UBET の鍛造加工への応用に関する研究 IV ——中空円板・円管の傾斜工具による圧縮加工の解析—— Study on Application of UBET (Upper Bound Elemental Technique) to Forging IV ——Analysis of Hollow Disk and Pipe Forging——

木内 学*・今井敏博**・鄭 顕 甲***・柳本 潤* Manabu KIUCHI, Toshihiro IMAI, Hyun Kap CHUNG and Jun YANAGIMOTO

1. はじめに

筆者らは、UBETを用いた中空円板あるいは円管の圧 縮加工に関する解析について、第 I 報¹⁾および第 II 報³⁾に おいて、ある範囲で十分妥当性のある解析が可能である こと、また第 III 報³⁾において解析精度が向上したことに ついて報告した。しかし、前報までは平行平板による圧 縮加工に限定されていたため、円管端部の拡管・縮管あ るいはフレアリングといった傾斜工具による圧縮加工へ の適用は困難であった。そこでこの点を解決すべく、前 報までに用いた速度場を拡張して、4 辺の自由な変形を 許容できる要素を開発し、傾斜工具による圧縮加工への 対応を可能にした。本報では、解析法の概略を示し、各 種解析例や実験結果との比較、応用例等について報告す る。今回、本解析法を用いて等相当ひずみ線の図化を試 みたのであわせて報告する。

2. 解析手法

2-1 解析モデルと動的可容速度場

解析の対象となる円管(以下ワークと称す)を図1に 示すごとく要素分割する.要素 E_i 内での動的可容速度場 を(1),(2)式に示す.これは第1報,第II報で用いた 準平行速度場をもとに,軸方向速度 U_i に半径rに関する 成分(下線部)を付加したものである.

$$\dot{U}_{r}^{(j)} = (a_{j}r - A_{j}/r)y + b_{j}r - B_{j}/r + f_{j}r^{2} + g_{j}$$
(1)

$$\dot{U}_{y}{}^{(j)} = -a_{j}y^{2} - 2b_{j}y + c_{j} + \frac{d_{j}r + e_{j}r^{2} - 3f_{j}ry - g_{j}y/r + h_{j}/r}{2}$$

+ $d_{j}r + e_{j}r^{2} - 3f_{j}ry - g_{j}y/r + h_{j}/r$ (2) ここで、 $a_{j} \sim h_{j}, A_{j}, B_{j}$ は未知係数である.この速度場が 体積一定の条件を満たすことは明らかである.

2-2 解析モデルを構成する諸条件

1)連続条件 要素間境界において相対すべりがなく, かつ変形後のプロフィルに段差が生じないために,連続

条件を設定する.本解析法では要素間境界が各軸に対し 傾いているので、図2に示すごとく両節点を結ぶ直線(y= $ar+\beta$)を要素間境界とし、その直線上において $\dot{U}_r^{(j)} = \dot{U}_r^{(j-1)}, \dot{U}_r^{(j)} = \dot{U}_r^{(j-1)}$ [$y = ar + \beta$] (3)



図1 解析モデルと要素分割



図2 連続条件

図3 解析モデルの拡張



^{*}東京大学生産技術研究所 第2部

^{**}日本電装㈱

^{***}韓国機械研究所

本報では要素が軸方向に並ぶ場合についてのみ検討し たが、上記の方法は図3に示すごとく、要素が半径方向 に並ぶ場合や、さらにr-y平面内の任意の配置に対し適 用が可能である.

2) 境界条件 ワークと工具は節点あるいは要素辺で 接触するので(図4),境界条件を次のように設定する。

① 要素辺が工具に接触する場合 工具を表す直線を $v = q_{d}r + \beta_{d}$ とすると、この直線上において

 $\dot{U}_{N} = \dot{V}_{N}$ $\therefore \dot{U}_{y} \cdot \cos\varphi - \dot{U}_{r} \cdot \sin\varphi = \dot{V} \cdot \cos\varphi \quad [y = \alpha_{d}r + \beta_{d}]$ (4)

② 節点が工具に接触する場合 工具に接触する節点の座標を(r_a,y_a)とすると、この点において

 $\dot{U}_N = \dot{V}_N$

 $\therefore \dot{U}_{y} \cdot \cos\varphi - \dot{U}_{r} \cdot \sin\varphi = \dot{V} \cdot \cos\varphi \left[(r_{d}, y_{d}) \right] (5)$ ここで、 \dot{V} は工具速度、 \dot{U}_{N} 、 \dot{V}_{N} は面垂直方向の速度成 分である。

ワーク全体の速度場を定めるためには、 $a_j \sim h_j$, A_j , B_j , $(j=1\sim n)$ の計 10n 個の未知係数を定める必要があ る.上記の各条件から $\{8(n-1)+4k+1\}$ 個 (k:要素辺 接触の境界数, l:節点接触の数)の条件式が得られる. したがって $\{2n+8-4k-1\}$ 個の未知係数が準独立変数 となる.この準独立変数を仮定すれば、ワーク全体の速 度場が定まり全仕事率の最小化を図り速度場の最適化 を行う.

	Workpiece/mm			Tool
	r _i	ro	T	θ
Expanding	16	20	50	30°, 60°
Sinking	10	13	50	150°

表1 実験条件

2-3 仕事率の算出

1) 内部変形仕事率 2) 摩擦損失 3) せん断仕事率 こ れらの算出方法については前報と同様であり本報では割 愛する.

ワークの変形および相当ひずみは、最適化された速度 場から節点の変位増分,積分点の相当ひずみ増分が予測 できるので、これを累積して求める.この積分点での相 当ひずみを用いて加工硬化を取り扱う.なお、等相当ひ ずみ線図は、この方法で求めた積分点および節点の相当 ひずみの値より内挿して描いた.

3. 数値計算結果および実験との比較

本解析法の妥当性を確認するために,実験との比較を 行った.

3-1 計算および実験条件

図 5 に示す傾斜工具を用いて、円管端部の拡管および 縮管実験を行い、UBET による解析結果と比較した.素 管寸法および工具傾斜角(以下 θ (半角)で表す)を表1 に示す.素管材質は S25C で、応力一ひずみ関係式は引張 試験の結果より剛塑性近似した(6)式を用いた.工具と 素管の間の潤滑はテフロンシートを用いた.

 $\bar{\sigma} = 35.0(1 + 50.0\bar{\epsilon})^{0.228} \text{kgf}/\text{mm}^2$ (6)

なお,本報では素管初期高さに対する工具の移動距離 の割合を圧下率(図中 red. で表す)とした.

3-2 計算結果と実験結果の比較

1) 拡管(θ=30°)の場合 図6に圧下率一荷重線図を示 す.B=0の実線は素管と同形のモデル(工具との接触幅 B=0)による計算結果であるが、実測値より荷重を過小 評価している。そこで、摩擦を考慮するため、あらかじ め接触幅を設けたモデルを用い、m=0.1を仮定した計算 結果がB=1.15 および2.31の実線で実測値に対し良い 対応を示した。図7はワークのプロフィルを比較したも ので、UBET では要素が少ないので変形の曲率がやや小



2) 拡管(θ=60°)の場合 図8に圧下率一荷重線図を示 す.1)と同様に工具との接触幅を有するモデルを用いて 計算を行った場合,実測値と良く対応し,圧下率20%以 上での荷重の低下が,実験,計算共に認められた.UBET でこの様な現像(くびれあるいは座屈)の解析が可能で あることが確認できた.図9はワークのプロフィルを比 較して示したもので,初期の段階(圧下率10%)におい て,実験では工具接触部付近で局部変形が進むのに対し, UBET では全体的に変形が進む傾向が認められる.



図9 ワークのプロフィル 拡管($\theta=60^\circ$)



図 10 ワークのプロフィル 縮管(*θ*=150°)



図 11 圧下率一荷重線図 縮管(θ =150°) 図 12 圧下率一荷重線図 縮管(θ =150°) 拡管(θ =30°) red=30%

10

Reduction in height/%

30

Sinking $\theta = 150^\circ$

Experiment

UBET(m=0.1)

S25Č

C = 3.5

C = 2.0

10

8

 $load/ imes 10^3 kgf$

Forging

3) 縮管(θ=150°)の場合 図 10 にワークのプロフィル を比較して示す、変形の曲率や端面の傾きに少し差が認 められるものの、良い対応を示している.図11は圧下率 一荷重線図で、UBET による計算結果は拡管の場合と同 様に工具との摩擦を考慮して計算したものである、実測 値が圧下率15%付近から急激に増加するのに対し、 UBET では対応できていない. これは UBET では接触 面積の増加が小さいのに対し,実際はそれが大きいため と考えられる. そこで、工具に接触している要素Enの辺 (外周部)の初期長さ(=C)を変えて計算を行った。そ の結果を図12に示す.ここで用いたモデル (C=0.5 ~3.5) はいずれも圧下率 10%~20%の間で要素 Enの辺 が工具と接触し、荷重の上昇が認められた。改善されて いるとはいえ,接触後の荷重勾配は実測値と合致してお らず、さらに細かい分割で要素数の多いモデルを用いた 解析が必要と考えられる.

4. 等相当ひずみ線図

本解析法は、最適化された速度場より求めた相当ひず み速度を累積して、相当ひずみを求めている。今回、こ の値を用いて等相当ひずみ線の図化を試みた。その一例 を図 13 に示す。これは前述の拡管(*θ*=30°)の実験に対 応するもので圧下率 20%、30%である。同一モデルで剛 塑性有限要素法を用いて解析した結果を比較のために併







図 17 コントロール・フローすえ込み 図 18 座標・相当ひずみの修正

図19 解析結果

記した.両解析法による結果は,若干位置のずれが認め られるものの,値や分布は良く対応している.また UBET の結果はFEM の結果に比べ,相当ひずみの勾配 が緩やかである.これは UBET では要素が少ないこと もあるが,局部変形よりも全体的な変形が支配的になる 傾向を持つためと考えられる.

5. 本解析法の応用

5-1 管端部の圧縮加工

以上の解析はすべて上下対称を仮定していたが, r軸 上で半径方向の速度を拘束し管端部(図14)の圧縮加工 を想定した解析を行った.変形図および圧下率一荷重線 図を図15に示す.

5-2 複数工程の解析

図16の変形図および圧下率一荷重線図は、圧下率 30%まで傾斜工具を用いて圧縮し、次に平行平板を用い てさらに圧縮(圧下率50%まで)する連続した2つの工 程を解析した結果である.

5-3 コントロール・フローすえ込みの解析

図 17 に示すパイプのコントロール・フローすえ込みの 解析を行った.ここで用いた最上段の要素はステップご とに体積の増加を許容できるもので,節点の座標や積分 点の相当ひずみについて図 18 に示す修正を行う.この方 法で計算した結果を図 19 に示す.

6. ま と め

本研究では前報までに用いた速度場を拡張して、4辺 の自由な変形が許容できる要素を開発し、円管の傾斜工 具による圧縮加工の解析を試みた.本解析法を用いて計 算した結果と実験や他の解析例と比較し妥当性の確認を 行うとともに、本解析法の特徴について検討した.また 等相当ひずみ線図を試作し、良好な結果を得た.さらに 各種の実際問題への適用について検討を加えた.

(1986年3月29日受理)

参考文献

- 木内・今井・鄭・柳本:第36回塑加連講論437
- 木内・今井・鄭・柳本:第36回塑加連講論441
- 3) 木内・今井・鄭・柳本:昭61春塑加講論投稿中
- 4) 木内・村田・矢吹: 塑性と加工 26,290, (1985)
- 5) H. MATSUMOTO S. I. OH S.KOBAYASHI Proc. 18th Int. MTDR Conf. 3
- 6) H. Kudo : Int.J. Mech. Sci., 2 (1960), 102