UDC 624.072.2

# 新離散化モデルによる粘弾性地盤上の梁の解析

An Analysis of Beams on Viscoelastic Foundations by Means of New Discrete Models

竹内則雄\*•三藤正明\*\*•川井忠彦\*\*\* Norio TAKEUCHI, Masaaki MITO and Tadahiko KAWAI

# 1. まえがき

川井によって提案された新離散化モデル<sup>11</sup>の梁要素 は、通常の骨組構造物はもちろん、杭とか矢板のように 弾性地盤、あるいは弾塑性地盤と構造物の連成問題にお いても、きわめて有効であることが竹内<sup>21</sup>によって確か められている.

粘弾性地盤上の梁は、たわみと地盤反力が時間ととも に変化するため、数式上の取り扱いがきわめて複雑にな る一方、実際の挙動をより正確に表しているものと思わ れる.本論文では、Freudenthal, Lorsch<sup>3)</sup>によって線形 粘弾性地盤上の梁の解析に用いられた Kelvin モデル、 Maxwell モデル、Standard solid モデルの3タイプの地 盤を想定し、これを川井モデルに適用して、園田<sup>4)</sup>らが固 有関数を用いて求めた解析解との比較を行った。

## 2. 粘弾性モデル

粘弾性体は、時間に依存する力学的特性をもち、力と たわみが比例するばねと、力がたわみ速度に比例する粘 性ダッシュポットの組み合せにより近似的に表現でき、 その組み合せによって数多くの構成式が提案されてい る.本論文では、それらのうち図-1に示す3種の粘弾性 地盤モデルを想定した.(a)はばねとダッシュポットが 並列に結合されている Kelvin モデル、(b)はばねとダ ッシュポットが直列に結合されている Maxwell モデ ル、(c)はばねと Maxwell モデルが並列に結合されて いる Standard solid モデルである.ここで、図中のk,  $k_1$ ,  $k_2$  はばね定数、 $\eta$  は粘性係数、P は力を表す.Standard solid モデルは、Kelvin モデルと Maxwell モデル を重ね合わせたものと考えられる.図-1(c)のばね $k_1$ が非常に大きければ Kelvin モデルと同様なものにな り、ばね $k_2$ が非常に小さければ、Maxwell モデルと同様

各モデルに対する力学的特性を明確にするため、一定 の力が作用した場合の時間とたわみの関係を図-2に示

なものになる.

\*\*\* 東京大学生産技術研究所 第2部



(a) Kelvin モデル (b) Maxwell モデル (c) Standard solid エデル



図-2 一定の力が作用した場合の各モデルの 時間・たわみの関係

す.図-2より理解されるように、Kelvin モデルは、たわ み速度が時間とともに減じてゆき、最終的にたわみは、 Winklerの値に収束する.それに対し、Maxwell モデル は、力が作用した瞬間は弾性たわみを示すが、その後は 時間に比例してたわみが線形増加をし定常クリープ現象 となる.一方、Standard solid モデルは、力が作用した 瞬間は弾性たわみを示しているが、その後はたわみ速度 が時間とともに減じてゆき、Kelvin モデルと同様、たわ みが一定値に収束する.この Standard solid モデルは、 Kelvin モデルと Maxwell モデルの中間の挙動を表現し ており、3 モデル中では最も現実の地盤に近いものと思 われる.

### 3. 粘弾性地盤上の梁の定式化

川井によって提案された離散化モデルにおける梁要素 の剛性行列を誘導する方法は、文献(5)にすでに与えら れている.ここでは、粘弾性地盤の取り扱い方を Kelvin モデル、Maxwell モデル、Standard solid モデルの 3タ イプについて行う.

#### (1) Kelvin モデルの定式化

カ P は、ばねとダッシュポットに配分されるが、変位 y が共通であることより、以下の関係が得られる.

<sup>\*(</sup>株)協和コンサルタンツ

<sup>\*\*</sup> 五洋建設(株)

P=ky+ŋý (1)
 ここで、kはばね定数、ŋは粘性係数で上付きの・は、時間による変化率を表す。したがって

 $y = P/\eta - y/\tau$  (2) ここで、 $\tau = \eta/k$  は遅延時間である。

力 P が、 $\Delta t$  間において変化すると仮定して増分変位 を求めるため、(2)式を山田の方法<sup>60</sup> を用いて増分形式 で表す.このとき、以下のような増分力  $\Delta P$  と増分変位  $\Delta v$  の関係式が得られる.

$$\Delta P = (\Delta y - \Delta y_a)/c(t) \tag{3}$$

$$c(t) = \{1 - [1 - \exp(-\Delta t/\tau)] \cdot \tau/\Delta t\}/k$$
(4)

$$\Delta y_a = [P/k - y][1 - \exp(-\Delta t/\tau)]$$
(5)

ここで, t は任意の時間, △t は増分時間である.

# (2) Maxwell モデルの定式化

全変位量は, ばねおよびダッシュポットから得られる 変位の和である, ゆえに,

$$\dot{P} = k\dot{y} - P/\tau \tag{7}$$

となる.ここで、r = n/k は緩和時間である.(7)式を差 分表示すれば、増分力  $\Delta P$  と増分変位  $\Delta y$  の関係式は次 のように得られる.

$$\Delta P = k \cdot \Delta y - P \cdot \Delta t / \tau \tag{8}$$

# (3) Standard solid モデルの定式化

増分力 *P*は, Maxwell 要素とばねに配分される増分 力 *P*<sub>1</sub>, *P*<sub>2</sub>の和である。ゆえに

$\dot{P} =$	$\dot{P_{1}} + \dot{P_{2}}$		(9)
である。	ここで, <i>P</i> 1	, <i>Ի</i> ₂は,	
÷	· ·		( )

$$\begin{array}{ll} P_{1} = k_{1} \, \dot{y} - P_{1} / \tau & (10) \\ \dot{P}_{2} = k_{2} \, \dot{y} & (11) \end{array}$$

である. (10), (11)式を(9)式に代入する.

 $\dot{P} = (k_1 + k_2) \cdot \dot{y} - P_1 / \tau \tag{12}$ 

ここで、 $k_1$ ,  $k_2$  はばね定数,  $\tau = \eta/k_1$  である. (12)式を差 分表示すれば、増分力  $\Delta P$  と増分変位  $\Delta y$  の関係を次の ように得ることができる.

 $\Delta P = (k_1 + k_2) \cdot \Delta y - P_1 \cdot \Delta t / \tau$  (13) 以上で各地盤タイプの増分力  $\Delta P$  と増分変位  $\Delta y$  の関 係式が求まった.次に新しい梁要素に関する定式化につ いて説明する.なお、これ以後の定式化の説明は、各モ デルとも同一であるため、Standard solid モデルを用い て説明し、他の2 モデルについての詳細な説明は省略す る.

さて、新しい梁要素では、剛体変位を仮定しているの で、図-3に示すように要素重心での垂直方向変位をv、 回転を $\theta$ とすれば、任意点における変位yは、

$$y = v + \theta \cdot x$$

$$y_{L,x}$$
  
 $\theta_{Av}$   
 $\psi_{A}$   
 $\psi_{A}$   
 $\psi_{Av}$   
 $\psi$ 

$$= \begin{bmatrix} 1 & x \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ \theta \end{bmatrix}$$
$$= \mathbf{B} \cdot \mathbf{U} \tag{14}$$

$$B = \begin{bmatrix} 1 & x \end{bmatrix}$$
(15)

$$U' = {}_{1}v \quad \theta_{1} \tag{16}$$

となる. 増分外力を  $\Delta F$  とし,仮想増分変形を  $\delta \Delta U$  とす れば,増分形仮想仕事式は以下のようになる.

$$\delta \Delta U^{t} \cdot \Delta F = \int \delta \Delta y \cdot \Delta P dx$$
  
=  $\int \delta \Delta y [(k_{1}+k_{2}) \cdot \Delta y - P_{1} \cdot \Delta t/\tau] dx$   
=  $\delta \Delta U^{t} \cdot \int B^{t} \cdot (k_{1}+k_{2}) \cdot B dx \cdot \Delta U$   
 $- \delta \Delta U^{t} \cdot \int B^{t} \cdot P_{1} \cdot \Delta t/\tau dx$  (17)

$$\Delta F = \int B^{t}(k_{1}+k_{2})Bdx \cdot \Delta U - \int B^{t} \cdot P_{1} \cdot \Delta t/\tau \ dx$$
(18)

$$\int \boldsymbol{B}^{t} \cdot (k_{1} + k_{2}) \cdot \boldsymbol{B} dx = (k_{1} + k_{2}) \begin{bmatrix} l & 0 \\ 0 & l^{3}/12 \end{bmatrix}$$
(19)

$$\int \boldsymbol{B}^{t} P_{1} \cdot \boldsymbol{\varDelta} t / \tau \, dx = P_{1} \cdot \boldsymbol{\varDelta} t / \tau \begin{bmatrix} l \\ 0 \end{bmatrix}$$
(20)

ここで, *l* は梁長であり, *P*<sub>i</sub> は要素重心の値を用いた。 以上により、増分外力と増分変形の関係が求まった。

新しい梁要素の剛性行列に(19)式で示したばね剛性を重 ね合わせ、時間 t=0の弾性解を初期値とし、その後は、 初期ひずみ法<sup>7)</sup>に従ってくり返し計算を実行し、任意時 間の解を求める.ただし、Kelvin モデルは、 $\Delta t$ を小さく とり、初期値を求めた.この弾性解を用いて、(20)式よ り、時間  $\Delta t$ 後の増分荷重を求める。この増分荷重を用 い、平衡方程式を解くことにより増分変形  $\Delta U$ が求ま り、さらに増分地盤反力  $\Delta P$ を求める。これらの増分値 を初期値に加算することにより、 $\Delta t$ 時間の値を求める。 その後は、 $\Delta t$ 時間の値を初期値とし、同じ手順をくり返 すことにより、次の時間増分  $\Delta t$ に対する解が求まる。

Maxwell モデル, Kelvin モデルについて言及すれば, (17)式の *ΔP* の項におのおの(8)式と(3)式を代入し, その後は, Standard solid モデルと同じ手順により計算 すれば良い.

#### 4. 数 値 計 算

### 数値計算例として,両端自由な一様断面梁の中央に,

集中荷重が作用した場合を考えた。用いたパラメーター は、3モデルのばね定数をすべて等しいとし、断面定数 を  $(EI/k)/l^4 = 10^{-3}$ となるよう決めた.ここに、E は梁の 弾性係数、I は梁の断面二次モーメントである。計算に用 いた時間きざみは、Kelvin モデルでは  $\Delta t/\tau = 0.005$ 、 Maxwell モデル、Standard solid モデルでは  $\Delta t/\tau = 0.5$ である。また、Kelvin モデルについては、簡単のため、 (19) 式中の回転項の剛性を梁要素の剛性に重ね合わせる ことを行わなかった。計算ケースとしては、梁の分割数 と解の収束性を調べるため、半梁長を5、10、15、20 分 割の合計 4 ケース行った。

図-4,5,6は,t/r=0から $t/r=\infty$ における各モデ ルのたわみ,曲げモーメント,地盤反力を園田らの解析 解と比較したものである.図は10分割の例で,実線が園 田らの解,〇印が川井モデルによる計算結果を表してい る.たわみは,中央点でやや大き目の値を示しているが, 全体的に見ればきわめて良好な精度で解が求まってい る.また,曲げモーメント,地盤反力は,梁全体を通し て,良好な結果を示している.図-7,8,9は,各モデ ルの中央点のたわみ,曲げモーメントの誤差および中央 点付近の地盤反力の誤差と分割数との関係を,t/r=0か ら $t/r=\infty$ までの各時間に対してプロットしたものであ る.たわみと地盤反力の誤差は,分割数が多くなるにつ







478 34巻11号(1982.11)

速

研

究





中央点の誤差評価

梁の中央点の誤差評価

れて減少し, また, 時間の経過とともに減少することが わかる。曲げモーメントは、分割数が増すにつれて、高 目の解に収束し,時間の経過とともにこの値は減少する. しかし、誤差は、正解に対して1~2%であるため、工 学的にほとんど問題にならないと思われる.

前に述べたが、計算手法としては、簡単な差分式を用 い、また、時間きざみも大きく取ったが、全般的に良好 な精度で解が求まることがわかった.

#### 5. *±* ٢ kh

川井によって提案された新離散化モデルを用いて、粘 弾性地盤上の梁の解析を行った。地盤モデルは、Kelvin モデル, Maxwell モデル, Standard solid モデルの3タ イプ考慮し、半梁長について10分割程度すれば、良好な 解が得られる. 誤差は、曲げモーメント、地盤反力がた わみに比べて小さく、また、時間の経過とともに減少し てゆく、以上のように、本モデルは剛体変位場を仮定し、 地盤の影響をあらかじめ積分することにより支点ばねと して導入しているため,取り扱いが非常に簡単になって いる、それにもかかわらず、本モデルは、精度の高い要 素となっており、今後粘弾塑性地盤の梁の解析に対して も有効に利用できるものと思われる、

(1982年8月4日受理)

#### 考 文 献

- 1) Kawai, T.: New element models in discrete structual analysis, 日本造船学会論文集, 第141号 (1977)
- 2) 竹内則雄,神尾洋一,川井忠彦:新しい梁モデルによる 地盤を考慮した骨組構造物の極限解析,第27回構造工学 シンポジウム論文集, pp. 189~198 (1981)
- 3) A. M. Freudenthal and H.G. Lorsch: The Infinite Elastic Beam on a Linear Viscoelastic Foundation Journal of the Engineering Mechanics Division, Proc. ASCE, Vol. 83, No. EMI, pp. 1158~1158-22 1957.
- 4) 園田恵一郎,小林治俊,石尾年光:線形粘弾性基礎上の はりの解析, 土木学会論文報告集, 第247号1976年3月
- 5) 竹内則雄,神尾洋一,川井忠彦:新しい梁モデルによる 弾性床上の梁の解析, 生産研究, Vol. 33, No. 1, pp. 18~21 (1981)
- 6) 山田嘉昭: 塑性・粘弾性, 有限要素法の基礎と応用シリ ーズ6, 培風館, 1981, pp. 130~135
- 7) 桜井春輔:有限要素法の地盤・岩盤への応用,経営開発 センター,講習会テキスト, pp.58~68