テレメータ送信機

大井 克彦・福井 真一・梶谷 光男

1. まえがき

1958 年 3 月 K-6-1 号機ロケットの飛しょうが 行なわれるとき従来の K-4B 型送信機を 改良し、 生産研究 11 巻 8 号に報告した K-6 型送信機が搭載され、数次にわたる計測と観測に実用せられてきたが、高々度による気圧の低下、ロケット外板の高温度の影響による高周該回路の放電、電池の電解液の蒸発や安定度の低下等の助止についていくたの試みがなされてきた。

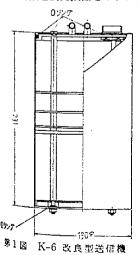
他方 K-8 型ロケットが観測用の一つの標準型とされてきた。これは到遠高度、搭載量とも優れているためであり、したがって 観測装置も 多く搭載される ことになり、データ伝送 4 チャネルの増加が要求せられるに至った。そこで使用の利便と製作上の利点をあわせて考慮した RK-9/T 送信機が用いられるようになった。これは 1 1 記憶波ユニットを 1 チャネルずつプラグイン型とし、 長方形断面のものとした。 そのため構成素子を容積的に 世半よく収容できる上に気密対策も容易となった。

ロケットが大型化するに従い、従来のように送信機の 電源投入をロケット外板に設けた孔から直接的に操作することが困難で、かつ危険を伴うため、遠隔操作の方法 を建々検討した結果、電磁的なラッチングリレーを使用 している。

2. K-6 型送信機の改良

カッパ6型用として試作した K-6 型送信機も, 信頼 50高いトランジスタが容易に得られるようになって, さらに小型軽量にすることが可能になった。

まず副叛送波発振器をトランジスタ化し、気密遮然ケ



ースの改良と電源の on, off にリモートコ ントロールのラッチン グリレーを使用した改 良型を K-8L 型1号機 に搭載した.

構造とした。また外板の高温度の送信機の性能に対する影響を緩和するため、銅箔と紙を用いたり、アスベストによる遮熱を試み好結果を得たが、製作、取扱いが面倒なため最終的には従来より直径を 10% 小さくして空気層に頼ることとし、ケースの表面をバフ仕上げして熱反射の効果もねらった。

(2) リモートコントロール用スイッチ

遠隔操作によって on-off できるスイッチは、簡単かつ確実に動作し、しかも各種の環境条件に耐え得ることが必要条件である。種々検討試験の結果、シグマ、ラッチングリレーを使用し好成績を得た。

このリレーのおもな規格はつぎのとおりである.

回路

トランスファ2回路

接点容量

2 A 28 VDC/120 VAC

卷線抵抗

 $3,100\Omega$

動作電圧

24~28.VDC

動作時間

2~20 ms

大きさ 重さ 0.8×0.9×0.4 in 18 g

3. RK-9/T 型送信機

ロケットの到達高度増大に伴い観測項目も多くなり、テレメークのチャネル増加が要求されるようになった。 RK-9/T 型は、カッパ 8 型に搭載できるように設計した 10 チャネルの送信機で、副搬送波周波数は IRIG 規格による 960 c/s~14.5 kc を中心周波数として周波数偏移 $\pm 7.5\%$ レスポンスを 14 c/s~220 c/s にとっている。主 搬送波周波数は 225 Mc/s,その周波数偏移 ± 100 kc/s,送信出力は約 0.5 W である。

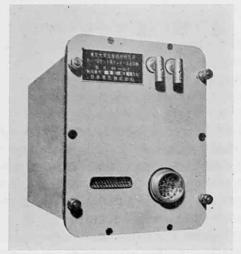
(1) 構造について

機体が 245¢ となり直径方向の寸法と取付方法の変更 に適合させて、内部ユニット配置が容易で、気密構造も 簡単な第2図のような形態を採用した。

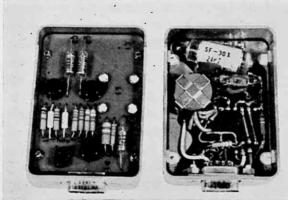
副搬送波発振器はトランジスタ化し、各チャネルは第 3 図のようなプラグイン形式としてユニットごとに独立 しているため、点検調整が容易にできるようになった。 全ユニットを組み込んだ状態を第4 図に示す。

(2) 性能について

チャネルの増加に伴い起こってくる問題として、クロストークと SN 比がある。前者に対しては副搬送波発振器の出力をパンドパスフィルタに通すことによってほぼ解決できた。 また後者に 対しては 第5 図に 示すような 8 kc/s 以上に 6 dB/oct のプリエンファシス特性を もた



第2図 RK-9/T 型送信機



第3図 副搬送波発振器ユニット

せることによって SN 比を改善した.

4. L-2 型搭載用水晶制御送信機

ロケットの到達高度の増大と、飛しょう時間の増加に 歩調を合わせた受信装置の 狭帯域化による S/N 改善等 により、従来用いられてきた自励発振型の送信機では実 用上支障が生じてくるようになってきたため、L-2 ロケ ットに搭載するため設計したものである。

(1) 性能および回路構成

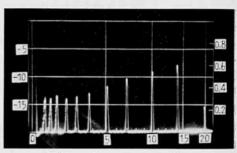
主要性能をつぎに示す.

 炎調万式	PM-PM
主搬送波部	
周波数	298.1 Mc
周波数偏差	±5×10 ⁻⁵
最大偏移	約 ±100 kc
出力電力	約 1.5W
出力形式	50Ω 同軸 (平衡)
副搬送波部	
チャネル数	10

入力型式 電圧制御型



第4図 副搬送波発振器の配置



第5図 プリエンファシス特性

入力インピーダンス 250 kΩ 以上

入力電圧 0~+5V

中心周波数 0.96 1.3 1.7 2.3

3.0 3.9 5.4 7.35

10.5 14.5 kc

変調直線性 ±2.5% 以内

最大偏移 中心周波数の ±7.5%

最大定格 30 分以上

環境条件

温 度 0~40℃ (30 分間以上) およ

び 150°C (500 秒間)

衝 繋 軸方向 40 g (5 ms 以上)

摄 動 軸方向 5~35 c/s 1 mm

35~2000 c/s 5 g

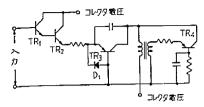
加速度 軸方向 +40g -10g

横方向 ±10 g

気 圧 1 mmHg 3 分間

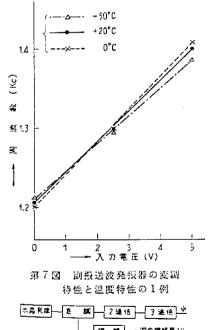
10チャネルの副搬送波発振器出力を混合増幅器により 混合信号波として変調器に送る。

副搬送波発振器は従来から用いている形式のものである。 回路は第6図のように TR₁ および TR₂ はダーリ



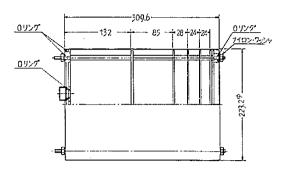
第6図 副擬送波発振器の回路図

ントン接続による入力回路で、温度変化によるインピー ダンスの変動が無視できるように十分高くしてあり、通 常1MΩ 以上ある。変調用トランジスク TR。のベー スパイアス回路にはサーミスクと抵抗器を組み合わせる ことにより、ベースパイアス電圧を温度により変化させて 発展周波数の温度特性を向上させた。変調特性と温度 特性の実験データの1例を第7図に示す。この温度補償 ではやや変調感度が変化するようである。また、サーミ スクは温度特性の直線性がよくないので、広い温度範囲 にわたって補償を行なうのは困難であるが、本装置のよ うに 0℃~40℃ 程度に ついての補償を行なうのは比較 舶客易である。



** 3 連 倍 2 連 倍 3 進 倍 電力増増 デンテナへ アンテナへ 第 8 図 主 換 送 波 部 系 統 図

主抵送波部は第8図に示すような系統であり、変調回 野は以2極管によるブリッジ型位相変調である。全通倍 数は108通信となっている。本装置は気密構造のため通



第9図 送信機の構造図

風ができないので、真空管を使用したこの部分は使用中温度上昇はかなりあるが、従来この形式の送信機の実用例ではそのための支障はなかった。

(2) 構造について

第9図に示すような構造を採用した。強度・気密等に ついて十分考慮してある。

気密方法は同図に示す場所に〇リング、ナイロンワッシャを使用し、パネル面のコネクク類はハーメチックシール型を用い、 その取付部はアラルダイトで接着したが、良好な結果が得られた.

内部構造は追源部、主搬送波部はユニット式で、副搬送波発振器 10 チャネル分と混合増幅器は円形のプリント板3枚に配列し、それが積み重ねられている。追源や信号の接続はできる限りコネクタ類を使用した。

円筒形の装置では内部装置の構造や配列等により空間部分が多くなったり、点板のしにくいものになりがちであるが、これについては十分考慮して設計されているが、今後実際の使用を経て電気的にも構造的にも完全な装置にしてゆきたい。

5. むすび

K-6 型送信機は改善を重ねてほぼ最終形態に達したものと考えられるが、RK-9/T 型送信機は K-8 型ロケットに実装するため、さらに一段の工夫を施して、標準型ロケットに最適な形態にするため一段の努力が必要であり、水晶制御送信機についても L-2、L-3 ロケットとの整合を他の搭載機器の担当部門と協力してさらに改善を加えることにより、観測ロケットシステムとしての完成に寄与したいと考える。

終わりにこれらの送信機の試作研究と設計についてご 指導いただいた東京大学生産技術研究所高本教授・野村 教授,ならびに当社田中事業部長初め上司同僚諸氏に謝 意を表したい. (1963 年 4 月 15 日受理)