</sup>は各要素層間の境界面上で一様に分布するものとしており、また、 半径方向速度 $U_r$ <sup>(i,j)</sup>および周方向速度の表示式 $U_{\theta}$ <sup>(i,j)</sup>は、 未知係数の値に応じて、被加工材の内・外面自由表面に





770 41 巻 10 号 (1989, 10)

# 生ずるさまざまな変形を表現しうる形となっている。 2.2 解析モデルに課せられる諸条件

# 2.2.1 速度の連続条件

被加工材の内・外表面において,隣接する要素層間お よび要素間で段差が生じないものとすると,次式が成立 する.

要素層間境界面  $\left[\theta = \theta_j, r = \gamma_{i+1,j}, y = y_{i+1}\right]$ 

要素層間での半径方向の相対すべりは発生しないものと して,

 $U_r^{(i,j)} = U_r^{(i+1,j)}$  (*i*=1~*n*-1, *j*=1~*k*+1)(4) 要素間境界面 [ $\theta = \theta_{j+1}, r = r_{i,j+1}, y = y_i$ ]

 $U_r^{(i,j)} = U_r^{(i,j+1)}$  (*i*=1~*n*+1,*j*=1~*k*-1)(5) なお,要素間の軸方向の相対すべりは発生しないよう に速度場の構成がなされている.また,要素層間境界面 [*y*=*y*<sub>*i*+1</sub>]での軸方向速度の連続条件より,次式が得られ る.

 $U_{y}^{(i)} = U_{y}^{(i+1)}$  (*i*=1 $\sim$ *n*-1) (6) 隣接する要素間境界面 [ $\theta = \theta_{i+1}$ , *r*=*r*<sub>*i*,*j*+1</sub>, *y*=*y*<sub>*i*</sub>] での 周方向速度の連続条件より、次式が得られる.

 $U_{\theta}^{(i,j)} = U_{\theta}^{(i,j+1)} \quad (i = 1 \sim n+1, \ j = 1 \sim k-1)$ (7)

## 2.2.2 境界条件

(1) 工具速度: 被加工材と工具との接触面  $[y = y_{n+1}]$ での軸方向速度は、工具速度-Uに等しいことから、

 $U_{y}^{(n)} = -U$  (8) (2)対称条件:被加工材の軸方向に見た対称面 $[y=y_{i}]$ での軸方向速度は0であるから、

 $U_{\nu}^{(1)} = 0$ 

また、Fig. 1(b)に示すように、周方向に対称面( $\theta = \theta_1, \theta_3$ )がある場合、その境界面上で周方向速度は0であるから、

 $\begin{array}{lll} U_{\theta}^{(i,1)} = 0 & \left[ \theta = \theta_{1}, \ y = y_{i} \right] & (i = 1 \sim n+1) & (10) \\ U_{\theta}^{(i,3)} = 0 & \left[ \theta = \theta_{3}, \ y = y_{i} \right] & (i = 1 \sim n+1) & (11) \\ \end{array}$ 

 $U_{\theta}^{(i,3)} = 0$  [ $\theta = \theta_3$ ,  $y = y_i$ ] ( $i = 1 \sim n + 1$ ) (11) 被加工材全体の速度場を求めるためには、動的可容速度 場に含まれる未知係数を定める必要がある。要素層が*n* 個で,各要素層における周方向要素分割数が*k*個の場合,  $C1_i$ ,  $C2_i$ ,  $C3_i$ ,  $a_{i,j}$ ,  $b_{i,j}$ ,  $E_{i,j}$ , ( $i = 1 \sim n$ ,  $j = 1 \sim k$ ) の計 5 nk + 3 n個の未知係数がある.また,上記の諸条件 式より,未知係数に関し 5 nk - 2k + 2n - 1 の条件式 が得られ,従って, 2k + n + 1 個の未知係数が準独立変数 となる。これらの準独立変数に関し,仕事率を最小化す ることにより被加工材全体の速度場を定める。なお,仕 事率の最小化手法としては,直接探索の一種であるF・P・ S法を用いる。

### 2.3 仕事率の算出

全仕事率Wは,各要素の内部仕事率W<sub>i</sub>,工具面上での

摩擦損失 $W_r$ ,要素層間境界上でのせん断仕事率 $W_s$ により、

 $\overset{\bullet}{W} = \Sigma \overset{\bullet}{W}_{i}^{(i,j)} + \Sigma \overset{\bullet}{W}_{f}^{(n,j)} + \Sigma \overset{\bullet}{W}_{s}^{(i+1,j)}$ (12)

で表され、上述の準独立変数に関して全仕事率Wの最小 化を行い、速度場を最適化する.なお、 $W_i$ 、 $W_f$ 、 $W_s$ の計 算に際しては、シンプソン法による数値積分を適用した。

解析を進める際の1ステップあたりの圧下量は初期高 さの1%とし、また、各積分点ごとに相当ひずみの累積 を行うことにより、加工硬化を取り扱った。

# 3. 解析結果と実験結果との比較

# 3.1 実験条件および解析条件

以上に示した解析モデルの妥当性を確認するために, 非軸対称中空素材のすえ込み加工の解析ならびに実験を 行い,被加工材のプロフィルおよび加工荷重について, 両者の比較を行った.実験条件および解析条件をTable 1に示す.本実験ならびに解析は,被加工材の初期形状の 変化に伴う加工荷重ならびに変形形状の差を調査するこ とを目的としている.試験片の初期端面形状はそれぞれ 正方筒形(Case 1),正六角筒形(Case 2),円筒形(Case 3)であり,各Caseを通し初期内径D<sub>i</sub>および端面積S<sub>4</sub>は同 一としてある.試験片の材質は,市販のA1050H14の引抜 き棒であり,耐力は11.9kgf/mm<sup>2</sup>である.また,試験片の 化学成分をTable 2に示す.

被加工材の変形抵抗は,単軸圧縮試験より得られた結 果をもとに,次式で近似した.

 $\theta_{eq}=103.95(1+2\epsilon_{eq})^{0.2}$  (MPa) (13) なお、試験片端面は研磨仕上げを行っており、圧下端 面は、グリースによる潤滑を行った。解析では、摩擦定 数m=0.7を用いたが、これは、本実験の場合、試験片の

Table 1	General chart of working conditions used
	for analysis and experiment

Case	1	2	3		
Shape	S ala				
Condition	$h_o = 32.0, 48.0$ $D_i/B = 0.625, 0.469$ $h_o/B = 1.0, 1.5$	$h_o = 32.0, 48.0$ $D_i/B_H = 0.568$ $h_o/B_H = 0.91, 1.371$	$h_o=32.0, 48.0$ $D_t/D_o=0.556, 0.416$ $h_o/D_o=0.89, 1.333$		
Area of top surface $(S_A)$	Constant	Constant Constant			
Friction factor m	0.7	0.7 0.7			
Lubricant	Grease	Grease	Grease		
Hardening	$\overline{\sigma} = 103.95(1+2\overline{\epsilon})^{02}/\text{MPa}$	$\overline{\sigma} = 103.95(1+2\overline{\epsilon})^{02}$	$\overline{\sigma} = 103.95(1+2\overline{\epsilon})^{0.2}$		

Table 2 Composition of workpiece (wt %)

	Cu	Si	Fe	Mg	Zn	Cr	Ti
A1050H14	0.01	0.10	0.12	0.01	0.01	0.01	0.01

(9)



Fig. 2 Comparison of the computed loads with the experimental results in square, hexagon and cylindrical ring upsetting  $(h_o/B=1.0, D_i/B=0.625)$ 

肉厚が小さいため、加工開始後すぐにグリースが押出さ れてしまい、潤滑の効果が低いと判断したためである。 なお、木内ら<sup>2</sup>により、無潤滑の場合には、摩擦定数m= 0.7程度は妥当な値であることが示されている。

#### 3.2 実測値と解析結果との比較

3.2.1  $D_i/B=0.625$ ,  $h_o/B=1.0$ の場合

#### (1) 加工荷重の比較

一般に、すえ込み加工においては、被加工材が異なる 端面形状を有していても、内径ならびに初期端面積が同 ーである場合には、外形形状の差が加工荷重にほとんど 影響を及ぼさないことが予想される。このような場合に ついての実験結果ならびに解析結果を、Fig.2(a)、(b) に示す。図より加工荷重は、解析結果・実験結果いずれ も、正方筒形→正六角筒形→円筒形の順にわずかながら 小さくなる傾向を示している。ただし、円筒形について は、圧下率の増加に伴い他の形状との差が大きくなる傾 向にあるが、これは、変形モードならびに工具直下に形 成される剛体域(デッドメタル)の形状の差に起因して いるものと考えられる。 また,加工荷重の実測値と解析値との比較を,それぞ れの試験片形状ごとにFig.2(c),(d),(e)に示す.い ずれの場合も,解析値と実測値とは圧下率25%近傍まで は極めて良い対応を示しているが,本実験の場合,それ 以上の圧下率になると,被加工材に座屈変形が発生する ため,解析値と実験値との差が大きくなる傾向にある. また,実験では,圧下率50%以上になると軸方向の対称 面近傍で折れ込み変形が生じるため,加工荷重は急激に 増加する傾向を示す.

#### (2) 変形形状の比較

r = 0%

Fig. 3(a)(b)はそれぞれ正方筒形および円筒形の場 合の変形形状について,解析結果と実験結果とを比較し たものである.全般的に両者は良く対応しているものの, 圧下部端面の内径側の変形については,解析結果のほう がわずかに大きい.

また,正方筒形の場合,軸方向対称面上の局所変形(座

r = 25%

r = 45%



Fig. 3 Comparison of the computed spread contours with experimental results in square and cylindrical ring upsetting  $(h_o/B=1.0, D_i/B=0.625)$ 

研



Fig. 4 Comparison of the computed loads with the experimental results in square and cylindrical ring upsetting  $(h_o/B=1.0, D_i/B=0.469)$ 



Fig. 5 Comparison of the computed spread contours with experimental results in square and cylindrical ring upsetting  $(h_o/B=1.0, D_i/B=0.469)$ 

屈変形)については,解析結果と実験結果との間に差が 認められるものの,この部分以外においては,解析結果 と実験結果とは良い対応を示している。

# 3.2.2 D<sub>i</sub>/B=0.469, h<sub>o</sub>/B=1.0の場合

加工荷重の比較

正方筒形と円筒形の場合について,被加工材の外径お よび高さ3.2.1節と同一条件とし,内径を小さくするこ とにより端面積のみを大きくした場合の加工荷重の変化 を,Fig.4の(a),(b),(c)に示す.肉厚が大きい場合 にも,実験では圧下率の高い領域において若干の座屈変 形を生じており,解析値と実験値の間には若干の差が認 められるものの,おおむね両者は良く対応している. (2)変形形状の比較

被加工材の変形形状について、解析結果と実測結果との比較をFig.5に示す。肉厚が薄い場合(Fig.3参照)に

比較して,解析結果と実験結果との対応はより良くなっ ていることがわかる。

4

本報では,前報<sup>1</sup>にて提案した速度場を拡張するとと もに,解析モデルの有効性を確認することを目的として, 非軸対称中空素材のすえ込み加工の解析ならびに実験を 行い,両者の比較を行った.その結果,

1) 本解析モデルは、被加工材の変形形状や加工荷重に ついて、妥当な結果を与えうる。

2) 内径が同一であり外面の形状が異なる中空素材の圧 縮加工においては、端面の面積が同じである場合、加工 荷重はほぼ同じである。

等のことが判明した.

今後は、コンテナ壁面による拘束の問題の取り扱いを 可能とすべく解析モデルをさらに拡張するとともに、ス プライン・平歯車などの鍛造加工の解析を行う予定であ る. (1989年6月5日受理)

#### 参考文献

- 1) 木内 学·鄭 顕甲·柳本 潤:39回塑加連講論,375.
- 木内 学・柳本 潤・今井敏博・鄭 顕甲:塑性と加 工,28-319(1987-8).
- 3) 木内 学・村田良美:塑性と加工, 22-244(1981).
- 4) 木内 学・村田良美:塑性と加工, 22-246(1981).
- 5) 木内 学・鄭 顕甲・今井敏博・柳本 潤:塑性と加 工, 28-323(1987-12).
- 6) 木内 学・鄭 顕甲:昭62春塑加論, 419.
- 7) 木内 学・鄭 顕甲:第38回塑加連講会,599.
- 8) 木内 学·鄭 顕甲:昭62春塑加論, 695.