

# 多自由度系衝突振動の解析手法について (第2報)

## An Analytical Method for the Vibrations of the Multi-degree-of-freedom System with Mutual Impact Interactions (II)

藤田 隆 史\*

Takafumi FUJITA

### 1. ま え が き

本研究では、複数個の同様な振動子を等しい間隔を設けて一次元に配列し、その両端を拘束した系についての強制振動特性、特に周期解とその安定性を研究している。

前報<sup>1)</sup>においては、両端点の質量が振動子の質量に比べて非常に大きく、端点が完全固定とみなせる場合の解析手法について述べた。本報では、より一般的な場合として、図1に示すように、両端点を各々1自由度振動系として考慮した場合の解析手法について述べる。

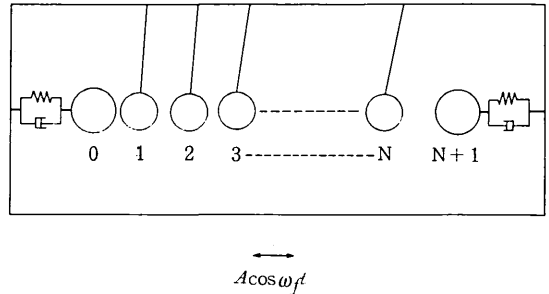


図1 モデル化された衝突振動系

### 2. 運 動 方 程 式

図1に示す系の  $n$  番目の振動子について、棒に対する相対変位を  $u_n$  とし、次の運動方式を考える。

$$M\ddot{u}_0 + C\dot{u}_0 + Ku_0 = -F_{0,1} + MA\omega_f^2 \cos \omega_f t \tag{1}$$

$$m\ddot{u}_n + c\dot{u}_n + ku_n = F_{n-1,n} - F_{n,n+1} + mA\omega_f^2 \cos \omega_f t \quad (n = 1, 2, \dots, N) \tag{2}$$

$$M\ddot{u}_{N+1} + C\dot{u}_{N+1} + Ku_{N+1} = F_{N,N+1} + MA\omega_f^2 \cos \omega_f t \tag{3}$$

ここで、 $m, c, k$  は各々振動子の質量、減衰係数、ばね定数であり、 $M, C, K$  は端点のそれである。 $A, \omega_f$  は各々強制変位の振幅、円振動数である。 $F_{n,n+1}$  は  $n$  番目と  $n+1$  番目の振動子間に作用する力で、これを前報と同様に、次のように与える。

$$F_{n,n+1} = \{a + b(\dot{u}_n - \dot{u}_{n+1})\} \exp\{\alpha(u_n - u_{n+1} - D) / \{(N+1)D/2\}\} \quad (n = 0, 1, \dots, N) \tag{4}$$

ただし、 $\alpha \gg 1, a, b > 0, D$  は静止状態における振動子の間隔である。

次に、 $c, C, A$  は大きくないとして、

$$\left. \begin{aligned} \exp\{-2\alpha/(N+1)\} &= \epsilon \ (\ll 1), \quad u_n / \{(N+1)D/2\} = v_n, \quad k/m = \omega_0^2, \quad K/M = \Omega_0^2, \\ a / \{(N+1)Dk/2\} &= \beta, \quad b/\sqrt{mk} = \gamma, \quad \omega_0 t = s, \quad \omega_f/\omega_0 = \omega, \quad \Omega_0/\omega_0 = \Omega, \\ m/M = \rho, \quad c/\sqrt{mk} &= 2\zeta = 2\epsilon\mu, \quad C/\sqrt{MK} = 2\chi = 2\epsilon\delta, \quad A / \{(N+1)D/2\} = \epsilon B \end{aligned} \right\} \tag{5}$$

とおくと、運動方程式は次のようになる。

$$d^2 v_0 / ds^2 + \Omega^2 v_0 = \epsilon \left[ -2\delta\Omega dv_0 / ds - \rho \{ \beta + \gamma (dv_0 / ds - dv_1 / ds) \} \exp\{ \alpha(v_0 - v_1) \} + B\omega^2 \cos \omega s \right] \tag{6}$$

$$d^2 v_n / ds^2 + v_n = \epsilon \left[ -2\mu dv_n / ds + \{ \beta + \gamma (dv_{n-1} / ds - dv_n / ds) \} \exp\{ \alpha(v_{n-1} - v_n) \} - \{ \beta + \gamma (dv_n / ds - dv_{n+1} / ds) \} \exp\{ \alpha(v_n - v_{n+1}) \} + B\omega^2 \cos \omega s \right] \quad (n = 1, 2, \dots, N) \tag{7}$$

$$d^2 v_{N+1} / ds^2 + \Omega^2 v_{N+1} = \epsilon \left[ -2\delta\Omega dv_{N+1} / ds + \rho \{ \beta + \gamma (dv_N / ds - dv_{N+1} / ds) \} \exp\{ \alpha(v_N - v_{N+1}) \} + B\omega^2 \cos \omega s \right] \tag{8}$$

ただし、 $\Omega \gg 1$  とする。

\* 東京大学生産技術研究所 第2部

3. 摂動法による周期解の解析

ここでは、 $\omega_0 \approx \omega_f$  の場合の周期解を問題とする。そこで、

$$\omega s = \theta, \quad 1/\omega = 1 + \varepsilon\sigma \tag{9}$$

とすれば、求めようとする振動子の周期解は、 $\theta$  について  $2\pi$  の周期を持つものとなる。

一方、端点の振動については、 $Q$  が整数であれば、 $\theta$  について周期  $2\pi$  を持つが、その他の場合には、厳密な意味では周期  $2\pi$  を持たない。しかしながら、 $Q \gg 1$  であるから、衝突と衝突の間で端点の振動は相当に減衰しており、 $Q$  が整数か、そうでないかによる、端点の衝突直前の状態の違いは無視し得るものと考えられる。したがって、以後の解析においては、 $Q$  は整数であるとする。

また、端点の変位は、衝突直後においても非常に微小なものであるが、その加速度は振動子のそれと同等のオーダーを持ち、その速度も無視できないとする。このような場合には、端点の振動を記述する独立変数を、次式の  $\tau$  にとる必要がある。

$$\tau = Q\theta = Q\omega s, \quad 1/Q = \varepsilon\lambda \tag{10}$$

(10) 式の関係より、端点の変位、速度、加速度のオーダーは、次のようになる。

$$v_0, v_{N+1} \sim O(\varepsilon^2), \quad dv_0/d\tau, dv_{N+1}/d\tau \sim O(\varepsilon), \quad d^2v_0/d\tau^2, d^2v_{N+1}/d\tau^2 \sim O(1) \tag{11}$$

また、求めようとする端点の周期解は、 $\tau$  について周期  $2\pi Q$  を持つものとなる。

(9), (10) 式を用いて、(6)~(8) 式を書き直すと、

$$d^2v_0/d\tau^2 + v_0 = \varepsilon \{ -(2\sigma + \varepsilon\sigma^2)v_0 - 2(1 + \varepsilon\sigma)\delta dv_0/d\tau - \varepsilon^2\lambda^2\rho f_{0,1} + \varepsilon^2\lambda^2 B \cos(\tau/Q) \} \tag{12}$$

$$d^2v_n/d\theta^2 + v_n = \varepsilon \{ -(2\sigma + \varepsilon\sigma^2)v_n - 2(1 + \varepsilon\sigma)\mu dv_n/d\theta + f_{n-1, n} - f_{n, n+1} + B \cos \theta \} \tag{13}$$

( $n = 1, 2, \dots, N$ )

$$d^2v_{N+1}/d\tau^2 + v_{N+1} = \varepsilon \{ -(2\sigma + \varepsilon\sigma^2)v_{N+1} - 2(1 + \varepsilon\sigma)\delta dv_{N+1}/d\tau + \varepsilon^2\lambda^2\rho f_{N, N+1} + \varepsilon^2\lambda^2 B \cos(\tau/Q) \} \tag{14}$$

ただし、

$$f_{0,1} = \{ (1 + \varepsilon\sigma)^2\beta + (1 + \varepsilon\sigma)\gamma \{ (\varepsilon\lambda)^{-1} dv_0/d\tau - dv_1/d\theta \} \} \exp \{ \alpha(v_0 - v_1) \} \tag{15}$$

$$f_{n, n+1} = \{ (1 + \varepsilon\sigma)^2\beta + (1 + \varepsilon\sigma)\gamma \{ dv_n/d\theta - dv_{n+1}/d\theta \} \} \exp \{ \alpha(v_n - v_{n+1}) \} \tag{16}$$

( $n = 1, 2, \dots, N-1$ )

$$f_{N, N+1} = \{ (1 + \varepsilon\sigma)^2\beta + (1 + \varepsilon\sigma)\gamma \{ dv_N/d\theta - (\varepsilon\lambda)^{-1} dv_{N+1}/d\tau \} \} \exp \{ \alpha(v_N - v_{N+1}) \} \tag{17}$$

以上の(12)~(16)式に、

$$v_0 = \varepsilon^2 v_0^{(2)} + \varepsilon^3 v_0^{(3)} + \varepsilon^4 v_0^{(4)} + \dots \tag{18}$$

$$v_n = v_n^{(0)} + \varepsilon v_n^{(1)} + \varepsilon^2 v_n^{(2)} + \dots \quad (n = 1, 2, \dots, N) \tag{19}$$

$$v_{N+1} = \varepsilon^2 v_{N+1}^{(2)} + \varepsilon^3 v_{N+1}^{(3)} + \varepsilon^4 v_{N+1}^{(4)} + \dots \tag{20}$$

を代入し、 $\varepsilon$  のべきの係数を等置すれば、以下の諸式が得られる。 $v_n$  ( $n = 1, 2, \dots, N$ ) については、

$$\varepsilon^0 : d^2v_n^{(0)}/d\theta^2 + v_n^{(0)} = 0 \tag{21}$$

$$\varepsilon^1 : d^2v_n^{(1)}/d\theta^2 + v_n^{(1)} = -2\sigma v_n^{(0)} - 2\mu dv_n^{(0)}/d\theta + f_{n-1, n} - f_{n, n+1} + B \cos \theta \tag{22}$$

$$\varepsilon^2 : d^2v_n^{(2)}/d\theta^2 + v_n^{(2)} = -(\sigma^2 v_n^{(2)} + 2\sigma v_n^{(1)}) - 2\mu(\sigma dv_n^{(0)}/d\theta + dv_n^{(1)}/d\theta) + f_{n-1, n} - f_{n, n+1} \tag{23}$$

⋮

$v_0, v_{N+1}$  については、

$$\varepsilon^2 : d^2v_0^{(2)}/d\tau^2 + v_0^{(2)} = 0 \tag{24}$$

$$d^2v_{N+1}^{(2)}/d\tau^2 + v_{N+1}^{(2)} = 0 \tag{25}$$

$$\varepsilon^3 : d^2v_0^{(3)}/d\tau^2 + v_0^{(3)} = -2\sigma v_0^{(2)} - 2\delta dv_0^{(2)}/d\tau - \lambda^2\rho f_{0,1}^{(0)} + \lambda^2 B \cos(\tau/Q) \tag{26}$$

$$d^2v_{N+1}^{(3)}/d\tau^2 + v_{N+1}^{(3)} = -2\sigma v_{N+1}^{(2)} - 2\delta dv_{N+1}^{(2)}/d\tau + \lambda^2\rho f_{N, N+1}^{(0)} + \lambda^2 B \cos(\tau/Q) \tag{27}$$

$$\varepsilon^4 : d^2v_0^{(4)}/d\tau^2 + v_0^{(4)} = -(\sigma^2 v_0^{(2)} + 2\sigma v_0^{(3)}) - 2\delta(\sigma dv_0^{(2)}/d\tau + dv_0^{(3)}/d\tau) - \lambda^2\rho f_{0,1}^{(1)} \tag{28}$$

$$d^2v_{N+1}^{(4)}/d\tau^2 + v_{N+1}^{(4)} = -(\sigma^2 v_{N+1}^{(2)} + 2\sigma v_{N+1}^{(3)}) - 2\delta(\sigma dv_{N+1}^{(2)}/d\tau + dv_{N+1}^{(3)}/d\tau) + \lambda^2\rho f_{N, N+1}^{(1)} \tag{29}$$

⋮

ただし、

$$f_{0,1}^{(0)} = (\beta - \gamma dv_1^{(0)}/d\theta) \exp(-\alpha v_1^{(0)}) \tag{30}$$

$$f_{n, n+1}^{(0)} = \{ \beta + \gamma \{ dv_n^{(0)}/d\theta - dv_{n+1}^{(0)}/d\theta \} \} \exp \{ \alpha(v_n^{(0)} - v_{n+1}^{(0)}) \} \quad (n = 1, 2, \dots, N-1) \tag{31}$$

研究速報

$$f_{N, N+1}^{(0)} = (\beta + \gamma dv_N^{(0)}/d\theta) \exp(\alpha v_N^{(0)}) \tag{32}$$

$$f_{0, 1}^{(0)} = [\beta(2\sigma - \alpha v_1^{(0)}) - \gamma\{(\sigma - \alpha v_1^{(0)}) dv_1^{(0)}/d\theta + dv_1^{(0)}/d\theta - \lambda^{-1} dv_1^{(0)}/d\tau\}] \exp(-\alpha v_1^{(0)}) \tag{33}$$

$$f_{n, n+1}^{(0)} = [\beta\{2\sigma + \alpha(v_n^{(0)} - v_{n+1}^{(0)})\} + \gamma\{(\sigma + \alpha(v_n^{(0)} - v_{n+1}^{(0)})) (dv_n^{(0)}/d\theta - dv_{n+1}^{(0)}/d\theta) \tag{34}$$

$$+ (dv_n^{(0)}/d\theta - dv_{n+1}^{(0)}/d\theta)\}] \exp\{\alpha(v_n^{(0)} - v_{n+1}^{(0)})\} \quad (n = 1, 2, \dots, N-1) \tag{35}$$

$$f_{N, N+1}^{(0)} = [\beta(2\sigma + \alpha v_N^{(0)}) + \gamma\{(\sigma + \alpha v_N^{(0)}) dv_N^{(0)}/d\theta + dv_N^{(0)}/d\theta - \lambda^{-1} dv_{N+1}^{(0)}/d\tau\}] \exp(\alpha v_N^{(0)}) \tag{36}$$

(i) 第1次近似解

$v_n^{(0)} (n = 1, 2, \dots, N)$ ,  $\varepsilon^2 v_0^{(2)}$ ,  $\varepsilon^2 v_{N+1}^{(2)}$  を各々  $v_n (n = 1, 2, \dots, N)$ ,  $v_0$ ,  $v_{N+1}$  の第1次近似解と呼ぶことにする。

$v_n^{(0)}$  については、前報と同様に、(2)式の解を

$$v_n^{(0)}(\theta) = \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos(\theta - \phi_j^{(0)}) \quad (n = 1, 2, \dots, N) \tag{37}$$

ただし、 $\sum_{j=1}^{N+1} Z_j^{(0)} \cos \phi_j^{(0)} = 0$ ,  $\sum_{j=1}^{N+1} Z_j^{(0)} \sin \phi_j^{(0)} = 0$  (38)

とおき、(2)式における  $v_n^{(0)}$  が周期  $2\pi$  を持ったための条件として、次式が得られる。ただし、 $I_\nu$  は第1種の変形 Bessel 関数である。

$$\left\{ \begin{aligned} P_n^{(0)} &\cong -2\sigma \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \sin \phi_j^{(0)} + 2\mu \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos \phi_j^{(0)} - 2I_1(\alpha Z_n^{(0)}) (\beta \sin \phi_n^{(0)} - \frac{\gamma}{\alpha} \cos \phi_n^{(0)}) \\ &+ 2I_1(\alpha Z_{n+1}^{(0)}) (\beta \sin \phi_{n+1}^{(0)} - \frac{\gamma}{\alpha} \cos \phi_{n+1}^{(0)}) = 0 \quad (n = 1, 2, \dots, N) \end{aligned} \right. \tag{39}$$

$$\left\{ \begin{aligned} Q_n^{(0)} &\cong -2\sigma \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos \phi_j^{(0)} - 2\mu \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \sin \phi_j^{(0)} - 2I_1(\alpha Z_n^{(0)}) (\beta \cos \phi_n^{(0)} + \frac{\gamma}{\alpha} \sin \phi_n^{(0)}) \\ &+ 2I_1(\alpha Z_{n+1}^{(0)}) (\beta \cos \phi_{n+1}^{(0)} + \frac{\gamma}{\alpha} \sin \phi_{n+1}^{(0)}) + B = 0 \quad (n = 1, 2, \dots, N) \end{aligned} \right. \tag{40}$$

ここで、 $\alpha Z_n^{(0)} \gg 1$  であるから、 $I_\nu(\alpha Z_n^{(0)})$  の漸近展開

$$\left. \begin{aligned} I_\nu(\alpha Z_n^{(0)}) &\sim \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha Z_n^{(0)}}} \exp(\alpha Z_n^{(0)}) i_\nu(\alpha Z_n^{(0)}) \quad (\nu = 0, 1, \dots) \\ \text{ただし、} \quad i_{\nu+1}(\alpha Z_n^{(0)}) &= i_{\nu-1}(\alpha Z_n^{(0)}) - (2\nu/\alpha Z_n^{(0)}) i_\nu(\alpha Z_n^{(0)}) \\ i_0(\alpha Z_n^{(0)}) &= 1 + 1/8(\alpha Z_n^{(0)})^{-1} + 9/128(\alpha Z_n^{(0)})^{-2} \approx 1 \\ i_1(\alpha Z_n^{(0)}) &= 1 - 3/8(\alpha Z_n^{(0)})^{-1} - 15/128(\alpha Z_n^{(0)})^{-2} \approx 1 \end{aligned} \right\} \tag{41}$$

を用いると、(5), (9)式の関係より

$$\left\{ \begin{aligned} \varepsilon P_n^{(0)} &\sim -2(1/\omega - 1) \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \sin \phi_j^{(0)} + 2\zeta \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos \phi_j^{(0)} \\ &- \frac{2}{\sqrt{2\pi\alpha Z_n^{(0)}}} \exp\{\alpha(Z_n^{(0)} - \frac{2}{N+1})\} (\beta \sin \phi_n^{(0)} - \frac{\gamma}{\alpha} \cos \phi_n^{(0)}) \\ &+ \frac{2}{\sqrt{2\pi\alpha Z_{n+1}^{(0)}}} \exp\{\alpha(Z_{n+1}^{(0)} - \frac{2}{N+1})\} (\beta \sin \phi_{n+1}^{(0)} - \frac{\gamma}{\alpha} \cos \phi_{n+1}^{(0)}) = 0 \\ \varepsilon Q_n^{(0)} &\sim -2(1/\omega - 1) \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos \phi_j^{(0)} - 2\zeta \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \sin \phi_j^{(0)} \\ &- \frac{2}{\sqrt{2\pi\alpha Z_n^{(0)}}} \exp\{\alpha(Z_n^{(0)} - \frac{2}{N+1})\} (\beta \cos \phi_n^{(0)} + \frac{\gamma}{\alpha} \sin \phi_n^{(0)}) \\ &+ \frac{2}{\sqrt{2\pi\alpha Z_{n+1}^{(0)}}} \exp\{\alpha(Z_{n+1}^{(0)} - \frac{2}{N+1})\} (\beta \cos \phi_{n+1}^{(0)} + \frac{\gamma}{\alpha} \sin \phi_{n+1}^{(0)}) + \frac{A}{(N+1)D/2} = 0 \end{aligned} \right. \quad (n = 1, 2, \dots, N) \tag{42}$$

したがって、(38), (42), (43)式より、 $Z_n^{(0)}$ ,  $\phi_n^{(0)} (n = 1, 2, \dots, N+1)$  と  $\omega$ ,  $A$  の関係が求められる。

$v_0^{(2)}$ ,  $v_{N+1}^{(2)}$  については、(24), (25)式の解を

$$v_0^{(2)}(\tau) = X_0^{(2)} \cos(\tau - \Omega \phi_1^{(0)}) + Y_0^{(2)} \sin(\tau - \Omega \phi_1^{(0)}) \tag{44}$$

$$v_{N+1}^{(2)}(\tau) = X_{N+1}^{(2)} \cos(\tau - \Omega \phi_{N+1}^{(0)}) + Y_{N+1}^{(2)} \sin(\tau - \Omega \phi_{N+1}^{(0)}) \tag{45}$$

とおき、(24), (25)式における  $v_0^{(2)}$ ,  $v_{N+1}^{(2)}$  が  $\tau$  について周期  $2\pi\Omega$  を持つための条件として、次式が得られる。

研究速報

$$\begin{cases} P_0^{(2)} \cong 2\delta X_0^{(2)} - 2\sigma Y_0^{(2)} + 2(-1)^2 \lambda^2 \Omega \rho \gamma / \alpha I_0 (\alpha Z_1^{(0)}) = 0 & (46) \\ Q_0^{(2)} \cong -2\sigma X_0^{(2)} - 2\sigma Y_0^{(2)} - 2(-1)^2 \lambda^2 \rho \beta I_0 (\alpha Z_1^{(0)}) = 0 & (47) \end{cases}$$

$$\begin{cases} P_{N+1}^{(2)} \cong 2\delta X_{N+1}^{(2)} - 2\sigma Y_{N+1}^{(2)} - 2(-1)^2 \lambda^2 \Omega \rho \gamma / \alpha I_0 (\alpha Z_{N+1}^{(0)}) = 0 & (48) \\ Q_{N+1}^{(2)} \cong -2\sigma X_{N+1}^{(2)} - 2\delta Y_{N+1}^{(2)} + 2(-1)^2 \lambda^2 \rho \beta I_0 (\alpha Z_{N+1}^{(0)}) = 0 & (49) \end{cases}$$

(46), (47)式より,  $X_0^{(2)}, Y_0^{(2)}$  は次のように求められる.

$$X_0^{(2)} = -(-1)^2 \lambda^2 \rho I_0 (\alpha Z_1^{(0)}) (\sigma \beta + \delta \Omega \gamma / \alpha) / (\sigma^2 + \delta^2) \quad (50)$$

$$Y_0^{(2)} = (-1)^2 \lambda^2 \rho I_0 (\alpha Z_1^{(0)}) (\sigma \Omega \gamma / \alpha - \delta \beta) / (\sigma^2 + \delta^2) \quad (51)$$

ここでも, (5), (9), (10), (41)式を用いると,

$$Z_{0,c}^{(2)} \cong \varepsilon^2 X_0^{(2)} \sim (-1)^2 \frac{\rho}{\Omega_2} \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha Z_1^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_1^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} i_2(\alpha Z_1^{(0)}) \frac{(1/\omega - 1)\beta + \chi \Omega \gamma / \alpha}{(1/\omega - 1)^2 + \chi^2} \quad (52)$$

$$Z_{0,s}^{(2)} \cong \varepsilon^2 Y_0^{(2)} \sim (-1)^2 \frac{\rho}{\Omega_2} \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha Z_1^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_1^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} i_2(\alpha Z_1^{(0)}) \frac{(1/\omega - 1)\Omega \gamma / \alpha - \chi \beta}{(1/\omega - 1)^2 + \chi^2} \quad (53)$$

また, 52, 53式の符号を逆にし,  $Z_1^{(0)}$  を  $Z_{N+1}^{(0)}$  で置き換えれば,  $Z_{N+1,c}^{(2)} \cong \varepsilon^2 X_{N+1}^{(2)}$ ,  $Z_{N+1,s}^{(2)} \cong \varepsilon^2 Y_{N+1}^{(2)}$  が得られる.

(ii) 第2次近似解

$v_n^{(0)} + \varepsilon v_n^{(1)}$  ( $n = 1, 2, \dots, N$ ),  $\varepsilon^2 v_0^{(2)} + \varepsilon^3 v_0^{(3)}$ ,  $\varepsilon^2 v_{N+1}^{(2)} + \varepsilon^3 v_{N+1}^{(3)}$  を各々  $v_n$  ( $n = 1, 2, \dots, N$ ),  $v_0, v_{N+1}$  の第2次近似解と呼ぶことにする.

$v_n^{(1)}, v_0^{(3)}, v_{N+1}^{(3)}$  は各々 (2), (6), (7)式より求められ, 第2次近似解は次のようになる.

$$\begin{aligned} v_n(\theta) \approx & \sum_{j=1}^n Z_j^{(0)} \cos(\theta - \phi_j^{(0)}) + Z_{n,c}^{(1)} \cos \theta + Z_{n,s}^{(1)} \sin \theta \\ & + \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha Z_n^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_n^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} \left[ \beta + 2 \sum_{\nu=2}^l \frac{(-1)^\nu}{1-\nu^2} i_\nu(\alpha Z_n^{(0)}) \left\{ \beta \cos \nu(\theta - \phi_n^{(0)}) - \frac{\gamma}{\alpha} \nu \sin \nu(\theta - \phi_n^{(0)}) \right\} \right] \\ & - \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha Z_{n+1}^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_{n+1}^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} \left[ \beta + 2 \sum_{\nu=2}^l \frac{(-1)^\nu}{1-\nu^2} i_\nu(\alpha Z_{n+1}^{(0)}) \left\{ \beta \cos \nu(\theta - \phi_{n+1}^{(0)}) - \frac{\gamma}{\alpha} \nu \sin \nu(\theta - \phi_{n+1}^{(0)}) \right\} \right] \quad (54) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v_0(\theta) \approx & (Z_{0,c}^{(2)} + Z_{0,s}^{(2)}) \cos \Omega(\theta - \phi_1^{(0)}) + (Z_{0,c}^{(3)} + Z_{0,s}^{(3)}) \sin \Omega(\theta - \phi_1^{(0)}) + \frac{1}{\Omega^2 - 1} \frac{A}{(N+1)D/2} \cos \theta \\ & - \frac{\rho}{\sqrt{2\pi\alpha Z_1^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_1^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} \left[ \frac{\beta}{\Omega^2} + 2 \sum_{\substack{\nu=1 \\ \nu \neq 2}}^l \frac{(-1)^\nu}{\Omega^2 - \nu^2} i_\nu(\alpha Z_1^{(0)}) \left\{ \beta \cos \nu(\theta - \phi_1^{(0)}) - \frac{\gamma}{\alpha} \nu \sin \nu(\theta - \phi_1^{(0)}) \right\} \right] \quad (55) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v_{N+1}(\theta) \approx & (Z_{N+1,c}^{(2)} + Z_{N+1,s}^{(2)}) \cos \Omega(\theta - \phi_{N+1}^{(0)}) + (Z_{N+1,c}^{(3)} + Z_{N+1,s}^{(3)}) \sin \Omega(\theta - \phi_{N+1}^{(0)}) + \frac{1}{\Omega^2 - 1} \frac{A}{(N+1)D/2} \cos \theta \\ & + \frac{\rho}{\sqrt{2\pi\alpha Z_{N+1}^{(0)}}} \exp\left\{\alpha\left(Z_{N+1}^{(0)} - \frac{2}{N+1}\right)\right\} \left[ \frac{\beta}{\Omega^2} + 2 \sum_{\substack{\nu=1 \\ \nu \neq 2}}^l \frac{(-1)^\nu}{\Omega^2 - \nu^2} i_\nu(\alpha Z_{N+1}^{(0)}) \left\{ \beta \cos \nu(\theta - \phi_{N+1}^{(0)}) - \frac{\gamma}{\alpha} \nu \sin \nu(\theta - \phi_{N+1}^{(0)}) \right\} \right] \quad (56) \end{aligned}$$

ここで, 上式やその他の所で現われる  $\exp\{\alpha(Z_n^{(0)} - 2/(N+1))\}$  は,  $\alpha \gg 1$  であるから,  $Z_n^{(0)} < 2/(N+1)$  の場合(すなわち,  $n-1$ 番目と  $n$ 番目の振動子間に衝突がない場合), ほとんど0であり, したがって, これを含む項もほとんど0となることを述べておく.

4. あとがき

本報では, 周解期の安定性の解析については省略した. これを行うには, (13)式から,  $v_n$  ( $n = 1, 2, \dots, N$ ) に関する変分方程式を求め, 前報で述べた方法によって解析することができる. (1977年3月22日受理)

参 考 文 献

1) 藤田隆史: 多自由度系衝突振動の解析手法について, 生産研究, Vol. 29, No1, pp 15 - 18, 1977