

Sur la convergence de solutions formelles d'équations différentielles avec singularités de première classe

par Kazuo OKAMOTO^(*)

Introduction.

Les études faites ci-dessous sont liées à celles du mémoire [7]. Nous étudions dans cet article des système différentielles de la forme

$$(0.1) \quad \begin{cases} z \frac{dy}{dx} = \lambda + f(x, y, z) \\ y \frac{dz}{dx} = -\mu + g(x, y, z) \end{cases}$$

où λ, μ sont des nombres entiers positifs tels que, $\lambda - \mu$ soit égal à zéro ou bien à un, f, g , désignant des fonctions holomorphes nulles à l'origine ($y=z=0$), identiquement en x . Rappelons tout d'abord les études du mémoire [7]. Dans la compactification $\overline{\mathcal{F}}=(\overline{E}, \overline{\pi}, B)$ canonique de la fibration $\mathcal{F}=(E, \pi, B)$ associée aux équations de Painlevé, les feuilletages définis par ces équations possèdent des points singuliers. Ils ont été appelés dans [7] *points singuliers de première classe*. Cette singularité est représentée par le système (0.1).

D'ailleurs, le système (0.1) ainsi obtenu a quelques caractères remarquables. D'une part, le système (0.1) se transforme *formellement* en

$$(0.2) \quad \begin{cases} z \frac{dy}{dx} = \lambda \\ y \frac{dz}{dx} = -\mu \end{cases}$$

par une transformation

$$(0.3) \quad \mathbf{T}; \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} y(1+P(x, y, z)) \\ z(1+Q(x, y, z)) \end{pmatrix}.$$

La forme du système (0.1) est invariante par changement de paramètre local. D'autre part, les coefficients f, g , du système (0.1) satisfont aux propriétés suivantes: en écrivant

^(*) Soutenu partiellement par "The SAKKŌKAI FOUNDATION".

$$(0.4) \quad f = \sum_{j,k=1}^{\infty} f_{jk}(x) y^j z^k, \quad g = \sum_{j,k=1}^{\infty} g_{jk}(x) y^j z^k,$$

$f_{jk}(x)$ ($g_{jk}(x)$ resp.) n'est pas identiquement nul, si et seulement si l'entier $\lambda_j - \mu k$ est positif. Considérons, par exemple, la singularité T_1 du feuilletage associé à la première équation de Painlevé :

$$y'' = 6y^2 + x.$$

T_1 est caractérisée par l'équation

$$(0.5) \quad \begin{cases} zy' = 2 - y^2 z(6 + xz^2) \\ yz' = -1, \end{cases}$$

par rapport à certaines coordonnées locales (y, z) ([7], chap. I, § 2.2). Dans ce cas, $\lambda=2$, $\mu=1$, $g(x, y, z) \equiv 0$ et

$$f(x, y, z) = -6y^2 z - x y^2 z^3.$$

On peut vérifier facilement que le système (0.5) possède les propriétés mentionnées ci-dessus. Ce fait nous incite à introduire la notion nouvelle de *singularité de première classe*, plus précise et plus restreinte. Nous allons le faire dans la première section.

Dans la suite de ce mémoire, on ne considère que le cas où $\lambda - \mu$ est égal à un. Pour l'autre cas ($\lambda - \mu = 0$), les études seront encore valables, avec toute fois une modification convenable. Le but de ce mémoire est de montrer que : *si la singularité de (0.1) est de première classe, alors la transformation (0.3) est convergente*. Nous verrons dans la suite que cette affirmation est déduite de l'existence d'une solution holomorphe de l'équation aux dérivées partielles du premier ordre,

$$(0.6) \quad \left((\lambda - f)y \frac{\partial}{\partial y} + (1 - \lambda - g)z \frac{\partial}{\partial z} - yz \frac{\partial}{\partial x} \right) u = h,$$

($\mu = \lambda - 1$). En ce qui concerne des équations du type (0.6), il y a des résultats classiques et modernes ([1], [2], [3], [4], [5], [6]). Pourtant ces études ne peuvent pas être appliquées au cas qui nous occupe.

Dans la première section, nous introduirons quelques notations et définitions concernant les systèmes d'équations

$$(0.7) \quad \phi(y) dy + y_j (\lambda_j - f_j) dx = 0 \quad (j=1, \dots, n)$$

$$\phi(y) = \prod_{j=1}^n y_j,$$

les λ_j étant des nombres entiers non-nuls tels que

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1.$$

Ce système est une généralisation de (0.1). L'existence d'une solution holomorphe de l'équation

$$\left(\sum_{j=1}^n (\lambda_j - f_j) y_j \frac{\partial}{\partial y_j} - \phi(y) \frac{\partial}{\partial x} \right) u = h$$

sera montrée sous les hypothèses que f_j et h appartiennent à une certaine classe de fonctions. En utilisant ce résultat, on pourra démontrer que le système (0.7) se réduit à un système du même type dont les coefficients f_j sont identiquement nuls. Cela caractérise les singularités de première classe.

Enfin, on remarque que les études données dans la suite sont applicable à celles de l'équation de Briot-Bouquet

$$t \frac{dz_i}{dt} = g_i(t, z_1, \dots, z_n) \quad (i=1, \dots, n).$$

Il est possible d'en déduire immédiatement quelques résultats mais nous ne le ferons pas.

§ 1. Problème et résultat.

1. Notations et définitions.

Soient \mathcal{A} l'anneau des séries convergentes à coefficients dans \mathbb{C}

$$\mathcal{A} = \mathbb{C}\{y_1, \dots, y_n\}$$

et \mathcal{M} l'idéal maximal de \mathcal{A} . On désigne par $\hat{\mathcal{A}}$ l'anneau de séries formelles

$$\hat{\mathcal{A}} = \mathbb{C}[[y_1, \dots, y_n]]$$

et par $\hat{\mathcal{M}}$ l'idéal maximal de $\hat{\mathcal{A}}$. On se donne un ensemble fini A de n -uple de nombres entiers λ_j ($j=1, \dots, n$), non-nuls, tels que

$$(1.1) \quad \sum_{j=1}^n \lambda_j = 1.$$

Pour tout ensemble A fixé, définissons une valuation généralisée (additive) ν_A sur $\hat{\mathcal{A}}$ (resp. \mathcal{A}) telle que pour tout $f \in \hat{\mathcal{A}}$,

$$f = \sum_{\alpha_1, \dots, \alpha_n=0}^{\infty} f_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} y_1^{\alpha_1} \dots y_n^{\alpha_n},$$

si $f \neq 0$, $\nu_A(f) = \inf \left\{ \sum_{j=1}^n \lambda_j \alpha_j \mid f_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} \neq 0 \right\}$

si $f=0$, $\nu_A(f)=+\infty$.

REMARQUE 1.1. L'ensemble des valeurs de cette valuation est $\{-\infty\} \cup \mathbf{Z}$ qui est un monoïde. Par le symbole $-\infty$ on entend un nombre inférieur à tout entier fini. On a les règles d'addition : $-\infty+n=-\infty$ pour tout n de \mathbf{Z} et $-\infty+\infty=+\infty$.

Soit \mathcal{O} l'anneau local, $\mathbf{C}\{x\}$. Nous introduisons les deux anneaux : $\mathcal{A}_\mathcal{O}=\mathcal{O} \otimes \mathcal{A}$, $\hat{\mathcal{A}}_\mathcal{O}=\mathcal{O} \otimes \hat{\mathcal{A}}$, et les deux idéaux : $\mathcal{M}_\mathcal{O}=\mathcal{O} \otimes \mathcal{M}$, $\hat{\mathcal{M}}_\mathcal{O}=\mathcal{O} \otimes \hat{\mathcal{M}}$. La valuation ν_A définie ci-dessus se prolonge à celle de $\hat{\mathcal{A}}_\mathcal{O}$ (resp. $\mathcal{A}_\mathcal{O}$) d'une manière naturelle. On la désigne par la même notation ν_A . En fixant un ensemble A arbitrairement, nous verrons que, pour tout entier ν , il existe un élément de \mathcal{A} tel que $\nu_A(f)=\nu$. En effet, $\nu_A(y_1 \cdots y_n)=\sum \lambda_j=1$, $\nu_A(y_1^{2^1-1} y_2^{2^1} \cdots y_n^{2^1})=\lambda_1(\sum \lambda_j-1)=0$, et enfin, en notant qu'au moins un des λ_j , soit λ_1 , est plus grand que 2, on a $\nu_A(y_1^{2^1-2} y_2^{2^1-1} \cdots y_n^{2^1-1})=\lambda_1(\sum \lambda_j-1)-1=-1$. Les propriétés de la valuation ν_A sont résumées par

PROPOSITION 1.1 (a) L'application ν_A de $\hat{\mathcal{A}}_\mathcal{O}$ dans $\{-\infty\} \cup \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ est surjective.

(b) Pour tout $\varphi \neq 0$ de \mathcal{O} (ou \mathbf{C}), $\nu_A(\varphi f)=\nu_A(f)$

(c) $\nu_A(f+g) \geq \min\{\nu_A(f), \nu_A(g)\}$

(d) $\nu_A(fg)=\nu_A(f)+\nu_A(g)$.

Notons $R_A(\mathbf{A})$ l'anneau de la valuation ν_A :

$$R_A(\mathbf{A})=\{f \in \mathbf{A} \mid \nu_A(f) \geq 0\},$$

et $R_A^+(\mathbf{A})$ l'idéal de $R_A(\mathbf{A})$ donné par

$$R_A^+(\mathbf{A})=\{f \in \mathbf{A} \mid \nu_A(f) > 0\},$$

où \mathbf{A} représente un des anneaux, $\hat{\mathcal{A}}_\mathcal{O}$, $\mathcal{A}_\mathcal{O}$, etc. Si l'on note $R_A^\nu(\mathbf{A})$ le sous-anneau de $R_A(\mathbf{A})$ des éléments f , de valuation ν , tout f de $R_A^+(\mathbf{A})$ est développable de façon unique sous la forme :

$$f=\sum_{\nu \geq 1} f_\nu, \quad \nu_A(f_\nu)=\nu.$$

Soit f_ν un élément de $R_A^\nu(\mathbf{A})$. Par définition, on a

$$f_\nu(y_1, \dots, y_n)=\sum^{(\nu)} f_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} y_1^{\alpha_1} \cdots y_n^{\alpha_n}$$

$\Sigma^{(\nu)}$ désignant la somme pour tous les α_j ($j=1, \dots, n$) tels que

$$\sum_{j=1}^n \alpha_j \lambda_j = \nu.$$

Il vient donc, pour un paramètre t quelconque,

$$f_\nu(t^{\lambda_1}y_1, \dots, t^{\lambda_n}y_n) = \sum^{(\nu)} f_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} t^{\lambda_1\alpha_1 + \dots + \lambda_n\alpha_n} y_1^{\alpha_1} \dots y_n^{\alpha_n} \\ = t^\nu f_\nu(y_1, \dots, y_n).$$

D'ailleurs, il est aussi facile de vérifier que

$$\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j y_j \frac{\partial}{\partial y_j} \right) f_\nu(y_1, \dots, y_n) = \nu f_\nu(y_1, \dots, y_n).$$

D'où :

PROPOSITION 1.2 Si

$$f(y_1, \dots, y_n) = \sum_{\nu \geq 1} f_\nu(y_1, \dots, y_n)$$

est un élément de $R_A^+(\mathbf{A})$, alors pour un paramètre t ,

$$f(t^{\lambda_1}y_1, \dots, t^{\lambda_n}y_n) = \sum_{\nu \geq 1} t^\nu f_\nu(y_1, \dots, y_n).$$

De plus, en posant $\check{f}(y_1, \dots, y_n; t) = \sum_{\nu \geq 1} t^\nu f_\nu(y_1, \dots, y_n)$ on a

$$\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j y_j \frac{\partial}{\partial y_j} \right) \check{f}(y_1, \dots, y_n; t) = \left(t \frac{\partial}{\partial t} \right) \check{f}(y_1, \dots, y_n; t) \\ = \sum_{\nu \geq 1} \nu f_\nu(y_1, \dots, y_n) t^\nu.$$

REMARQUE 1.2 Lorsque $f(y_1, \dots, y_n)$ est convergent dans un domaine U , $\check{f}(y_1, \dots, y_n; t)$ converge dans $U \times \{|t| < 1\}$.

2. Singularité de première classe.

Dans les deux paragraphes qui suivent, \mathbf{A} désigne un des anneaux $\hat{\mathcal{A}}_0, \mathcal{A}_0, \hat{\mathcal{A}}, \mathcal{A}$ et \mathbf{M} l'un des idéaux $\hat{\mathcal{M}}_0, \mathcal{M}_0, \hat{\mathcal{M}}, \mathcal{M}$ correspondants. Étant donnés n éléments f_j ($j=1, \dots, n$) de \mathbf{M} , considérons un système différentiel $\omega(A; f_1, \dots, f_n)$

$$(1.2) \quad \phi(y) dy_j + y_j(\lambda_j - f_j) dx = 0 \quad (j=1, \dots, n)$$

$$(1.3) \quad \phi(y) = y_1 \dots y_n$$

où λ_j sont des entiers non-nuls satisfaisant à (1.1). Désignons par $\Omega(A; \mathbf{M})$ l'ensemble de tous les systèmes $\omega(A; f_1, \dots, f_n)$ avec $f_j \in \mathbf{M}$, et par $\Omega(A; R_A(\mathbf{A}) \cap \mathbf{M})$ (resp. $\Omega(A; R_A^+(\mathbf{A}))$) un ensemble de $\omega(A; f_1, \dots, f_n)$ tels que f_j soient contenus dans $R_A(\mathbf{A}) \cap \mathbf{M}$ (resp. $R_A^+(\mathbf{A})$). On remarque que par définition, $R_A^+(\mathbf{A})$ est inclu dans \mathbf{M} .

DÉFINITION 1.1 Les deux éléments $\omega(A; f_1, \dots, f_n)$ et $\omega(A; g_1, \dots, g_n)$, sont dits équivalents s'il existe une transformation de la forme

$$(1.4) \quad \mathbf{T}(y_j) = y_j(1 + P_j), \quad P_j \in \mathbf{M}$$

permettant de passer de l'un à l'autre.

On note cette relation d'équivalence par \sim et par $\tilde{\omega}(A; f_1, \dots, f_n)_{\mathbf{M}}$ la classe d'équivalence de $\omega(A; f_1, \dots, f_n)$. Ensuite, pour le cas où \mathbf{A} est \mathcal{A}_0 ou bien \mathcal{A} (donc $\mathbf{M} = \mathcal{M}_0$ ou \mathcal{M} respectivement), introduisons le concept suivant.

DÉFINITION 1.2 *Un système a une singularité de première classe s'il est contenu dans une classe d'équivalence d'un système de $\Omega(A; R_{\lambda}^+(\mathbf{A}))$.*

REMARQUE 1.3 *Le système (1.2) définit un feuilletage dans le complémentaire de $\{y_j=0\} \cap \{y_k=0\}$ dans un voisinage de l'origine de \mathbf{C}^{n+1} .*

Exemple 1.1 Comme nous l'avons vu dans le chap. III, §3, 3 de [7], la singularité T_1^0 du feuilletage associé à la sixième équation de Painlevé est défini par un système de la forme

$$(1.5) \quad \begin{cases} z \frac{dy}{dx} = 2 + \theta_0 z + f(x, y, z) \\ y \frac{dz}{dx} = -1 - \theta_0 z + g(x, y, z), \end{cases}$$

f, g étant des fonctions de $R_{\lambda}^+(\mathcal{A}_0)^{(1)}$. La singularité T_1^0 est de première classe, car la transformation

$$\mathbf{T}: \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} y \left(1 + \frac{1}{2} \theta_0 z\right) \\ \frac{z}{1 + \frac{1}{2} \theta_0 z} \end{pmatrix}$$

transforme (1.5) en le système

$$\begin{cases} z \frac{dy}{dx} = 2 + f^*(x, y, z) \\ y \frac{dz}{dx} = -1 + g^*(x, y, z) \end{cases}$$

de $\Omega(A; R_{\lambda}^+(\mathcal{A}_0))$. En vertu de la symétrie de la fibration que nous avons étudiée, toutes les autres singularités du feuilletage sont aussi de première classe.

⁽¹⁾ Dans ce cas, $y_1 = y$, $y_2 = z$ et $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -1$.

Exemple 1.2 L'exemple le plus simple de système ayant une singularité de première classe est donné par

$$(1.6) \quad \phi(y)dy_j + \lambda_j y_j dx = 0,$$

que nous noterons $\omega(A; 0, \dots, 0)$. Il définit un feuilletage hyperbolique dans un voisinage de l'origine. En effet, il possède les intégrales premières (faibles au sens de R. MOUSSU [6]),

$$(1.7)_j \quad \phi(y)^{\lambda_j} y_j^{-1}, \quad (j=1, \dots, n)$$

$$(1.8) \quad \phi(y) + x.$$

Puisque

$$\prod_{j=1}^n \phi(y)^{\lambda_j} y_j^{-1} = \phi(y)^{\sum \lambda_j} (y_1 \dots y_n)^{-1} = 1,$$

les intégrales $(1.7)_j$ ($j=1, \dots, n$) ne sont pas indépendantes. Par contre, $(1.7)_j$ pour $j=1, \dots, n-1$, et (1.8) en forment un système complet d'intégrales premières.

3. Théorème principal.

Nous énonçons d'abord le théorème.

THÉORÈME A *Tout système de $\Omega(A; R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A}))$ est équivalent à $\omega(A; 0, \dots, 0)$.*

La première étape de la démonstration de ce théorème consiste à mettre le problème sous une autre forme. Il s'agit d'équations aux dérivées partielles du premier ordre. Pour cela, étant donné un système $\omega = \omega(A; f_1, \dots, f_n)$ de $\Omega(A; R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A}))$, on y associe le champ de vecteur

$$(1.9) \quad \mathcal{X}_\omega = \sum_{j=1}^n (\lambda_j - f_j) y_j \frac{\partial}{\partial y_j} - \varepsilon(\mathbf{A}) \phi(y) \frac{\partial}{\partial x},$$

où

$$\begin{aligned} \varepsilon(\mathbf{A}) &= 0 & \text{si } \mathbf{A} = \hat{\mathcal{A}} \text{ ou } \mathcal{A}, \\ \varepsilon(\mathbf{A}) &= 1 & \text{si } \mathbf{A} = \hat{\mathcal{A}}_0 \text{ ou } \mathcal{A}_0. \end{aligned}$$

Notons que $\nu_{\mathcal{A}}(\phi(y)) = 1$ et que les f_j sont dans $R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A})$. Nous pouvons regarder \mathcal{X}_ω comme opérateur différentiel de $R_{\mathbb{A}}(\mathbf{A})$ (resp. $R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A})$) vers $R_{\mathbb{A}}(\mathbf{A}) \cap \mathbf{M}$ (resp. $R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A})$).

LEMME *Pour que l'assertion du théorème A soit vraie, il suffit que pour tout $\omega \in \Omega(A; R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A}))$,*

$$\mathcal{X}_\omega : R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A}) \longrightarrow R_{\mathbb{A}}^+(\mathbf{A}),$$

soit surjectif.

REMARQUE 1.4 L'ensemble $\tilde{\Omega}(A; R_{\lambda}^+(\mathbf{A}))_{\mathbf{M}}$ des classes d'équivalence de systèmes de $\Omega(A; R_{\lambda}^+(\mathbf{A}))$ se réduit à la seule classe $\tilde{\omega}(A; 0, \dots, 0)_{\mathbf{M}}$.

REMARQUE 1.5 Il est clair que le noyau de l'opérateur

$$\mathcal{X}_{\omega}: R_A(\mathbf{A}) \longrightarrow R_A(\mathbf{A}) \cap \mathbf{M}$$

coïncide avec l'ensemble des intégrales premières du système $\omega = \omega(A; f_1, \dots, f_n)$.

En conséquence, le théorème A est une conséquence du

THÉORÈME B Pour f_j fixés dans $R_{\lambda}^+(\mathbf{A})$, l'opérateur

$$\mathcal{X}_{\omega}: R_{\lambda}^+(\mathbf{A}) \longrightarrow R_{\lambda}^+(\mathbf{A})$$

est bijectif.

Exemple 1.3 La singularité définie par

$$(1.10) \quad \begin{cases} z dy + (2 + 2yz^2) dx = 0 \\ y dz + (-1 - yz^2) dx = 0 \end{cases}$$

est de première classe, cependant celle du système

$$(1.11) \quad \begin{cases} z dy + (2 + yz^2) dx = 0 \\ y dz + (-1 - yz^2) dx = 0 \end{cases}$$

ne l'est pas. En effet, la transformation

$$\begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} y(1 + yz^2)^2 \\ \frac{z}{1 + yz^2} \end{pmatrix}$$

transforme le système (1.10) en

$$\begin{cases} z dy + 2dx = 0 \\ y dz - dx = 0. \end{cases}$$

D'ailleurs, les solutions du système (1.11) dépendent de deux constantes arbitraires, c_1, c_2

$$y = (c_1 - x)^2 (c_2 + \log(c_1 - x))$$

$$z = \frac{1}{(c_1 - x)(c_2 + \log(c_1 - x))}.$$

D'après le théorème A la singularité de (1.11) n'est pas de première classe.

§ 2. Cas des systèmes homogènes.

1. Remarque.

Dans cette section nous allons vérifier le théorème B pour $\hat{\mathcal{A}}$ et pour \mathcal{A} . Ajoutons d'abord quelques mots sur les systèmes de $\Omega(A; R_{\lambda}^+(\mathcal{A}))$,

$$(2.1) \quad \phi(y)dy_j + y_j(\lambda_j - f_j(y_1, \dots, y_n))dx = 0$$

$$(1.3) \quad \phi(y) = y_1 \cdots y_n$$

qui sont homogènes par rapport à x . Considérons, par exemple, le système

$$\begin{cases} z \frac{dy}{dx} = \lambda + f(y, z) \\ y \frac{dz}{dx} = 1 - \lambda + g(y, z) \end{cases}$$

f, g étant des éléments de $R_{\lambda}^+(\mathcal{A})$ ($A = (\lambda, 1 - \lambda)$, où λ désigne un nombre entier plus grand que deux). Alors l'affirmation du théorème A dit qu'il est équivalent au système

$$\begin{cases} z \frac{dy}{dx} = \lambda \\ y \frac{dz}{dx} = 1 - \lambda. \end{cases}$$

Ce résultat est contenu dans les études de M. HUKUHARA [2] concernant l'équation de Briot-Bouquet

$$y \frac{dz}{dy} = f(y, z)$$

où $f(0, 0) = 0$ et où $\mu = \frac{\partial f}{\partial z}(0, 0)$ est un nombre rationnel négatif. Dans cet article nous sommes intéressés seulement au cas où $\mu = \frac{1 - \lambda}{\lambda}$. La méthode adoptée pour l'étude du système (2.1) est différente de celle de Hukuhara et elle s'applique, avec une légère modification, au cas plus général.

Récemment, dans l'article [3] de M. KASHIWARA-T. KAWAI-J. SJÖSTRAND, la convergence de solutions formelles d'équations aux dérivées partielles a été étudiée. En appliquant leurs résultats à un opérateur de la forme

$$(2.2) \quad \mathcal{X} = \sum_{j=1}^n (\theta_j - f_j(y_1, \dots, y_n)) y_j \frac{\partial}{\partial y_j},$$

θ_j étant des nombres complexes, on obtient : sous l'hypothèse que $\sum_{j=1}^n \theta_j y_j \bar{y}_j \neq 0$ sur $\mathbf{C}^n \setminus \{0\}$, toute solution formelle de l'équation $\mathcal{X}u = h$ est convergente pour h holomorphe. Pourtant ce théorème ne peut pas être appliqué à nos études, car son hypothèse n'est pas satisfaite dans le cas où les θ_j sont des entiers satisfaisant à (1.1).

2. Théorie formelle.

Soient f_j ($j=1, \dots, n$) et h des éléments de $R_{\mathbf{A}}^+(\hat{\mathcal{A}})$. On se donne l'équation

$$(2.3) \quad \mathcal{X}u = h$$

où \mathcal{X} est le champ de vecteur

$$(2.4) \quad \mathcal{X} = \sum_{j=1}^n (\lambda_j - f_j(y_1, \dots, y_n)) y_j \frac{\partial}{\partial y_j}.$$

Comme nous l'avons vu plus haut, f_j et h s'écrivent de façon unique

$$(2.5) \quad f_j = \sum_{\nu \geq 1} f_{j,\nu}, \quad h = \sum_{\nu \geq 1} h_\nu$$

$f_{j,\nu}$, h_ν étant contenus dans $R_{\mathbf{A}}^+(\hat{\mathcal{A}})$. Pour chercher une solution de (2.3) sous la forme

$$(2.6) \quad u = \sum_{\nu \geq 1} u_\nu$$

on porte (2.5) et (2.6) dans (2.3). En tenant compte de l'égalité

$$\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j y_j \frac{\partial}{\partial y_j} \right) u_\nu = \nu u_\nu,$$

nous avons pour tout ν entier positif,

$$(2.7) \quad \nu u_\nu = h_\nu + \sum_{j=1}^n \sum_{\alpha+\beta=\nu} f_{j,\alpha} y_j \frac{\partial u_\beta}{\partial y_j}.$$

Par conséquent, il existe une et une seule solution formelle de la forme (2.6) de l'équation (2.3), ce qui établit le théorème B pour $\mathbf{A} = \hat{\mathcal{A}}$.

Maintenant, considérons le cas où $\mathbf{A} = \mathcal{A}$. Pour obtenir le résultat que nous désirons, il suffit de prouver que la solution u déterminée formellement par (2.7) est convergente pourvu que f_j et h soient dans $R_{\mathbf{A}}^+(\mathcal{A})$. On exprime par la notation

$$f \ll F$$

le fait que F est une série dominante de f . Or, il est possible de choisir des

séries dominantes, $F = \sum_{\nu \geq 1} F_\nu$, $H = \sum_{\nu \geq 1} H_\nu$, convergentes, de telle manière que

$$f_{j,\nu} \ll F_\nu, \quad h_{\nu} \ll H_\nu$$

pour tout entier positif ν et pour $j=1, \dots, n$. Déterminons une série $U = \sum_{\nu \geq 1} U_\nu$ par

$$(2.8) \quad \nu U_\nu = H_\nu + \sum_{\alpha+\beta=\nu} F_\alpha \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial U_\beta}{\partial y_j}.$$

Cette série U domine $u = \sum_{\nu \geq 1} u_\nu$.

PROPOSITION 2.1 $\sum_{\nu \geq 1} U_\nu$ est convergente.

PREUVE. Étant données les séries

$$U = \sum_{\nu \geq 1} U_\nu, \quad H = \sum_{\nu \geq 1} H_\nu, \quad F = \sum_{\nu \geq 1} F_\nu,$$

posons

$$\tilde{U} = \sum_{\nu \geq 1} U_\nu t^\nu, \quad \tilde{H} = \sum_{\nu \geq 1} H_\nu t^\nu, \quad \tilde{F} = \sum_{\nu \geq 1} F_\nu t^\nu.$$

Alors en utilisant la proposition 1.2 et (2.8), on voit aisément que \tilde{U} satisfait à l'équation

$$(2.9) \quad t \frac{\partial}{\partial t} \tilde{U} = \tilde{H} + \tilde{F} \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial \tilde{U}}{\partial y_j}.$$

Puisque les séries convergentes \tilde{H} , \tilde{F} s'écrivent

$$\tilde{H} = tH^*, \quad \tilde{F} = tF^*$$

on obtient de (2.9),

$$(2.9') \quad \frac{\partial}{\partial t} \tilde{U} = H^* + F^* \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial \tilde{U}}{\partial y_j},$$

H^* , F^* étant des séries convergentes. \tilde{U} est une solution de cette équation satisfaisant à la condition initiale

$$(2.10) \quad \tilde{U} = 0 \quad \text{pour } t=0.$$

D'après le théorème de Cauchy-Kowalewskaja, il existe une et une seule solution \tilde{U} holomorphe dans un certain voisinage de $t=0$, $(y_1, \dots, y_n)=0$. Supposons que \tilde{U} soit convergente pour

$$|t| \leq \delta, \quad |y_j| \leq \varepsilon_j.$$

Alors, \tilde{U} se prolonge holomorphiquement dans un domaine

$$|t| \leq 1 + \delta, \quad |y_j| \leq \varepsilon_j \left(\frac{\delta}{1 + \delta} \right)^{\lambda_j}.$$

En effet, on a, en tenant compte de (1.3)

$$\begin{aligned} & \tilde{U}\left(\varepsilon_1 \left(\frac{\delta}{1 + \delta}\right)^{\lambda_1}, \dots, \varepsilon_n \left(\frac{\delta}{1 + \delta}\right)^{\lambda_n}; 1 + \delta\right) \\ &= \sum_{\nu \geq 1} U_\nu\left(\varepsilon_1 \left(\frac{\delta}{1 + \delta}\right)^{\lambda_1}, \dots, \varepsilon_n \left(\frac{\delta}{1 + \delta}\right)^{\lambda_n}\right) (1 + \delta)^\nu \\ &= \sum_{\nu \geq 1} U_\nu(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n) \left(\frac{\delta}{1 + \delta}\right)^\nu (1 + \delta)^\nu \\ &= \tilde{U}(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n; \delta) < \infty. \end{aligned}$$

Le théorème B est donc établi pour $\mathbf{A} = \mathcal{A}$.

§ 3. Systèmes non-homogènes.

1. Démonstration du théorème B.

Nous complétons dans cette section la démonstration du théorème B à l'aide de résultats déjà obtenus. Considérons le champ de vecteur

$$(3.1) \quad \mathcal{X} = \sum_{j=1}^n (\lambda_j - f_j) y_j \frac{\partial}{\partial y_j} - \phi(y) \frac{\partial}{\partial x}$$

et l'équation

$$(3.2) \quad \mathcal{X}u = h,$$

f_j, h désignant des éléments de $R_{\lambda}^+(\mathcal{A}_0)$. Il est loisible d'admettre que les fonctions f_j et h soient holomorphes et bornées dans le domaine

$$|x| \leq 1, \quad |y_j| \leq \varepsilon_j.$$

Écrivons f_j, h et u sous les formes

$$f_j = \sum_{\nu \geq 1} f_{j,\nu}, \quad h = \sum_{\nu \geq 1} h_\nu, \quad u = \sum_{\nu \geq 1} u_\nu$$

et portons-les dans (3.2). Alors on obtient pour tout entier ν positif,

$$(3.3) \quad \nu u_\nu = h_\nu + \sum_{j=1}^n \sum_{\alpha + \beta = \nu} f_{j,\alpha} y_j \frac{\partial u_\beta}{\partial y_j} + \phi(y) \frac{\partial u_{\nu-1}}{\partial x}.$$

Il en résulte d'abord que l'application

$$\mathcal{X} : R_{\lambda}^+(\hat{\mathcal{A}}_0) \longrightarrow R_{\lambda}^+(\hat{\mathcal{A}}_0)$$

est bijective. Vérifions que la série $\sum u_\nu$ est convergente. On peut choisir des séries convergentes dans $R_{\lambda}^+(\mathcal{A})$

$$F = \sum_{\nu \geq 1} F_\nu, \quad H = \sum_{\nu \geq 1} H_\nu$$

de telle manière que

$$f_{j,\nu}(x; y_1, \dots, y_n) \ll \frac{1}{1-x} F_\nu(y_1, \dots, y_n),$$

$$h_\nu(x; y_1, \dots, y_n) \ll \frac{1}{1-x} H_\nu(y_1, \dots, y_n).$$

De plus, pour tout entier ν positif, la série $\frac{1}{(1-x)^\nu}$ domine la série $\frac{1}{1-x}$:

$$\frac{1}{1-x} \ll \frac{1}{(1-x)^\nu},$$

de sorte que l'on obtient

$$f_{j,\nu} \ll \frac{1}{(1-x)^\nu} F_\nu, \quad h_\nu \ll \frac{1}{(1-x)^\nu} H_\nu.$$

Soit δ un nombre réel positif assez petit. Alors la série

$$\sum_{\nu \geq 1} \frac{1}{(1-x)^\nu} G_\nu(y_1, \dots, y_n)$$

converge dans un domaine

$$|x| \leq 1 - \delta, \quad |y_j| \leq \varepsilon_j (1 - \delta)^{2j}$$

si et seulement si la série

$$\sum_{\nu \geq 1} G_\nu(y_1, \dots, y_n)$$

est convergente pour $|y_j| \leq \varepsilon_j$. Maintenant on construit la série dominante $\sum V_\nu$ de $\sum u_\nu$ par

$$(3.4) \quad \nu V_\nu = \frac{H_\nu}{(1-x)^\nu} + \sum_{\alpha + \beta = \nu} \frac{F_\alpha}{(1-x)^\alpha} \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial V_\beta}{\partial y_j} + \phi(y) \frac{\partial V_{\nu-1}}{\partial x}.$$

D'ailleurs, en posant

$$V_\nu(x; y_1, \dots, y_n) = \frac{1}{(1-x)^\nu} U_\nu(x; y_1, \dots, y_n)$$

dans (3.4) on obtient

$$\nu U_\nu = H_\nu + \sum_{\alpha + \beta = \nu} F_\alpha \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial U_\beta}{\partial y_j} + \phi(y)(\nu - 1)U_{\nu-1} + (1-x)\phi(y) \frac{\partial U_{\nu-1}}{\partial x}.$$

Par induction, on voit que les U_ν ne dépendent pas de x pour tous les entiers positifs ν . Il en résulte que la série $U = \sum U_\nu$ de $R_A^+(\mathcal{A})$ satisfait aux équations

$$(3.5) \quad \nu U_\nu = H_\nu + \sum_{\alpha+\beta=\nu} F_\alpha \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial U_\beta}{\partial y_j} + \phi(y)(\nu-1)U_{\nu-1}.$$

Cela montre que U satisfait à l'équation

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j f_j \frac{\partial U}{\partial y_j} = H + F \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial U}{\partial y_j} + \phi(y) \sum_{j=1}^n \lambda_j y_j \frac{\partial U}{\partial y_j}$$

donc à

$$(3.6) \quad \sum_{j=1}^n [(1-\phi(y))\lambda_j - F] y_j \frac{\partial U}{\partial y_j} = H.$$

Par conséquent, si l'on pose

$$F^* = \frac{F}{1-\phi(y)}, \quad H^* = \frac{H}{1-\phi(y)}$$

qui sont encore contenues dans $R_A^+(\mathcal{A})$, (3.6) s'écrit

$$\sum_{j=1}^n (\lambda_j - F^*) y_j \frac{\partial U}{\partial y_j} = H^*.$$

On est donc dans le cas étudié dans la section précédente. Cela donne la convergence de $\sum U_\nu$, et donc celle de $\sum V_\nu$, la série dominante de la solution u de (3.2).

REMARQUE 3.1 Dans l'équation (3.2), si h est divisible par $\phi(y)$, alors la solution u l'est aussi. En effet, posons

$$h_\nu = \phi(y) h_{\nu-1}^*, \quad h_{\nu-1}^* \in R_A^{\nu-1}(\mathcal{A}_0)$$

et supposons par induction que, pour $\mu \leq \nu-1$,

$$u_\mu = \phi(y) u_{\mu-1}^*.$$

Alors on obtient d'après (3.3)

$$\begin{aligned} u_\nu &= \phi(y) h_{\nu-1}^* + \sum_{j=1}^n \sum_{\alpha+\beta=\nu} f_{j,\alpha} y_j \frac{\partial}{\partial y_j} (\phi(y) u_{\beta-1}^*) + \phi(y) \frac{\partial}{\partial x} (\phi(y) u_{\nu-2}^*) \\ &= \phi(y) \left[h_{\nu-1}^* + \sum_{j=1}^n \sum_{\alpha+\beta=\nu} f_{j,\alpha} \left(u_{\beta-1}^* + y_j \frac{\partial u_{\beta-1}^*}{\partial y_j} \right) + \phi(y) \frac{\partial}{\partial x} u_{\nu-2}^* \right]. \end{aligned}$$

2. Démonstration du lemme.

Supposons qu'il existe une transformation

$$\mathbf{T}(y)_j = y_j(1 + P_j),$$

P_j étant contenus dans $R_{\lambda}^+(\mathbf{A})$, qui transforme le système $\omega(\mathcal{A}; f_1, \dots, f_n)$ de $\Omega(\mathcal{A}; R_{\lambda}^+(\mathbf{A}))$ en $\omega(\mathcal{A}; 0, \dots, 0)$. Alors en tenant compte de l'exemple 1.2 de la première section, le système $\omega(\mathcal{A}; f_1, \dots, f_n)$ possède un système d'intégrales premières de la forme

$$(3.7)_j \quad \phi(y)^{\lambda_j} y_j^{-1} (1 + v_j) \quad j=1, \dots, n-1$$

$$(3.8) \quad \phi(y)(1 + v) + x$$

où v_j et v sont dans $R_{\lambda}^+(\mathbf{A})$ et tels que

$$(3.9) \quad \begin{cases} v_j = \lambda_j P_1 + \dots + (\lambda_j - 1) P_j + \dots + \lambda_j P_n + \Phi_j(P_1, \dots, P_n) \\ v = P_1 + \dots + P_n + \Phi(P_1, \dots, P_n), \end{cases} \quad (j=1, \dots, n-1)$$

Φ_j et Φ étant des polynômes en (P_1, \dots, P_n) d'ordre supérieur ou égal à deux. D'une part, parce que, pour tout j fixé, $(3.7)_j$ est une intégrale première de $\omega(\mathcal{A}; f_1, \dots, f_n)$, v_j vérifie

$$\mathcal{X}_{\omega} v_j = (\lambda_j f_1 + \dots + (\lambda_j - 1) f_j + \dots + \lambda_j f_n)(1 + v_j),$$

\mathcal{X}_{ω} étant le champ de vecteur (1.11). En posant

$$u = \log(1 + v_j)$$

on arrive à une équation du type

$$(3.10) \quad \mathcal{X}_{\omega} u = h.$$

D'autre part, on déduit de (3.8)

$$\mathcal{X}_{\omega} v = \sum_{j=1}^n f_j(1 + v) - v,$$

d'où

$$(3.10)' \quad \mathcal{X}_{\omega} u = \phi(y)h$$

u étant donnée par

$$v = \phi(y)u.$$

Réciproquement, si l'équation (3.10) a une solution ou bien pour

$$h = \lambda_j f_1 + \dots + (\lambda_j - 1) f_j + \dots + \lambda_j f_n$$

ou bien pour

$$h = (f_1 + \dots + f_n)\phi(y),$$

nous obtiendrons en vertu de la remarque 3.1 le système d'intégrales $(3.7)_j, (3.8)$.

La transformation est déterminée par (3.9) qui peut être résolu par rapport à P_j . Cela établit le lemme.

Bibliographie

- [1] Brjuno, A.D., Analytical Form of Differential Equations, Trans. Moscow Math. Soc. **25** (1971), 131.
- [2] Hukuhara, M., Sur les points singuliers d'une équation différentielle ordinaire du premier ordre, IV, Proc. Phys-Math. Soc. Japan **20** (1938), 865.
- [3] Kashiwara, M., Kawai, T. and J. Sjöstrand, On a class of linear partial differential equations whose formal solutions always converge, à paraître.
- [4] Majima, H., La deuxième thèse pour le diplôme de Maîtrise à l'Université de Tokyo (en japonais), 1977.
- [5] Malgrange, B., Frobenius avec singularités, 2, le cas général. Inventiones Math. **39** (1977), 67.
- [6] Moussu, R., Sur l'existence d'intégrales premières pour un germe de forme de Pfaff, Ann. Inst. Fourier, Grenoble **26** (1976), 171.
- [7] Okamoto, K., Sur les feuilletages associés aux équations du second ordre à points critiques fixes de P. Painlevé, C.R. Acad. Sci., Paris, **285** (1977), 765.
- [8] Okamoto, K., Sur les feuilletages associés aux équations du second ordre à points critiques fixes de P. Painlevé, Espaces des conditions initiales, à paraître dans le "Japanese Journal of Mathematics".

(Reçu le 18 Septembre, 1978)

Département de Mathématique
Faculté des Sciences
Université de Tokyo
Hongo, Tokyo
113 Japon