カッパロケットの空気力学

玉木章夫

はしがき

観測ロケットに関する空気力学の特徴は,飛行マッハ 数の範囲が広いこと,そしてこの広い範囲で空気力学特 性をマッハ数の関数として求めなくてはならないという 点であろう.しかも,マッハ数の範囲はロケットモータ の大型化にしたがって急速に広がっていく.たとえば昭 和 32 年に飛しょうした2段ロケットカッパ3型の最高 マッハ数 (メーンすなわち 第2段ロケットの) は約3 であったが,翌 33 年の6型では 4.5,本年飛しょうし た8型では 6.5 に達し,さらに現在計画中の 3 段ロケ ット9型ではマッハ 9.5 に達する予定である.

つぎに、このような観測ロケットの空気力学特性を風 洞によってしらべる場合、空気の粘性に対する考慮から、レーノルズ数 $VL\rho/\mu$ (V:速度、L:物体を代表する長さ、 ρ :空気密度、 μ :粘性係数)を実際の飛行状態とできるだけ近くすることが望ましいのであるが、観測ロケットは超高層まで上がることから、高度による ρ の変化にしたがってレーノルズ数が広範囲に変化する。高度100 km 辺までは、大気密度はおよそ 16 km 上がるごとに1けたずつ下がるから、100 km まで上がるロケットでもレーノルズ数が6けたくらいの範囲にわたることになる。

第1図は K-8型を水平から 75°の角度で発射した場 合の飛しょう特性の計算値から,飛しょう中にとるマッ ハ数 M とレーノルズ数 Re とを図示したものである. \mathbf{R}^{e} の計算には長さとしてメーンロケットの直径 25 cm



第1図 K-8飛しょう中のマッハ数とレーノルズ数(代表長 25cm)

を用いてある. この計算では最高到達高度が167 km で, 矢印によって上昇と下降が示されており,また曲線の各 所に添えた数字は高度を km であらわしたものである.

点線で入れた2本の曲線は空気の希薄化の影響の目安 を示すもので, $M/\sqrt{Re} = 0.01$ の曲線は,分子の平均自 由行程が境界層の厚さの1%の程度になる状態を示し, これより右では連続媒質としての流体力学が成り立つ が,左側では希薄化の影響がまず境界層内に現われ((=)り流),ついでしだいに外側におよぶ.M/Re = 10の曲 線は,平均自由行程が物体の大きさの10倍の程度であ ることをあらわし,これより左では,個々の分子が互い に無関係に物体にぶつかるとして分子運動論的に取り扱 われる自由分子流の範囲である.

観測ロケットはこのように希薄気体の領域を飛ぶが, 単にロケットの上昇性能を論ずる場合にはこの領域はさ して重要でないといえる. それは 50 km くらいから上 では空気密度が小さくて空気力そのものが重力に比べて 無視できるほど小さくなるからである.

しかし、ロケットの胴体表面に測圧孔を設けて大気圧 をはかるとか、ロケットからプローブを露出させてイオ ン密度をはかるとかいうような場合には、周囲の気流の 状態を正確に知る必要があり、このような観測技術に関 しては希薄気体の力学が重要であるといえる.

上述のように観測ロケットの空気力学特性ならびに観 測に関連した空気力学的問題を研究するには、きわめて 広範囲の風洞あるいはこれに類する施設が必要である が、これには莫大な費用がかかるので、われわれはもっ

と限られた設備でともかくも設計に必要な資料を出 さなければならない現状である.以下にまずカッパ ロケットの開発に当たって行なってきた風洞実験の 概略,ついで安定性その他の問題について述べるこ ととする.

2. 風洞試験の概要

(1) 低速風洞試験 ロケットを安全に飛しょう させる点から最も重要なのは発射直後の飛しょうの 安定性であろう.カッパロケットではロケットが発 射台のレールを離れるときの速度は 40 m/s 前後で あるから,この状態の空力特性は低速風洞でしらべ られる.われわれは新しいロケットが設計されるた びに,3分力試験を行なっているが,これには航空 研究所の施設を使用させていただいている. 昭和 30 年 のベビーロケット¹⁾ に対しては航研 2 m 風洞で実物大 模型で風速 40 m/s の試験を行なったが, その後は同所 の3 m 風洞でロケットの大きさに応じて $1/2 \sim 1/4$ 模型 を用い,風速約 35 m/s で試験している^{2)~6)}.

このほか生研の 60 cm×60 cm 小型風洞によって、ロ ケットの静圧分布の測定¹¹, 翼胴体結合の特性について の予備実験などを行なってきた.

(2) 超音速風洞試験 当研究所ではロケットの研究 に備えて昭和 29 年度に 15 cm×15 cm の測定部断面を もつ吹出式超音速風洞が作られ,その後これに抵抗線歪



第2図 生研衝撃風洞

計式天秤を装備して、揚力、抵抗、縦揺モーメントの測定が行なわれた⁵⁰. マッハ数は 1.88,直径で作ったレー ノルズ数 Re_p は約 3×10^5 である. この風洞では初期の カッパロケットに対する実験が行なわれ、その結果は6 型の設計に役立ったといえる.

しかしカッパロケットの性能が向上されるにしたがっ て、さらに高いマッハ数の実験が必要になり、昭和 34 年には 15 cm×15 cm 衝撃風洞(第 2 図)が作られたⁿ⁻⁹. これは気流の 持続時間が 40 millisec という 短時間の ものであるが、抵抗線歪計式天秤によって、法線力 (ロケットの中心軸に垂直方向の力)および風圧中心をは かることができる. 木製のノズルの交換によってマッハ 数が 2.7~4.4 にかえられ、Re_D は 2×10⁵~1×10⁶ で ある. この風洞では円錐・円柱胴体の特性について系統 的な実験を行なったほか、翼あるいは円錐形の尾部をも つ胴体の試験が行なわれている.

(3) 低密度風洞 ロケットが超高層に上がった場合 の希薄気体力学的な研究を行なう目的で、昨 34 年度に 低密度風洞が建設された(第3図). この風洞は密閉循環 型で、まず排気速度 6,500 l/minのキニー型ポンプで風 洞全体を排気したのち、ルーツ型メカニカルブースタ (第1段 5,000 m³/h 2 基,第2段 2,500 m³/h 1 基) に よって気流を循環させる. 測定部 (ノズル出口断面) は 直径 5 cm である. 現在風洞特性を測定中であるが、静



第3図 生研低密度風洞

圧 100~10 μ Hg(高度 65~80 km 相当)でマッハ3くら いまでの気流を作ることができる見込である. さしあた ってはロケットによる大気圧の測定,諸種のプローブの 検定など,超高層の観測に関係のある問題に使用するこ とを考えている. またこの風洞の測定室は直径 1.1 m, 長さ 1.3 m の大きさをもっているので,これを真空容 器として使用し,ロケットに搭載される計測器類の真空 試験 (1 μ Hg まで)を行なうことも考えている.

以上にわれわれが使用してきた空気力学的な試験装置 の概要を述べた. 個々の試験結果についてはその大部分 がすでに報告されているので省略することとし, カッパ ロケットの設計に関連する二三の問題について, これま でにえられた結果をまとめてみたいと思う.

3. 飛しょうの安定性

カッパロケットは他の多くの観測ロケットと同様, 誘 導を行なわず尾翼で安定をとる形式のロケットである. いま第4図のようにロケットが何かの原因で進行方向



第4図 傾いたロケットにはたらく力

に対して角 α だけ傾いたとすると、ロケットの胴体お よび尾翼には図のように揚力がはたらく、これらを合成 した力の作用点 (風圧中心 C.P.) がロケットの重心 (C. G.) より後方にあれば、ロケットには傾きを減少させる 向きのモーメントがはたらくからロケットは安定であ る、重心まわりのモーメント係数 C_M (モーメントを動 圧、胴体断面積および全長の積で割ったもの、ここでは 頭下げ モーメントを正にとることにする)の迎角 α に ついての変化率 $dC_M/d\alpha$ は静的安定度をあらわす.

第 12 巻 第 12 号

実際にはこのほかに、ロケットの姿勢角の時間的変化 率に比例する減衰モーメントとして、空気力によるもの とノズルから出るガスジェットによるものとがあるが、 燃焼によって加速中のロケットの運動に対しては静安定 だけを考慮して減衰モーメントの項を省略しても大きな 誤差を生じないことが知られている¹⁰.

尾翼が特に小さくないかぎり、低速においては尾翼の 揚力は胴体のそれより1けた大きいから、C.P. は翼の 付近(先端から全長の 80~90%)にあり、一方C.G.は 60%付近にあるので、十分な復元モーメントがえられ、 ロケットは安定である.しかし超音速では翼の揚力はほ ぼ $1/\sqrt{M^2-1}$ に比例して減少するので、C.P. は Mの 増大にともなって前進する.この移動量は M=0~6の 間で全長の 20% 程度になるから、C.G. の位置いかん によっては安定性が不足となり、あるいは C.P. が C. G. より前に出て不安定になることも考えられるのであ る.

法線力係数(胴体軸に垂直な力を動圧と胴体断面積と の積で割ったもの)を C_N とし,迎角 $\alpha=0$ の付近にお ける $dC_N/d\alpha$ を単に $C_{N\alpha}$ とかく. α はラジアンではか るとする. α ケットの先端から C.P.および C.G.ま での距離をそれぞれ x_{ep}, x_{cg} とし, 全長をLとすれ ば, $C_{N\alpha}$ と $(x_{CP}-x_{cG})/L$ との積が, $C_{M\alpha}$ をあらわすこ とになる ($C_{M\alpha}$ は $\alpha=0$ の付近の $dC_M/d\alpha$ を意味する とする).

さきにも述べたように、われわれがこれらの量を直接 測定できるのは、いくつかの限られたマッハ数に対して であるから、これらの間をつなぐ、あるいは高いマッハ 数の範囲に延長するための計算が必要である。われわれ が用いている計算法^{50,9}は概略つぎのとおりである。

(1) **亜音速** 低速風洞の試験によれば,円錐・円柱 胴体の $C_{N\alpha}$ は 円錐の理論値 2 に近く, 円柱部の寄与は 小さい. この結果を亜音速の全領域に拡張して, 胴体の $C_{N\alpha}$ を 2 とし, その C.P. は先端から 円錐部の長さの 2/3 にあるとする. 翼は矩形翼で近似して 揚力面理論の 結果¹¹⁾を利用し,翼・胴体の干渉効果は細長い物体の理 論¹²⁾ によって計算する.

(2) 超音速 超音速,ことに高いマッハ数では円柱 部の背面で流れが剝離するため,この部分の法線力が大 きくなるので,円錐・円柱胴体に対して $C_{N\alpha}=6, x_{CP}/L$ =0.35 と仮定する.この数値はわれわれが 衝撃風洞で 行なった胴体の実験結果にもとづくもので,マッハ4 く らいから上で適当な値と思われる.厳密にはマッハ数に 応じて適当な値を採用すべきであるが,ここではマッハ 数に関せず上の値を用いる.低いマッハ数では翼の寄与 が大きいので,胴体の力に多少の誤差があっても全体と しての $C_{N\alpha}$ や C.P.に大きな誤差を生じないといえる. 翼の特性は線型理論の結果¹¹⁾が利用でき,翼・胴体の干 渉には Morikawa¹³⁾の理論が用いられる.

2段ロケットでは、メーンロケットの尾翼の存在のた め、ブースタの尾翼の効きが悪くなるので、効率を 0.7 として計算する. この数値はいくつかの2段ロケットの 低速風洞試験の結果から算出したもので、簡単のため超 音速まで延長してこの値を用いる.

第5図の曲線は K-8 のメーンロケットに対する $C_{N\alpha}$ と x_{CP}/L の計算値を示す. 超音速の実験点は衝撃風洞 での測定値, M=0 の点は 航研 3m 風洞での測定値で ある. 計算と実験との一致は良好であり, この計算でM=6~7 の辺の特性を推定してよいようである.



なお,ここに示された超音速における C.P. の前進の 程度は, V-2¹⁴⁾ および Cajun ロケット¹⁵⁾について報告 されている結果と同程度であることを付記しておく.

第6図は2段ロケット K-8 に対する 計算と実験の比 較である.実験点は上と同様であるが、3m風洞の実験



はブースタの尾翼が K-8 より幾らか 大きな弦長をもつ 模型について行なわれたので、もとの測定値を黒点,翼面 についての修正を施したものをすぐ下の白円で示した. C.P. についての補正は無視できるほど小さい. 2段ロ ケットの超音速に対する計算は単体の場合ほど実験と合 わない. この原因は明らかでないが、われわれの衝撃風 洞で使用できる2段ロケットの模型は実物の約 1/60 の 小さなものになるので,あまり高い精度は望めない.し たがって一応は上の計算にたよるほかはない.

つぎにロケットを安定に飛しょうさせるためには C.P. と C.G. が どのくらい離れていればよいか, あるいは $C_{M\alpha}$ がどのくらいであればよいかが問題である.

ロケットの運動をみだす要素としては、翼の取付けの 不良、推力の傾き、突風などいろいろなものが考えられ るが、いずれもその大きさが明確でなく、またロケット の軌道がどの程度波うってもよいかは、ロケットならび に内部の計測器がどの程度の横加速度に耐えられるかに 関連するので、C.P.-C.G. 距離あるいは $C_{M\alpha}$ の最小限 界を出すことはなかなか困難である.

この点に関して、本年2月8型の模型である小型ロケットを使って行なった飛しょう実験の結果を示そう。このロケットはブースタの燃焼中の安定性をしらべるためのものであって、メーンに相当する部分は推葉をもたず、切離しも行なわない、全長1.18m、総重量2.6~2.8 kgで、水平から10~15°の発射で最高速度は約560 m/s(M = 1.6)である。計算による C.P. はM=0 で 74%,M=1.6 で 70%, $C_{N\alpha}$ はM=0 で 30,M=1.6 で 35 である。

これに対して重心位置を3種にかえ、各2機ずつ飛 しょうさせて、その飛しょう状況を観察した. 燃焼前お よび燃焼後の重心位置はそれぞれつぎのとおりである. (カッコ内は燃焼後).

I : 63(57)%, II : 65(60)%, III : 68(64)%

これによると、Iは燃焼の終了直前に一度ゆれるほか はまっすぐに飛ぶ.燃焼終了時の播動はこれまでのカッ パロケットでも時々見られたもので,恐らくは燃焼室の 内圧が下がったときにノズルの内に衝撃波が入り,これ がガスの流れを非対称に刻離させるため噴出方向が傾く ことによると思われるが,安定性が十分ならば播動は1 回でとまるからその後の飛しょうに影響はない.IIはI に比べて軌道がやや波うつがさほど顕著ではない.これ に対してIIは燃焼の初期には比較的安定であるが中頃か らはげしいらせん状の運動に入る.このような運動に遷 音速で衝撃波が非対称に発生することによるのではない かと思われる.

第7図にそれぞれのロケットについて 16 ミリ映画の 1 駒を示す. この実験から見ると、2段ロケットを安定に飛しょう させるためには、発射時において C.P.-C.G. 距離を 全長の 10%, C_{Ma} =3 以上に することが 必要と 思われ る.

メーンロケットでは、燃焼終了付近で高いマッハ数に なって C.P. がかなり前進するので、この状態で上の 数値を保つことは困難であるが、カッパロケットの経験 から見ると、C.P.-C.G. 距離が 7% 全長、 $C_{M\alpha}$ が 0.8 くらいになっても安定は保たれているようである.

4. 抵抗係数

ロケットの上昇性能あるいは飛しょう径路を計算する さいにはその進行方向と反対向きにはたらく空気抵抗を 正確に知る必要がある.

空気抵抗を動圧と胴体断面積との積で割ったもので抵 抗係数 C_D を定義する. 十分に安定性のあるロケットは その飛しょう中たえず軌道の切線方向を向くと考えられ るから,抵抗としては迎角が0の場合を考えればよいで あろう.以下にはこの意味で $\alpha=0$ の C_D を 単に C_D とかくことにする.

われわれは C_b の値をマッハ数の広い範囲にわたって 知らなければならないが,現在使用できる風洞では,低 速の場合を除いては,ロケットの模型が小さくて抵抗係 数を正確に求めるのが困難である。生研の超音速風洞で は抵抗線歪計式天秤によっていくつかのロケット模型の 抵抗係数をはかったが,これも模型が小さいため天秤の 形式に制限があって,底面抵抗がはかれないという難点 があった.

また従来観測ロケットの C_p として知られているもの は数値がまちまちで、カッパロケット計画の当初には、 その性能の推定にどの程度の C_p の値を採るべきかが明 らかでなかった.しかしその後ロケットの計測技術が進 んで実射においてロケットの加速度、減速度の測定から C_p を求めることができるようになった.現在カッパロ ケットの性能計算に用いられている標準の C_p-M 曲線 は、風洞実験値、K-150 の飛しょう実験値およびアメ リカの Deacon¹⁶⁾の飛しょう実験値を参考にして作られ たもので、第8 図 の上の曲線がそれである.実験点は K-150 の実測値である.(この図は広沢¹⁰ による).な おカッパロケットは、エンジン部より頭胴部の方が太い (面積にして約7% 大きい).上の数値は頭胴部断面積を



基準にしてある. ロケットの燃焼 中の計算には底面 抵抗を取り除くこ ととして,第8図 の曲線の値からす べてのマッハ数で



第8図 抵抗係数

ー様に0.2を差し引いたものを用いる. また低速における *C*₀ が図の値とちがうロケットに対しては,全体にその比をかけたものを用いる.

このような方法は非常に便宜的なものであるが,これ によって実際の飛しょう性能がかなり正確に推定されて いる.

終わりに参考までに航研 3m 風洞における低速試験の 結果をまとめておこう.

K-150, K-245, K-420 等のシングルロケットは, 頭部 が半頂角 10°の円錐で, 全長と直径の比は 16~22, 4 枚の尾翼は前縁部がくさび状(前縁は丸めてある)にな った平板で, 1 対の露出翼面積と胴体断面積との比は 6 ~7 である. 航研 3m 風洞による低速の抵抗係数(頭胴 部断面積を基準にした値)は 0.5~0.6 であり, また尾 翼のない胴体だけの実験値は 0.35 程度である.

2段ロケット K-6,K-8 は,メーンとブースタの直径 比が 0.6, 全長とブースタ直径の比がそれぞれ 22,23 であるが,ブースタ断面積を基準にした抵抗係数はそれ ぞれ 0.61,0.58 でシングルロケットとほとんど変わらな い数値になっている.

以上に述べたことがらのほかに,空気力学に関連する 問題として,空力加熱や空力弾性がある.これらは現在, 機体構造の立場から森助教授によって研究されている. これらの問題についての実験を行なうに足る風洞はない ので,理論計算との比較検討は飛しょう試験によって行 なわれている.すなわち,空力加熱については K-6, K-8 などの実機の飛しょう試験のさいに,機体各部の温 度の測定が数多く行なわれ,またボディーフラッタにつ いては小型ロケットを飛ばせて実験が行なわれている.

最後に、カッパロケットについての多数の風洞試験に 航空研究所の風洞を使わせていただいているが、この間 種々の実験の便宜と有益なご忠言をたまわった谷一郎教 授,河村竜馬教授,佐藤浩助教授,井内松三郎助手に厚 く感謝する次第である.

本文に述べた風洞実験は三石智,永井達成両技官,松 尾朋之氏,武井道男氏ほかの協力によって行なわれたも のであり、また小型ロケットの飛しょう試験には吉山巖 技官、広沢曄夫氏ほか糸川研究室の諸氏に協力していた だいたことを付記して感謝の意を表したい.

(1960, 11, 10)

参考文献

- 1) 玉木, 三石: ベビーロケット風洞試験 生産研究 8,2,p.77 (1956).
- 玉木,三石:多段ロケットの風洞試験 同上,8, 10,p.363 (1956).
- 3) 玉木, 三石,武井: 128 JTR ロケットの風洞試験 同上 **9**, 3, p. 94 (1957).
- 玉木,三石:カッパⅡ,Ⅲ型ロケットの風洞試験, 同上 9,11, p. 401 (1957).
- 5) 玉木, 三石, 武井, 永井: 122, アンテナ機, IV 型および V型ロケット風洞試験, 同上 **10**, 10, p. 254 (1958).
- 5) 玉木,三石,永井:カッパ6型ロケットの風洞試験,同上 11,8,p.330 (1959).
- 玉木、衝撃風洞による超音速流の実験、同上 12, 5, p. 211 (1960).
- 8) F. Tamaki, Experimental Studies on the Aerodynamic Characteristics of the Cone-Cylinder in Supersonic Flows, Proc. 1 st. Symp. (Intern.) on Rockets and Astronautics, Tokyo (1959) p. 157, Yokendo, Tokyo (1960).
- 9) F. Tamaki, S. Mitsuishi and S. Nagai: Experimental Studies on the Aerodynamic Characteristics of Cone-Cylinder Bodies and Wing-Body Combinations at Supersonic Speeds. Proc. 2nd Intern. Symp. on Rockets and Astronautics Tokyo, 1960 印刷中.
- 10) L. Davis, Jr, et al : Exterior Ballistics of Rockets,D. Van Nostrand Co. Inc. New York (1958).
- R. T. Jones and D. Cohen; Aerodynamics of Wings at High Speeds, Aerodynamic Components of Aircraft at High Speeds (ed. A. F. Donovan and H. R. Lawrence), Princeton Univ. Press (19 57).
- 12) H. R. Lawrence and A. H. Flax: Wing-Body Interference at Subsonic and Sepersonic Speeds, Survey and New Developments, Journ. Aero, Sci 21, p. 289, 328 (1954).
- G. K. Morikawa : Supersonic Wing-Body Lift, Journ. Aero, Sci. 18, p. 217 (1951).
- V. I. Feodosiev and G. V. Sinyarev : Introduction to Rocket Techniques (in Russian), Mascow (1956).
- L. M. Jones et al.: Nike-Cajun and Nike-Deacon, Sounding Rocket (H. E. Newell, Jr.) p. 190, Mc. Graw Hill, New York (1959).
- M. S. Jones. Jr.; A Method for Estimating Altitude Performance of Balloon-Launched Rocket, Jet Prop. 25 p. 531 (1955).
- 17) A. Hirosawa: Comparison of Computed Performances of the Kappa Rockets with Actual Flight Trajectories, Proc. 1 st. Symp. (Intern.) on Rockets and Astronautics, Tokyo, (1959) p. 157, Yokendo, Tokyo (1960).