

円形アーチの解析のための新しい離散化モデル

New Discrete Elements for Circular Arches

都井 裕*・川井 忠彦*

Yutaka TOI and Tadahiko KAWAI

1. 序

円形アーチの解析のための新しい離散化モデル (曲線要素) を提案する。

数値計算例により, 他の曲線要素との比較を行ない, この離散化モデルの線形解の精度が良好であることを示す。また, 極限解析への応用例を示す。

2. 新しい離散化モデル

要素座標を Fig. 1 に示す。

円形アーチに蓄えられるひずみエネルギーは,

$$V(u, w) = \frac{1}{2} \int (EA\varepsilon^2 + EI\kappa^2) ds \quad (1)$$

ここに,

$$\left. \begin{aligned} \varepsilon &= du/ds - w/R \\ \kappa &= d^2w/ds^2 - (du/ds)/R \end{aligned} \right\} \quad (2a, 2b)$$

と表される。

要素内における変位を, 次のように仮定する。

$$\left. \begin{aligned} u(s) &= u_i + s(u_{i+1} - u_i)/l_i \\ w(s) &= w_i + s(w_{i+1} - w_i)/l_i \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

すなわち, 要素内において線形の変位場を考える。

(3)式を用いて, (2)式のひずみ成分を近似する際, 軸方向ひずみ ε は要素内で, また, 曲率には節点において評価する。すなわち,

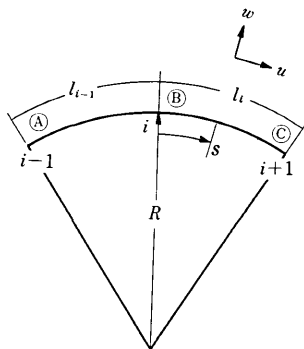


Fig. 1 Typical element of a circular arch

$$\left. \begin{aligned} \varepsilon &= (u_{i+1} - u_i)/l_i + (w_i + w_{i+1})/2R \\ \kappa &= 2 \left\{ w_{i-1}/l_{i-1} - (1/l_{i-1} + 1/l_i)w_i + w_{i+1}/l_i \right\} \\ &\quad \cdot (l_{i-1} + l_i) - (u_{i+1} - u_{i-1})/R(l_{i-1} + l_i) \end{aligned} \right\} \quad (4a, 4b)$$

と近似する。(4)式中, ε の第2項の評価は, 菊地により用いられたのと同じ部分近似¹⁾である。また, κ の各項の評価は, 差分近似による。

(4)式を, 次のようにマトリックス表示しておく。

$$\left. \begin{aligned} \varepsilon &= \underline{B}_d \underline{u}_d \\ \{B_d\}^t &= \underline{1}/l_i \quad 1/2R \quad 1/l_i \quad 1/2R \\ \{u_d\}^t &= \underline{u}_i \quad w_i \quad u_{i+1} \quad w_{i+1} \\ \kappa &= \underline{B}_b \underline{u}_b \\ \{B_b\}^t &= 2/(l_{i-1} + l_i) \quad 1/2R \quad 1/l_{i-1} \quad 0 \quad -1/l_{i-1} \\ &\quad + 1/l_i \quad -1/2R \quad 1/l_i \\ \{u_b\}^t &= \underline{u}_{i-1} \quad w_{i-1} \quad u_i \quad w_i \quad u_{i+1} \quad w_{i+1} \end{aligned} \right\} \quad (5a)$$

$$\left. \begin{aligned} \{B_b\}^t &= 2/(l_{i-1} + l_i) \quad 1/2R \quad 1/l_{i-1} \quad 0 \quad -1/l_{i-1} \\ &\quad + 1/l_i \quad -1/2R \quad 1/l_i \\ \{u_b\}^t &= \underline{u}_{i-1} \quad w_{i-1} \quad u_i \quad w_i \quad u_{i+1} \quad w_{i+1} \end{aligned} \right\} \quad (5b)$$

(5)式を(1)式に代入し, Castigliano の定理を適用すれば, 次の剛性マトリックスを得る。

$$\left. \begin{aligned} [k_d] &= \int_0^{l_i} EA \{B_d\} \underline{B}_d ds = EAL_i \{B_d\} \underline{B}_d \\ [k_b] &= \int_{-l_{i-1}/2}^{l_i/2} EI \{B_b\} \underline{B}_b ds \\ &= \frac{1}{2} EI (l_{i-1} + l_i) \{B_b\} \underline{B}_b \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

ここに, $[k_d]$ は軸剛性マトリックスであり, $[k_b]$ は曲げ剛性マトリックスである。これらの具体形を Table 1 に示しておく。

以上に示した離散化モデルは, 軸剛性の評価に, 部分近似 (Partial approximation) を用いており, これを model(P) とする。これに対し, 軸剛性を要素内で評価するが, 部分近似を用いないモデル, また, 軸剛性も曲げ剛性同様, 節点上で評価するモデルが考えられる。前者は, (3)式の変位関数に対し等価な (Consistent) 軸剛性マトリックスを用いるので, これを model(C), 後者は, 軸剛性を節点上に集中化 (Lumping) するので, これを model(L) とする。

model(C) および model(L) における軸方向ひずみ ε の近似式を, 次に示す。

* 東京大学生産技術研究所 第2部

Table 1 (a) Bending stiffness matrix

	u_{i-1}	w_{i-1}	u_i	w_i	u_{i+1}	w_{i+1}
X_{i-1}	$\frac{1}{4R^2}$					
Z_{i-1}	$\frac{1}{2Rl_{i-1}}$	$\frac{1}{l_{i-1}^2}$				
X_i	0	0	0			
Z_i	$-\frac{1}{2R}\left(\frac{1}{l_{i-1}} + \frac{1}{l_i}\right)$	$-\frac{1}{l_{i-1}}\left(\frac{1}{l_{i-1}} + \frac{1}{l_i}\right)$	0	$\left(\frac{1}{l_{i-1}} + \frac{1}{l_i}\right)^2$		
X_{i+1}	$-\frac{1}{4R^2}$	$-\frac{1}{2Rl_{i-1}}$	0	$\frac{1}{2R}\left(\frac{1}{l_{i-1}} + \frac{1}{l_i}\right)$	$\frac{1}{4R^2}$	
Z_{i+1}	$\frac{1}{2Rl_i}$	$\frac{1}{l_{i-1}l_i}$	0	$-\frac{1}{l_i}\left(\frac{1}{l_{i-1}} + \frac{1}{l_i}\right)$	$-\frac{1}{2Rl_i}$	$\frac{1}{l_i^2}$

sym.
($\times \frac{2EI}{l_{i-1}+l_i}$)

$$\varepsilon = (u_{i+1} - u_i) / l_i + \{w_i + s(w_{i+1} - w_i) / l_i\} / R \quad (7)$$

$$\varepsilon = (u_{i+1} - u_{i-1}) / (l_{i-1} + l_i) + w_i / R \quad (8)$$

円形アーチの解析における曲線要素の場合、仮定した変位関数が、剛体変形モードを含むか否かが、良好な収束性および精度を確保する上で重要となる。山田は、文献2)において、円形アーチの有限要素解析に用いられる変位関数の、簡単な評価法を提案している。この評価法を、前述の model(C)、model(P) および model(L) に適用すると、model(P) と model(L) が、剛体モードを含むということがわかる。よって、次節では、model(P) および model(L) による数値計算例を示す。

3. 数値解析例

3.1 弾性解析 線形解の精度を調べるために、開き角 90° の片持円形アーチの解析を行ない、他の曲線要素との比較を行なう。比較に用いた曲線要素を、それぞれの変位関数とともに、以下に示す。

I 菊地の部分近似モデル¹⁾

軸剛性： $u(s) = a_1 + a_2 s \quad (9)$

$w(s) = (w_i + w_{i+1}) / 2 \quad (10a)$

曲げ剛性：(9)式および

$w(s) = a_3 + a_4 s + a_5 s^2 + a_6 s^3 \quad (10b)$

(β は要素の開き角の 1/2)

II 菊地モデルの変形 (山田²⁾)

(10a)式の代わりに

$w(s) = (w_i + w_{i+1}) / 2 + R\beta(\theta_i - \theta_{i+1}) / 6 \quad (11)$

III 菊地モデルの変形 (山田²⁾)

(10a)式の代わりに

$w(s) = (w_i + w_{i+1}) / 2 + R\beta(\theta_i - \theta_{i+1}) / 6 + \beta(u_i - u_{i+1}) / 2 \quad (12)$

Table 1 (b) Axial stiffness matrix

	u_i	w_i	u_{i+1}	w_{i+1}
X_i	$\frac{1}{l_i}$			
Z_i	$-\frac{1}{2R}$	$\frac{l_i}{4R^2}$		
X_{i+1}	$-\frac{1}{l_i}$	$\frac{1}{2R}$	$\frac{1}{l_i}$	
Z_{i+1}	$-\frac{1}{2R}$	$\frac{l_i}{4R^2}$	$\frac{1}{2R}$	$\frac{l_i}{4R^2}$

sym.
($\times EA$)

VI 本報告で提案した新しい離散化モデル(model(P)) 解析は、矩形断面アーチ(深さ t) に対し、 $R/t = 20, 180$ の場合について行なった。

得られた収束曲線を、曲線要素 I, II, III の収束曲線²⁾ とともに、Fig. 2 と Fig. 3 に示す。本離散化モデルは、1 節点における自由度が 2 (他の曲線要素では 3) であるにもかかわらず、同じ要素分割により、かなり良好な精度の解を与えていることがわかる。

3.2 弾塑性解析(極限解析) すでに示したように model(P) の線形解の精度は、きわめて良好であるが、弾塑性解析には、軸剛性と曲げ剛性をともに節点上に集中化した model(L) が、model(P) よりも使いやすい。

Table 2 には、model(P) と model(L) による線形解の誤差の比較を示した。model(L) は、同じ分割数では、model(P) の 2 ~ 4 倍の誤差を示すものの、変位の収束性に関しては問題がないと見てよい。ところが、境界条件を変えた他の解析例において、軸力の精度が不良となるケースがあった。そこで、弾塑性解析を行なう際、次のように model(L) を若干修正して用いた。すなわち、(7)式および(4b)式の代わりに、

研究速報

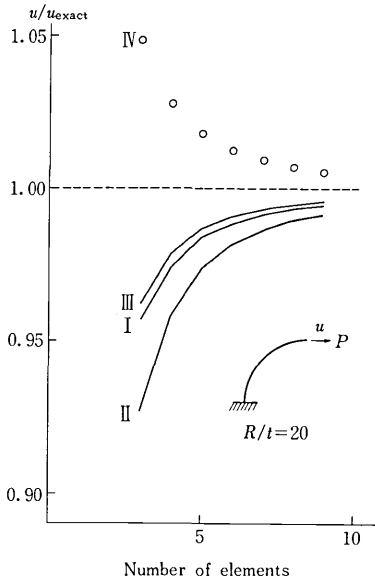


Fig. 2(a) Convergence curves

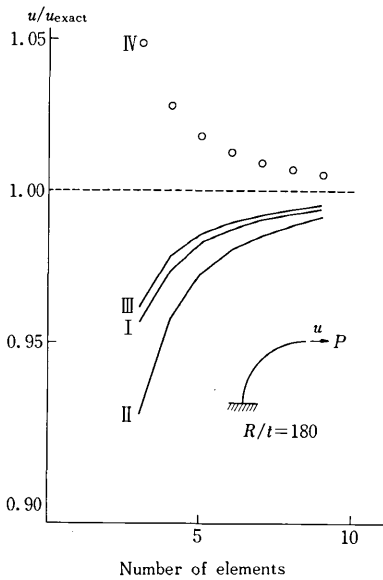


Fig. 2(b) Convergence curves

$$\begin{aligned} \varepsilon &= 2(\bar{u}_{i+1} - \bar{u}_i) / (l_{i-1} + l_i) + w_i / R \\ \kappa &= 2\{w_{i-1} / l_{i-1} - (1/l_{i-1} + 1/l_i)w_i + w_{i+1} / l_i\} / (l_{i-1} + l_i) - 2(\bar{u}_{i+1} - \bar{u}_i) / R(l_{i-1} + l_i) \end{aligned} \quad (13a, 13b)$$

ここに、 \bar{u}_i と \bar{u}_{i+1} は、それぞれ Fig. 1 における要素 ①② および ③④ の中心点の軸方向変位である。model

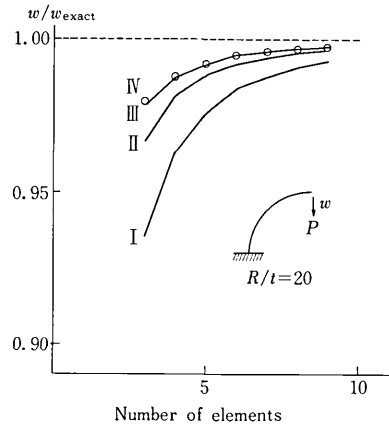


Fig. 3(a) Convergence curves

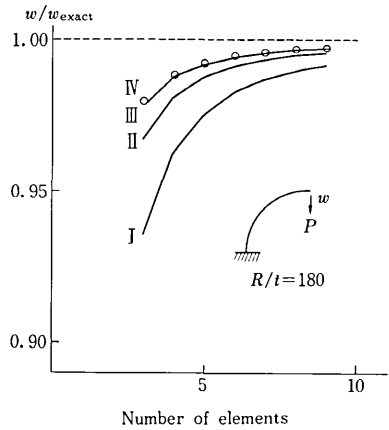


Fig. 3(b) Convergence curves

(L) を (13a, b) 式の形で用いれば、軸力の精度も確保される。

弾塑性解析例として、両端ピン支持で、中央集中荷重を受ける矩形断面アーチ(深さ t)の極限解析を行なう。

解析に先立ち、次の諸無次元量を定義しておく。

- 合応力 : $n = N/N_0$, $m = M/M_0$ (ここに、 N_0 は全断面塑性軸力, M_0 は全断面塑性モーメント)
- 形状パラメーター : $h = M_0 / 2RN_0 = t / 8R$
- 荷重 : $\bar{P} = PR / 2M_0$

Fig. 4 に、降伏曲線を示す。本解析では

$$n^2 + m - 1 = 0 \quad (14)$$

で表される正しい降伏曲線を用いる(図中の実線) 解の比較に用いる Onat と Prager による極限解析では、図中に破線で示す近似曲線を用いている。

Table 2(a) Comparison of convergence of model (P) and model (L)

Number of elements	Error $(u/w_{exact}-1.0) \times 100(\%)$			
	$R/t=20$		$R/t=180$	
	model (P)	model (L)	model (P)	model (L)
3	4.83	10.11	4.84	10.01
4	2.77	7.19	2.77	7.08
5	1.79	3.34	1.79	3.24
6	1.25	2.65	1.25	2.56
7	0.92	1.70	0.92	1.61
8	0.70	1.42	0.70	1.33
9	0.56	1.05	0.56	0.96

Table 2(b) Comparison of convergence of model (P) and model (L)

Number of elements	Error $(w/w_{exact}-1.0) \times 100(\%)$			
	$R/t=20$		$R/t=180$	
	model (P)	model (L)	model (P)	model (L)
3	-2.04	8.49	-2.04	8.49
4	-1.21	4.65	-1.21	4.65
5	-0.79	2.94	-0.79	2.94
6	-0.56	2.03	-0.56	2.03
7	-0.41	1.48	-0.41	1.48
8	-0.32	1.13	-0.32	1.13
9	-0.25	0.89	-0.25	0.89

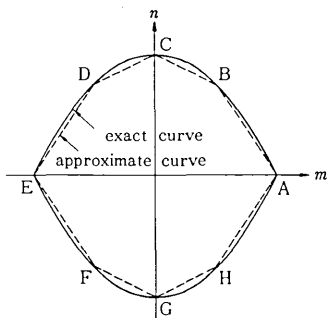


Fig. 4 Yield curves for a circular arch

解析は、1/2 解析とし、要素数は 10(等分割)である。

Fig. 5 と Fig. 6 に、解析結果を示す。Fig. 6 では、本解析結果による最高荷重を、Onat と Prager による極限解析の結果³⁾と比較しているが、アーチの開き角が小さい場合を除いて、両者は良好に一致している。

4. 結 論

円形アーチの解析のための新しい離散化モデル(model (P) および model(L))を提案した。その特長は、

- (1) 1 節点 2 自由度 (u_i, w_i) の曲線要素である。
- (2) model(P) の線形解の精度は、きわめて良好で

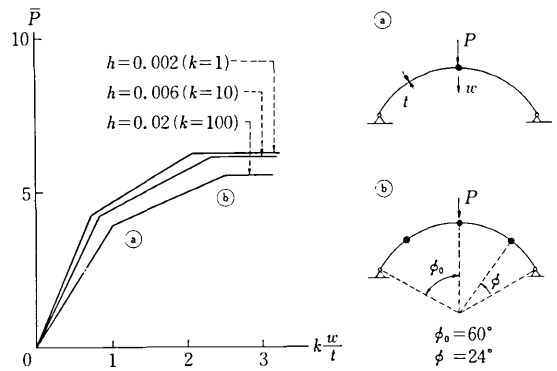


Fig. 5 Elasto-plastic analysis of a pin-supported circular arch subjected to a vertical load at the center (a)

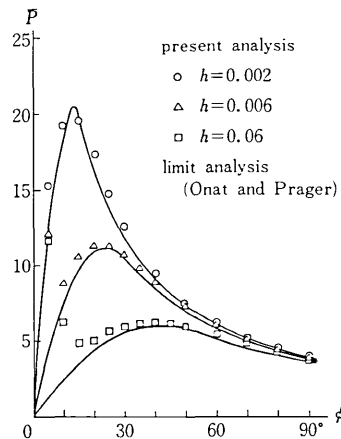


Fig. 6 Collapse load for a pin-supported circular arch subjected to a vertical load at the center

ある。

- (3) model(L) は、極限解析への応用が容易である。
(1978年5月1日受理)

参考文献

- 1) F. Kikuchi, Theory and Examples of Partial Approximation in the Finite Element Method, Int. J. for Num. Meth. in Eng., Vol. 10 (1976) 115-122
- 2) Y. Yamada and Y. Ezawa, On Curved Finite Elements for the Analysis of Circular Arches, Int. J. for Num. Meth. in Eng., Vol. 11 (1977) 1635-1651
- 3) P. G. Hodge Jr., Plastic Analysis of Structures, McGraw-Hill (1959)