

シリコン表面上のインジウムの吸着構造と 電子構造の研究

学位論文

平成10年12月博士(理学)申請 東京大学大学院理学系研究科 物理学専攻 武田 さくら

# 学位論文

# シリコン表面上のインジウムの吸着構造と 表面電気伝導の研究

平成10年12月博士(理学)申請

東京大学大学院理学系研究科 物理学専攻 武田 さくら

# 目次

- 1章.本研究の背景と目的 1-1.本研究の背景 1-2.本研究の目的
- 3章. In吸着Si(111)表面の相図 3-1.RHEEDによる実験 3-2.考察 3-3.まとめ
- 4章. Si(111)-√3×√3-In表面へのInの吸着
   4-1. RHEEDによる構造観察と考察
   4-2. 伝導度の測定結果と考察
   4-3. XPSによるパンドペンディングの測定と考察
   4-4.構造転移、伝導度変化に関する考察
- 5章. SI(111)-7×7表面へのInの吸着構造
   5-1.構造変化のRHEEDによる観察と考察
   5-2. 伝導度の変化と考察
   5-3. 低温吸着構造のSTM像と考察
   (1) 領域AのSTM観察と考察
   (2) 領域BのSTM観察と考察
   (3) 領域CのSTM観察と考察

5-4.まとめ

6章. 低温におけるSi(111)-4×1-In超構造の相転移

- 6-1.背景

(3)RHEED強度の温度依存性の測定と考察

6-3. 電子状態の変化-ARUPSによる測定
 (1)室温4×1-In構造の表面電子状態

(2)フェルミ面マッピングによる4×1-In構造のフェルミ面 の測定

(3)4×1-In 構造(RT)と8×2-In構造(130K)の表面電子状態 の比較

- 目次-1-

6-4. 相転移の起源に関する考察 6-5. 4×1-In、8×2-In表面超構造のSTMによる観察 6-6. まとめ

7章. 結論

謝辞

# 第1章 本研究の背景と目的

1-1

- 目次-2-

1-1 \*\*\*

#### 1-1 本研究の背景

超高真空中の結晶の清浄表面や吸着表面で形成される表面超構造は、その構 成要素である基板原子や、吸着原子のバルク結晶構造とは全く異なる原子配列及 び電状態を持つ。表面超構造は超高真空中の表面という極限環境で形成された新 物質であると言える。また、表面吸着量が増加すると、表面超構造の影響のもと に数A~数nmの厚さを持った超薄膜や、微結晶が形成される。そのサイズの小 さいことから、これらもまたバルク結晶と異なる物理的性質を持つ。表面に形成 される構造を総称して表面構造と呼ぶ。これら表面環境に形成される表面構造が どのような電気的、磁気的、光学的性質を持つのか、興味ある問題である。これ らの観点にたった表面構造の物性研究が、近年盛んに試みられている。 「文献1-1]。特に電気的性質に関して、近年、Hasegawaらは超構造を経由する伝 導度の測定を行い、Ag-√3×√3, Ag-√21×√21 /Si(111)という金属的な電子状態 を持つ超構造の伝導度を測定することに成功した[文献1-2]。原子1層で形成され る表面超構造が計測されうる伝導度を持たないという従来の予測[文献1-3]を打破 し、計測されうる大きさの伝導度を持つことを明らかにした意義は大きい。また、 表面の動的な現象が伝導度の変化に寄与することも明らかになった[文献1-2]。伝 導度というプローブを通じて、表面のさまざまな情報が得られるのである。

表面という極限環境の特記すべき特徴は、系の直接観察が可能であるとい う点である。特に1980年代の走査トンネル顕微鏡(STM)、走査トンネル分光 (STS)の開発[文献1-4]によって、表面構造の原子構造または局所電子状態密度 (LDOS)の原子スケールでの実空間観察が可能になった。これまで表面及び結晶 内部の構造決定手段として用いられてきた回折法と比較すると、回折法では欠陥、 分域等系の乱れに関して統計的な情報が得られるのに対し、実空間観察では相補 的に、乱れの構造を微視的に観察できる。STM、STSを用いた研究報告例として 興味深いものに、LDOSの測定による、鉄原子で形成されたポテンシャル井戸に 閉じ込められたCu(111)表面状態電子の定在波[文献1-5]、また半導体表面に形成 された、金属的電子状態を持つ表面超構造の表面伝導電子がステップに散乱され ることによって形成する定在波[文献1-6]、などの実空間観察がある。また、表面 超構造の分域境界の構造、構造転移中のステップの動きなどの観察から得られる 情報は、,構造の決定に重要な役割を果たしている。このような局所的な現象(乱 れ)の可視化は、表面構造の研究のみならず、固体内の研究にも新展開をもたら すはずである。 表面構造は低次元系という観点からも興味が特たれる。低次元物質では、 その低次元性に由来して、パイエルス転移、また1次元電子系の朝永ーラッティ ンジャー流体としての振るまい等が発現することが報告されている[文献1-7]。低 次元物質としてはこれまでにカルコゲナイト酸化物、遷移金属酸化物、1次元有 機伝導体等が用いられ、研究が行われてきた。低次元系である表面構造でも、こ れらの性質が発現することが期待される。表面これらの現象が発現した場合、 STM等で観察し、パルク的な低次元物質の研究では得ることのできない、欠陥、 分域等に関する微視的な情報を得ることができる。よってこれらの現象の発現を 表面で探索することは重要である。

Si(111)表面は清浄表面を得ることが比較的容易であり、またテラス幅が広 いことから、表面研究の初期の頃から研究対象として広く用いられてきた。清浄 Si(111)表面に形成される7×7超構造の原子配列は、長い論争の末、1980年代に 今日よく知られているDAS構造として決着した[文献1-8]。金属原子がSi(111)表 面上に1原子層以下吸着して形成される超構造についても多くの研究が行なわれ ている。特に、Ag、Au、I、Ⅱ、Ⅲ族原子が形成する吸着超構造については盛 んに研究され、吸着超構造の原子配列等知見が蓄積されている。しかし、これら 表面構造の室温以下の温度領域における研究例は多くない。

Ⅲ族原子Inの吸着するSI(111)表面は被覆量によって多様な表面超構造を形成する系として知られている。また、エレクトロマイグレーション[文献1-9]や、表面垂直電場にによる構造転移[文献1-10など多彩な現象をしめす。さらに、シリサイドを形成せず、急峻な界面を作るため、金属超薄膜を研究するのに適した系である。これらのような室温以上の基板温度におけるIn/SI(111)表面構造の性質に関する研究は数多くなされているが、低温におけるIn/SI(111)表面構造の性質については、いまだ研究例がなく、いっさい明らかでない。

### 1-2 本研究の目的

本研究は、低温におけるIn吸着Si(111)表面構造の形成過程、また低次元性に由来 する現象の発現の探索、解明を目的として行った。

予備実験として、In/SI(111)系の室温から低温における構造を調べ、相図を作成 し、ぞこから以下の3つの項目について、実験を行った。

(1) 基板を低温にすることによる効果を調べるため、室温で√3×√3-In 表面上に 吸着したInが引き起こす構造転移のメカニズムを伝導度測定から調べ明らか 1-2 \*

にし、この構造転移が温度を冷却することによってどう影響をうけるか室温 と比較し明らかにする。

(2) Si(111)-7×7表面上の低温でのInの成長過程、超薄膜の構造と性質について、 RHEED、伝導度及びSTMを用いて調べる。

(3) 4×1二8×2相転移について相転移中、もしくは相転移前後における構造、 電子状態、低温STM観察、伝導度 測定を行う。相転移の起源を明らかにす るため、4×1-In構造と8×2-In構造の相違点を調べる。

以上の実験のうち、低温での表面超構造の性質を調べるために必要な、RHEED を備えた低温実験用真空チャンバー装置及び低温試料ホルダーの製作を行う。

# 文献

- [文献1-1] 科学技術振興事業団戦略的基礎研究推進事業 「量子効果等の物理現象」研究領域第2回シンボジウム予稿集
- [文献1-2] S. Hasegawa and S. Ino, Phys. Lett. 68, 1192 (1992)
   X. Tong, S. Hasegawa and S. Ino, Phys. Rev. B 55, 1310 (1997)
   Y. Nakajima, X. Tong, T. Nagao, S. Takeda and S. Hasegawa, Phys. Rev. B59 6782 (1997)
- [文献1-3] M. Henzler, in Surface Physics of Materials *I*, ed. J. M. Blakely (Academic Press, New York, 1975) p. 241
- [文献1-4] G. Binnig and H. Rohrer, Rev. Mod. Phys. 59 615 (1986)
- [文献1-5] M. F. Crommie, C. P. Lutz and D. M. Eigler: Science 262 218 (1993)
- [文献1-6] N. Sato, T. Nagao, S. Takeda, and S. Hasegawa, Phys. Rev. B59 (15 Jan, 1999)
- [文献1-7] レビューとして、G. Gruener: Density Waves in Solids , (addison -Wasely, 1995), Physics and Chemistry of Low-Dimensional Inorganic Conductor, edited by C. Schlenker, J. Dumas, M. Greenblatt and S. v Smaalen (NATO ASI Series,

Plenum Press, 1995)

[文献1-8] K. Takayanagi, Y. Tanishiro, M. Takahashi, S. Takahashi, J. Vac. Sci. Technol, A3 1502 (1985)

[文献1-9] H. Yasunaga, A. Natori, Surf. Sci. Rep. 15 205 (1992)

[文献1-10] A. A. Saranin, T. Numata, O. Kubo, H. Tani, M. Katayama, K. Oura, Jpn. J. Appl. Phys. 36 3814 (1997)

= 1-2

# 第2章 実験装置、実験方法

2-1

2-1. 超高真空チャンパーの製作
(1)超高真空装置の製作
(2)試料ホルダーの製作と伝導度測定
2-2.走査トンネル電子顕微鏡
2-3.光電子分光

- 2-1 -

2-1 高磁場印可型MBE超高真空装置の製作

低温で超構造の構造、及び電気伝導度についての研究を行うため、超高真空装置 及び試料ホルダーを製作した。製作目標は

 超高真空下で、試料表面上への蒸着、表面構造観察、電気伝導度測定を 同時に行うことが可能で、さらに試料の冷却も同時に行えること。
 試料温度を10K程度まで制御しながら冷却することが可能であること。
 超高真空内で試料表面垂直方向に磁場を印可しながら伝導度の測定が可 であること。

能 であること。以上3点の機能を持つ超高真空装置である。

(1) 超高真空装置の製作

図 2.1.1(a)、(b)に装置の外観写真、および構成図を示す。



図2.1.1 (a)製作した超高真空装置の外観写真。



図2.1.1(b) 製作した装置の構成

1.の蒸着しながら構造観察をおこなうと いう要求に合わせ、構造観察の手段は LEEDではなくRHEEDを採用した。ま た温度を制御するため、従来当研究室で 用いてきた接触型の冷却機構ではなく、 RHEED 寒剤のフロータイプの冷却機構を持つ試 料ホルダーを採用した。装置は主に真空 容器、RHEED装置、超伝導マグネット、 試料ホルダーから構成されている。真空 容器の素材にはSUS304ステンレス鋼を 用いた。ベーキング中の排気は外付けの ターポポンプとロータリーポンプによっ て行い、ペーキング後はスパッタイオン ポンプ (バリアン社製、1250/s 919c104-s608)とチタンサプリメーション ポンプによって行う。真空度の測定には イオンゲージ(ANELVA社製)を用いた。 図中のレベルBで試料の清浄化や蒸着、 RHEEDによる構造観察を行う。断面図 を図 2.1.2に示す。蒸着は真空容器下部 の蒸着ポートから行う。蒸着ポートと試 料の間に蒸着シャッターが設置されてい



図2.1.2 RHEED装置の断面図

る。レベルAでは試料に磁場を6Tまでかけることができる。装置上部のベロー ズで試料ホルダー全体を動かすことによって試料をこの2つのレベルの間で行き 来させる。どちらのレベルでも温度コントロール及び伝導度の測定が可能である。

### (2) 低温型試料ホルダーの製作と電気伝導度測定

外観写真及び概略図を図 2.1.3(a)、(b)に示す。本体は米RMC社の製品を購入した ものである。伝導度測定は4端子法で行った。試料付近の配置を図 2.1.3(d)に示 す。サファイア基板上にTaロッドと電圧測定端子が固定されている。サファイア は良質な電気絶縁性と特に低温での熱伝導性を併せ持つ物質であるため用いた。 試料はTaロッド上にTa板で固定される。電圧測定端子は0.3  $\phi$ のTaワイヤーで、 弾性力で試料に接触させた。伝導度は $-100 \mu$ A  $\sim 00 \mu$ A  $\phi$ Ta  $\pi$ Ta  $\pi$ E関係を 直線フィットさせ、その傾きを抵抗値とした。本論文で述べるどの実験において も電流・電圧関係は良い精度で直線近似できた。この方法は試料の温度差による 熱起電力の影響を測定した電位差から取り除くために用いた。



図2.1.3 (a) 試料ホルダー模式図、(b)試料ホルダー写真 (c) 試料ホルダー先端写真と、(d) その模式図

# 2-2 低温型走査トンネル電子顕微鏡

装置の外観図を図 2.2.1に示す。この装置はUNISOKU社によって特注製作され たものである。装置全体は4つの真空槽(ロードロックチャンパー、RHEEDチャ ンパー、高温STMチャンパー、低温STMチャンパー)から構成されている。ロー ドロックチャンパーでSTM探針及び試料を、他のチャンパーの真空を保ったまま 交換することができる。各チャンパー間の試料の移送は大気側から磁力によって 動かすことのできるトランスファーロッドで行う。試料のアニール及びRHEED 観察はRHEEDチャンパーで行う。本研究では試料へのInの蒸着、及びSTM観察 は全て低温STMチャンパーで行った。この低温STM装置では高温、室温、66K、 4KでのSTM観察が可能である。本研究では室温、66Kの2つの温度で観察を行っ た。低温STM試料ホルダーは2層の冷却容器からなっており、液体窒素を入れ、 それを減圧し固化することによって66Kに到達させることができる。液体窒素が 液化しているときには、STM像にノイズが入り、良好な像を得ることが出来なかっ たがこれは窒素の沸騰による振動ノイズだと考えられる。本研究で使用した時点 での真空度は3~5×10<sup>-11</sup>Torr、蒸着や試料アニール、RHEED観察を行う時で 5×10<sup>-10</sup>Torr以下であった。

STM像の観察法として定電流モード、定距離モードの2方法がある。定電 流モードはトンネル電流(1)が一定になるように試料-針間の距離(2)を圧電素子(ビ エゾ)で制御しながら、面内(x-y)で走査し、2を位置(x、y)の関数として測定する 方法、定距離モードは2を一定にし(1)を位置(x、y)の関数として測定する方法であ る。実際の測定時には針をステッピングモーターで機械的に試料表面上およそ 100A程度まで近づけ、その後設定した試料-針間トンネル電流を検出するまでz 用ビエゾで接近させる。x,yビエゾで面内方向を走査し表面の像を得る。本研究 では、主に定距離モードで観察を行った。

本論文では試料-針間の印加電圧を表面の電位を基準にした探針パイアスV, で表記する。 $V_i > 0$ では占有状態、 $V_i < 0$ では非占有状態の電子状態密度に関する 像を見ていることになる。



図2.2.1 STM装置の外観図

2-3 光電子分光法について

2-2

光電子分光法は固体の電子状態を調べる上で最も強力な測定手段である。測定原 理の模式図を図 2.3.1に示す。エネルギーhvの紫外光が試料に入射すると、パル ク及び表面電子状態の電子が励起され、真空へ放出される。束縛エネルギーE<sub>a</sub>か



図2.3.1 光電子分光の原理の模式図

ら放出された電子は試料の仕事関数を $\phi$ として、運動エネルギー  $E_{x}=h\nu-\phi-E_{B}$ を持つ。よって真空へ脱出可能なのは $E_{B} \leq h\nu-\phi$ の領域のエネルギー準位にある 電子である。図 2.3.1の①、②、 ③で示した線はそれぞれ異なるエネルギー 準位からの光電子放出過程を現わす。特に ①はフェルミ準位からの放出過程であり、このとき光電子の運動エネルギーは最 大値

 $E_{Kmax}=h\nu-\phi$ 

を持つ。このE<sub>Kmax</sub>の値を用いて、真空へ脱出した電子の運動エネルギーE<sub>K</sub>は E<sub>8</sub>=E<sub>8</sub>-E<sub>7</sub>-E<sub>8</sub>

の関係でEaへ換算される。また③の過程は2次電子カットオフエネルギーを示し、 Ea-0であることから、

E<sub>B</sub>=E<sub>Kmax</sub>

 $=h\nu-\phi$ 

の関係を満たす。よってここからhv、 $E_s$ を代入することにより $\phi$ が決定される。 それぞれの $E_x$ の電子数は束縛エネルギーhv- $\phi$ の電子準位の電子密度を反映する ため、電子密度のエネルギー分布に関する情報が得られるのである。

光電子放出過程は通常3段階モデルで記述される。それは、①結晶中の電 子の光励起、②光電子の表面への輸送、③表面から真空への脱出で構成される。 電子の運動エネルギーと平均自由行程は図2.3.2に示すような、固体の種類に依 存しないユニバーサルカーブと呼ばれる関係を持つ。電子の平均自由行程はほぼ 光電子の脱出深さと考えられる。特にhv=20eV~100eV程度の光を入射すれば、 励起された電子の脱出深さは10Å以下である。よって、hv=20eV~100eVの光 を用いて光電子分光を行った場合、表面感度は非常に高いといえる。



図2.3.2 物質中の電子の運動エネルギーと平均自由 行程(脱出深さ)の関係

### 角度分解光電子分光 (ARUPS)

真空に放出された光電子の持つ運動量の表面平行成分は、固体内の電子の運動量 の表面平行成分に等しい。なぜなら、3段階モデルの①の過程では光子の持つ運 動量は無視できるほど小さく、また③の過程でも表面平行方向には力を受けない ため、価電子帯の電子の運動量の表面平行成分は真空に放出される過程で保存さ

- 2-9 -

れるからである。真空に放出された電子は $E_{\kappa} = \frac{\hbar k^2}{2m}$ の形で表せ、自由電子であると 仮定でき、

波数ベクトルの表面平行成分k,/は、kと表面法線の間の角を $\theta$ として k,/ $\delta$ ksin  $\theta = \frac{1}{4}$ /2mE<sub>i</sub> sin  $\theta$ と求められる。光電子の検出を各 $\theta$ で行うことにより、 k,/ $\delta$ E<sub>8</sub>の分散関係が求まる。これが角度分解光電子分光(AUPRS)である。本研 究では光電子分光は筑波高エネルギー研究所Photon FactoryのBL7で行った。分 光装置はVG社のADES-500を用いた。

### フェルミ面マッピング

ARUPSのスペクトルのE。での光電子強度を波数の表面平行成分k,/の関数として 求め、その強度をk,/平面に等高線又は輝度で表わす手法がフェルミ面マッピング である。フェルミ面の形状を調べる手法として、1980年代にOsterwalderらによっ て開発された。本質的な測定原理はARUPSと全く同じであるが、詳細なフェル ミ面マッピングを行うためにはk,/平面のデータ点の間隔が狭いほど良く、つまり 電子の検出角度を精度良く2次元的に細かく変えながら光電子強度を測定する必 要がある。そこでフェルミ面マッピングを行うための装置には、コンピュータ制 御で試料を精密に回転させるなどの工夫がなされている。本研究におけるフェル ミ面マッピングの測定は、Laurence Berkeley National Laboratoryの Advanced Light Source BL7で行った。

# 第3章 In吸着Si(111)表面構造について

3-1

3-1. 背景 3-2. In/Si(111)の相図 3-3. まとめ

# 3-1 背景

In吸着Si(111)表面構造は表面研究初期の段階からLanderとMorrisonらによっ て調べられ[文献3-1] またその後も数々のグループによって調べられてきた [文献3-2] これらの研究から√3×√3、√31×√31、4×1、1×1構造が存在す ることが明らかになった。いくつかの相図が提案されたが、それらはみな上述 の4つの超構造から構成され、被覆量の範囲や温度領域で多少食い違う点はあ るものの、基本的には同じであった。しかし低温における構造の報告はこれま でのところない。そこで本研究で開発した低温試料ホルダー付超高真空装置を 用いて、室温から100KにおけるInの吸着構造を系統的に調べた。

# Inについて

Inは銀白色をした3価の金属である。結晶構造は体心直方体(面心直方体)であ る。(立方晶でないため、単位胞を面心、体心の双方にとることが可能である) 図 3.1.1(a)に構造及び格子定数を示す[文献3-3]。図 3.1.1(b)に最密面である面 心直方体での(111)面を示した。



図3.1.1(a)In結晶構造、(b)面心直方体での(111)面。

### 3-2 In/Si(111)の相図

(1) 蒸着中における表面構造の変化の相図

# 室温~100KのSi(111)-7×7表面へのInの蒸着

室温のSi(111)-7×7表面にInを蒸着したときの表面構造の相図を図 3.2.Iに示 す。In蒸着量は被覆量が1/3MLと決定されている√3×√3 構造が完成する蒸着 時間を基準に、蒸着時間と蒸着量の比例関係から求めた。構造観察はRHEED で行った。室温では7×7超格子スポットはIn蒸着量約2MLで消滅し、3 ML以 降では、1×1-Inのスポットが現れた。低温ではモザイク構造を示すRHEEDパ ターンが現れた。図中灰色の部分は、隣接する相が混在する過渡的な領域であ る。



図3.2.1 室温7×7表面にInを蒸着したときのRHEEDパターンの変化

# 一定温度に昇温したSi(111)-7×7表面へのInの蒸着

図 3.2.2にSi基板温度を一定に保ちながら、Inを蒸着したときに現われる超構造 の相図を示す。基板温度は、通電した電流(I)と温度(T)の関係をパイロメータで 調べ、T=αloglでフィットして求めた。この関係式はIの小さい領域では不正確 と考えられるため、0.1A(=250℃)以下の温度については、記していない。 図中グレーの領域は隣接する構造が共存する被覆領域を表している。250℃か ら、700℃の温度領域での相図は、これまでに報告されたものと一致した。



図3.2.2 一定温度に昇温した基板にInを蒸着したときに現れる表面超構造の相図。

Si(111)-√3×√3-In構造へのInの蒸着

相図を図 3.2.3に示す。

3-2 1



JINT ATTALY AND ATTALY AND AND A AND A

室温では、素着中に2×2構造、√7×√3 構造が現れた。低温の基板に蒸着した 場合はこれらの構造は現れなかった。150K 以下では7×7表面上と同様に、高 被覆量でモザイク構造が形成された。

- 3-4-

(2) 表面構造の温度変化

7×7表面上のIn吸着構造の冷却

試料温度を450℃に保ち、Inを蒸着し、超構造を作成した。その試料を冷却したときに現れる超構造を図 3.2.4に示す。



図3.2.4 Si(111)-7×7表面に形成されるIn 吸着構造の低温での相図 - 3-5-

# 冷却によって√7×√3構造及び8×2構造が出現した。

### √7×√3構造について

およそ1MLのInを450℃の基板に蒸着し4×1構造の現れている試料を冷却した ところ、室温付近以下の温度では4×1構造に加えて√7×√3構造が現れた。こ の構造の現れている室温の試料に0.01Aを通電すると√7×√3構造は消滅し、冷 却すると再び現れた。このことから、√7×√3構造は室温よりわずかに高い温度 で消滅することがわかる。これまで、√7×√3構造の存在は報告されていたが [文額3-4]、どの温度範囲で現れるのかは不明であった。

### 8×2構造について

4×1構造は150K以下で、8×2構造に相転移することを見い出した。この転移は 温度の上下に対し可逆的であった。

√3×√3 構造、√31×√31 構造は、100K~室温の範囲で変化しなかった。 また、室温√3×√3 -In構造にInを蒸着して得られる、2×2構造、√7×√3 構造に 関しても、100K~室温の範囲で不変であった。

### (3) まとめ

これまでの報告と比べ、新たに見いだした事柄は低温のSi(111)-7×7表面にInが モザイク成長すること、室温√3×√3 構造上に吸着したInが2×2構造、√7×√3 構 造を形成すること、及び4×1構造が140Kで8×2構造に転移することである。次 意以降で、これらについての研究結果を述べる。

# 文献

[文献3-1] J. Lander and J. Morrison, J. Appl. Phys. 36, 1706 (1965)
 [文献3-2] S. Baba, M. Kawaji, and A. Kinbara, Surf. Sci. 85, 29 (1979)
 J. Kraft, M. G. Ramsey, and F. P. Netzer, Phys. Rev. B55, 5384 (1997)
 [文献3-3] Landolt-Bornstein, New Series, Group III, Vol. 6, by K. H.

[又献3-3] Landoit-Bornstein, New Series, Group 皿, Vol. 6, by K. H. Hellwege and A. M. Hellewege

[文献3-4] S. L. Surnev, J. Kraft, and F. P. Netzer, J. Vac. Sci. Technol. A 13, 1389 (1995)

# 第4章 Si(111)-√3×√3-In表面上へのInの吸着

室温のSi(111)→/3×/3-In上にInを蒸着すると超構造は2×2-In、1×1-Si、 √7×/3-Inへと変化する。この構造変化に対応して伝導度に変化が現れた。一方、 低温基板上ではこれらの構造変化は抑制され、特徴的な伝導度の変化も見られ なくなった。この系の成長様式について調べた。

1.	RHEED構造観察
2.	伝導度の測定
3.	XPSの測定
4.	考察
5.	まとめ

3-2 .

4-1 .

# 4-1 RHEEDの観察

3章で示したように室温のSi(111)√3×√3-In表面にInを蒸着すると、超構造は 2×2、1×1-Si、√7×√3、1×1-inへと変化する。これらの超構造のRHEEDバ ターン及び対応する逆格子を図 4.1.1に示す。

# 蒸着中のRHEEDパターンの変化の様子

蒸着をはじめると0.4ML付近から、√3×√3超格子スポットに混じって2×2超 格子スポットが現われ、およそ0.7MLで2×2超格子スポットのみになった。こ の2×2スポットは0.9MLで消滅した。さらに蒸着を進めると、1.1MLから √7×√3 超格子スポットが現われた。√7×/3 超格子スポットの出現の様子は、 図 4.1.1の格子図で十字で印したスポットがまず現われ、のちに残りの丸印の スポットが現われるというものであった。丸印のスポットが現われると、十字 印のスポット強度は減少した。2.2ML付近から1×1-In超構造スポットが現わ れた。蒸着をさらに続けると、パ7×パスポットの強度は減少し、1×1-Inスポッ トのみとなった。

# 慈着の中断と構造の変化

1×1-Inスポットのみ現われている被覆領域で蒸着を中断すると、パスパスポッ トが徐々に現われた。蒸着中断後3分ほどで、スポットは明瞭になり、時間と ともに強度が増加した。蒸着を再開すると、√7×/3スポットは再び消滅し、 RHEEDパターンは1×1-Inスポットのみとなった。1×1-In以外の構造では、 蒸着を中断してもRHEEDパターンに変化はなかった。



4-1



図4.1.1 (a)/3×/3-In、(b) 2×2-InのRHEEEDパターン。

- 4-3 -

۲

15keV、[112]入射。

0



# 蒸着中の伝導度の変化

図 4.2.1に室温でSi(111)-√3×√3-In表面にInを蒸着している過程での試料の伝 導度の変化を示す。下横軸は、In被覆量を、上横軸は蒸着を開始してからの経 過時間を示している。図中に、蒸着中のRHEEDパターンの変化の様子も記し た。蒸着をはじめると、伝導度は特徴的な変曲点を示しながら3MLまで増加す る。変曲点を図中にA、B、Cと示した。これらの変曲点の現われるIn被覆量は、 表面超構造が√3×√3→2×2→1×1→√7×√3へと転移する被覆量に一致していた。 伝導度の増加は被覆量3MLで止まり(図中D点)、さらに蒸着を続けても伝導度 は一定の値を保ちつづけた。今後この値を「大きな一定値」と呼ぶ。D点の被 覆量はRHEEDパターン観察では√7×/3スポットの強度が徐々に減少する領域に 対応する。



4-2

# 蒸着の中断と伝導度の変化

4-2

図 4.2.2は、図 4.2.1と同-の実験データだが、横軸の被覆量をより大きなスケー ルでプロットしたものである。図中のE点は、蒸着を中断した時点を表わして いる。伝導度は蒸着を中断すると減少し、時間の経過とともに、ある一定の値 へと近づいて行った。この値は、蒸着中2MLでの伝導度の値と同程度であった。 今後この値を「小さな一定値」と呼ぶ。蒸着を再開すると伝導度は再び「大き な一定値」へ増加し、以後中断時は「小さな一定値」、蒸着中は「大きな一定 値」となった。図 4.2.3は3ML以下の領域で蒸着を中断したときの伝導度の変 化の様子である。中断領域を11~18で示している。13までは、中断中の伝導度 は変化しなかったが、14以降、蒸着の中断中に、伝導度が減少しているのがわ かる。さらに、減少量は、14より高被覆量になるにつれ、増加した。蒸着中断 によって伝導度が変化するか否かは、被覆量2ML、図4.2.1のC点を境に異なっ





4-2

√3×√3-In表面上にInを蒸着中、及び蒸着の中断中の伝導度の変 化。図中11~18と示した部分が蒸着中断領域を表す。

#### 考察

前節で示した伝導度の変化は、蒸着を中断したときの伝導度の振る舞いの違い によって2つの領域に分けられる。つまり、蒸着中断によって伝導度の変化し ない0ML~2MLの領域(領域1)と、蒸着中断によって伝導度の減少する2ML 以降の領域(領域2)である。伝導度の変化は表面上の吸着原子によるなんらか の寄与のためであり、それらの状態を反映していると考えるのが妥当である。 蒸着を中断したときの伝導度の変化から、領域1では蒸着中も蒸着中断中も吸 着原子の状態は不変であるが、領域2では蒸着中と蒸着中断中で吸着原子の状 態が異なることがわかる。領域1ではIn被覆量の増加によって構造が転移し、 構造変化にともなって、伝導度が変化したと考えられる。領域2では、伝導度 は3MLまで増加し、それ以後は、「大きな一定値」となる。また蒸着中断によっ



- 4-7 -

て、伝導度は「小さな一定値」へ減少する。RHEEDパターンにパ7\*/3構造スポッ トが現われ、蒸着を再開すると伝導度は「大きな一定値」をとりパ7×/3構造スポッ トは消滅する。

冷却した√3×√3表面上にInを蒸着したときの伝導度の変化

4-2

3章で示したように、冷却した/3×/3-In表面表面にInを蒸着すると、構造変化 は抑制された。このときの伝導度の変化はどうであろうか。図 4.2.4は、異な る温度の/3×√3-In表面上にInを蒸着したときの伝導度の変化である。200Kで は、定性的な振るまいは室温と一致するものの、変化量は室温と比較して減少 している。180K以下では構造変化とともに現れた伝導度の特徴的な変化は見 られなかった。これはこの温度領域で構造変化がおこらないことに対応してい る。さらに低温の88Kでは、伝導度は蒸着につれ増加した。この温度領域では Inは層状成長することがモザイク構造のRHEEDパターンからわかる。この伝 導度の増加は表面に形成されたIn 層を経由する伝導度によると考えられる。



図4.2.4 冷却した√3×√3-In表面にInを蒸着したときの伝導度の 変化。

この実験結果から、√3×√3-ln表面にlnを蒸着したときの試料の伝導度の変化 は、表面構造の転移によるものであることが言える。

√3×√3-ln表面にInを蒸着したときの試料の伝導度の変化の理由として、観 測した伝導度を担う伝導電子の経由しているチャンネルに応じて、

1. 表面空間電荷層の変化

2. 表面電子状態の変化

3. 蒸着膜の変化

の3つが考えられる。

空間電荷層の変化の伝導度の変化への寄与の大きさはXPSによるSi2p内殻準位 の測定から求められる。次節でXPSの測定結果について述べる。

4-3 XPSによるバンドシフト量の測定

図 4.3.1に(a)7×7, (b)/3×√3-In, (c)2×2-In (√3×√3-In表面に更に 0.7MLのInを蒸着したもの)、 (d)√7×√3-In(同3ML)、(e)1×1-In (同5ML)表面に対して測定したSi 2p 内殻準位のXPSスペクトルを示す。 XPSスペクトルは表面構造作製後、 少なくとも10分以上経過してから測 定したものであり、1×1-In構造と 表記している図(e)のスペクトルを 得た表面には蒸着の中断のため、 √7×√3-Inが出現していると考えられ 3.

束縛エネルギーはフェルミ準位を基 準にしたものである。図からわかる ように、Si 2p準位はIn被覆量の増 加に従って、フェルミ準位側ヘシフ トしている。本実験では放出された 電子の運動エネルギーはおよそ

> 図4.3.1 Si2p内殻準位のXPSスペ クトル。(a)7×7表面、(b)/3×/3-In表面、(c) 2×2表面、(d)√7×√3 -In表面、(e)1×1表面



43

1.2keVであり、物質中の脱出深さは20Å程度である。よって測定した光電子は 表面原子内殻準位の化学シフトとは無関係であり、また、表面におけるフェルミ レベル位置を同定するのに十分浅い深さから放出されている(表面電荷層のパン

ングは2000Åの深さにまで拡がっている。)よって、測定したSi2p準位の変化を 表面でのバンドペンディングの変化と考えることができる。それぞれの構造の Si2p準位の変化量は√3×/3構造の内殻準位を基準にして、(c)0.28±0.05eV、 (d)0.47±0.05eV, (e)0.50±0.05eVである。

4-4 構造転移、伝導度変化に関する考察

バンドベンディングによる空間電荷層の電荷密度の変化の見積り Si2p準位の変化からそれぞれの構造の表面フェルミ準位のギャップ内での位置を 求め、空間電荷層内のキャリア密度の変化を計算した。

表面での価電子帯最大値をEvenとすると、7×7表面ではEvenとフェルミ準 位E<sub>p</sub>のエネルギー差E<sub>p</sub>-E<sub>VBM</sub>は0.63eVであることが報告されている[文献4-1]。 図4.3.1から、√3×√3構造のSi2p準位は7×7より0.03±0.05eV深い束縛エネルギー にあることがわかる。よって、それぞれの構造に対するE<sub>F</sub>-E<sub>VBM</sub>は(b)0.66± 0.05eV、(c)0.38±0.05eV、(d)0.19±0.05eV、(e)0.16±0.05eVであることが わかる。(d)の√7×/3構造と(e)の1×1構造ではErはErexの近くに位置することから、 表面空間電荷層はホール蓄積層になっていることがわかる。また、2×2構造と √3×√3構造では7×7表面と同様に出払い層になっていることがわかる。

表面空間電荷層のキャリア密度の平坦バンド状態と比較した変化量∆n<sub>sc</sub> は、表面フェルミ準位のギャップ内での位置E<sub>F</sub>-E<sub>VBM</sub>の値を用いて、ポアソン方 程式より導かれる次式を通じて求められる[文献4-2]。



ここで、L<sub>D</sub>はデバイ長さ,n<sub>i</sub>はシリコンに対する真性キャリア密度、  $u_{b}=(E_{F}-E_{mb})/k_{B}T$ 、 $u_{s}=(E_{F}-E_{ms})/k_{B}T$ 、 $E_{m}$ は パンドギャップの中心位置、添え 字 b と s はそれぞれがバルクでの値、表面での値であることを示す。パンド ギャップは 1.1eVであるので  $E_{\rm F} - E_{\rm nS} = -0.55 + (E_{\rm F} - E_{\rm VBM})$ である。被積分関数の 分子の指数部にある±の+は伝導電子に対するもの、-は伝導ホールに対するもの である。 Loの前に置かれた±の+は u<sub>a</sub> > u<sub>b</sub> つまり下方に向いたバンドベンディ ングの場合、−は u<sub>s</sub> < u<sub>b</sub>の場合である。キャリア密度Δn<sub>sc</sub> による伝導度の変化  $\Delta \sigma_{sc}$  は関係式  $\Delta \sigma_{sc} = e \times (\Delta n_{HOLE} \times \mu_{HOLE} + \Delta n_{ELE} \times \mu_{ELE})$ から得られる。ここ でμ<sub>HOLE</sub>とμ<sub>ELE</sub> はホールと電子の移動度である。図 4.4.1にE<sub>p</sub>の位置の関数とし て表わしたΔσ<sub>sc</sub>を示す。図 4.4.1を得るに当たっては、バルクでのホールと電 子の移動度496cm<sup>2</sup>/V secと1330cm<sup>2</sup>/V secを用いた[文献4-3]。4つの曲線はそ れぞれ異なるドーブ量(抵抗値)の試料を表わしている。用いた試料は20Ωcmの試 料であるが、表面清浄化のためのアニールのために不純物密度の変化がおきた場 合[文献4-4]を想定して、示した。図中にXPSから得られた、それぞれの構造の表 面フェルミ準位位置を示した。パンドベンディングによる/3×/3構造に対する2× 2構造と√7×√3構造での伝導度の増加



(±0.4)×10<sup>5</sup>[S/square](1×1-Inのフェルミ準位位置を採用すると、1.9(± 0.4) ×10<sup>\*</sup>[S/square]) であった。一方、 図4.2.1に示した、測定した伝導度

-4-11 -

の/ $3 \times \sqrt{3}$ -In表面に対する増加は $\Delta \sigma_{2x2} = 2.3 (\pm 0.1) \times 10^4 [S/square]、 <math>\Delta \sigma_{\sigma_{7}\sqrt{3}}$ =3.8(±0.2)×10<sup>4</sup>[S/square]であった。

測定したΔσ222、Δσ77×55 は空間電荷層のキャリア数の変化から求めた Δσ22、 Δσ<sup>7,65</sup><sub>5</sub>と比較して、それぞれ10倍、20~30倍大きい。よって、伝導度の変化は バンドペンディングによる空間電荷層の電荷密度の変化では説明できないこと がわかった。

# 伝導度の変化の原因についての考察

蒸着中の試料の伝導度の変化は、空間電荷層のキャリア密度の変化では説明で きないことから、In原子層もしくは表面電子状態を経由する伝導度によるもの であると考えられる。伝導度変化の特徴的なふるまいと構造転移が対応してい ることは、構造転移が伝導度に影響を与えていることを示している。3MLでの 伝導度の増加の停止とその後の蒸着中の一定の伝導度は、3ML以降でInが3次 元的に成長していることを示している。伝導度変化とRHEEDパターンは蒸着 の中断と再開に依存していた。その振る舞いは以下のように要約される。3ML 以降伝導度は蒸着中は「大きな一定値」をとり、その間、RHEEDパターンで はほぼ1×1-Siと1×1-Inスポットのみ観察される。√7×/3スポットは伝導度が 「大きな一定値」に到達してしばらくは観察されるが、スポット強度は徐々に 弱くなり、伝導度が「大きな一定値」に達してから、1ML程で消滅する。蒸着 を中断すると、伝導度は減少し、蒸着中、およそ2MLでの伝導度の値、「小さ な一定値」に近づく。RHEEDバターンではパネパスポットが徐々に現われる。 この現象を説明するために、以下の機構を提案する。√3×√3表面に蒸着された In原子はStranski-Krastanov(S-K)成長様式で成長する。始めの3MLは層状成 長し、3ML以降は島状成長するのである。Inの最初の2原子層は pseudomorphous 誤として成長する。1原子層目は2×2構造を持ち、2原子層 目は/7×/3構造を持つ。3原子層目は層状成長と3次元成長の中間層であり、1× 1構造を持つ。この層は蒸着中のみ運動学的に準安定であると仮定すると、伝 導度の振るまいが説明できる。つまり、蒸着を中断すると、3番目の原子層は 3次元的な微結晶に凝集し、√7×√3構造を示す2原子層目が最上層となる。再び 蒸着が再開されると、表面に到着した原子によって3層目の原子層が新たに形 成される。この準安定な1×1相は/7×/3構造層より大きな伝導度を持ち、その 出現、消滅は伝導度の大きな一定値と小さな一定値に対応する。RHEEDパター ンの変化では/7×/3構造の出現、消滅が、準安定な1×1相の消滅、出現に対応 する。3層目の形成が完結と考えられる3MLで、RHEEDパターンでは、√7×√3 構造スポットが完全には消滅せず、やや遅れて、完全に消滅する。これは、 RHEEDビームの影響として説明できる。Inはエレクトロマイグレーションや、

STM探針の電場による構造変化から明らかなように[文献4-5] 電場や電流に 大きく影響をうけることで知られている。この性質を考慮すると、表面上 RHEEDビームが照射する部分では準安定な3層目の形成が疎外され、√7×/3ス ポットがRHEEDパターンで、より高被覆量まで観察されている可能性が考え られる。

室温のパルクIn結晶の伝導率[文献4-6]から計算した3MLのInの伝導度は 7.5×10<sup>-3</sup>[S/square]である。本研究で測定した値6×10<sup>-4</sup>[S/square]はこれよ り1/12程小さい。これらの伝導度からドルーデモデルを用いると、電子の平均 自由行程はそれぞれ、65人、5人と見積もられる。大まかな見積もりではある が、5人という平均自由行程の長さは散乱体間の平均距離と考えるには小さす ぎることから、この3MLの伝導度には表面散乱効果が大きく影響していると考 えられる。原子構造そのものがパルク結晶と異なることも、伝導度の差の大き な要因であると考えれられる。

4-5 4-5 まとめ

#### 以下のことを明らかにした。

 室温Si(111)→/3×/3-In表面にInを蒸着すると、2×2、1×1、√7×/3、1×1-Irへと構造 変化がおこる。温度を下げると、これらの構造変化が抑制される。
 3ML以降、蒸着中は1×1-In 構造のみが現われるが、蒸着を中断すると、 /7×/3構造が現われ、再開すると、消滅する。

 室温と低温での伝導度の変化を比較すると、構造転移にともなって試料の伝 導度が変化することがわかった。

4.XPSの測定から、伝導度の変化はパンドベンディングでは説明できないこと がわかり、伝導度は表面のIn原子層を経由することがわかった。

5.RHEED観察の結果と伝導度の変化を、吸着したIn原子の振る舞いについて、 モデルをたてて説明した。

# 文献

- [文献4-1] F. J. Himpsel, G. Hollinger, R. A. Pollack, Phys. Rev. B 28, 7104 (1983)
- [文献4-2] S. M. Sze, Physics of Semiconductor Devices, John Wiley and Sons, New York, 1981, p.248
- [文献4-3] K. Shouno, Semiconductor Technology I, Tokyo University Pubulishing, Tokyo, 1976, p.20
- [文献4-4] L. He, H. Yasunaga, Jpn. J. Appl. Phys. 24 928 (1985)
- [文献4-5] M. Liehr, M. Renier, R. A. Wachnik, G. S. Scilla, J. Appl. Phys. 61, 4619 (1987)
- [文献4-6] C. Kittel, Introduction to Solid State Physics, 7th ed., John Wiley and Sons, New York, 1996

# 第5章 7×7表面上のInの吸着構造

Si(111)7×7表面上にInを蒸着すると、室温ではS-K成長するが、150K以下では、 層状に近い形で成長する。成長様式の温度による変化、吸着初期過程低温で成長 する誤の性質についてRHEED、伝導度測定、STMを用いて調べた。

- 5-1. RHEEDの観察結果と考察 5-2. 伝導度の測定結果と考察
- 5-3. STMの観察結果と考察
- 5-4. まとめ

-4-14 -

5-1 RHEEDの観察結果

5-1

図5.1.1 に室温SI(111)7×7表面にInを5ML素着したときのRHEEDパターン及び その逆格子を示す。電子線の入射方位は[112]方向である。RHEEDパターンには Si1×1基本スポットに加え、その外側にInに由来するスポットが現われている。 このことから、In 結晶が成長していることがわかる。また、7×7スポットが消滅 しているが1×1基本スポットが現われていることから、Inは表面全体を薄く覆っ ていることがわかる。つまり2次元的な吸着層及び、In結晶が形成されているこ とから、S-K成長様式で成長しているといえる。In結晶のRHEEDのスポットか ら、In結晶は格子間隔3.44 の六方格子を組み、下地Siと同じ面内方位で存在して いることがわかる。

図5.1.2(a)、(b)に100KのSi(111)-7×7表面にInを5ML蒸着した表面の [112]入射、及び[110]入射のRHEEDバターンを示す。(a)、(b)とも太いストリー クが、シャドウエッジに垂直に現われているが、入射方位によってパターンが異 なっている。これはモザイク構造に特徴的なパターンである。このパターンから、 低温表面上ではIn結晶は小さなサイズで高密度に表面上に平坦に存在しているこ とがわかる。成長面及び面内方位は室温で成長するIn結晶と同じであるが、面内 方位にずれがあることがわかる。

#### 考察

In結晶は3章で示したように、体心(面心)直方格子を組み、その最密 (111)面は格子定数3.25Åと3.38Åの歪んだ六方格子を持つ。上述したRHEEDパ ターンから得られた格子定数3.4ÅはこのIn(111)面の3.38Åに近い。よって、島 状成長しているIn微結晶の表面はInパルクの(111)面に類似した、 pseudomorphousな構造を持っていると考えられる。

室温Si(111)-7×7表面上のInの成長様式について、STMによる観察結果が 報告されている[文献5-1]。彼等は、第一層目は表面上を覆い、第2層目以降は島 状成長し、その島同士の間隔が数千Å程度あると報告している。また、In島の表 面構造は格子間隔3.29±0.22Åの六方格子であると報告している。彼等の結果は 上で述べたRHEEDパターンの結果と一致する。

100KのSi(111)-7×7表面にInを蒸着した表面ではRHEEDパターンからIn 徽結晶が密に分布していることがわかった。これは、低温表面上で易動度が抑制 されたため、室温で島状成長していた島の密度が変化したものと考えられる。結 果として、低温でのInの成長様式は層状成長に近い形で成長していると言える。



5.1

図5.1.1室温のSi(111)-7×7装面にInを5ML蒸着したときの RHEEDパターンと逆格子。[112]入射。

-5-3-



# 5-2 伝導度の測定

室温及び100Kにおける蒸着中の伝導度の変化を図5.2.1 に示す。室温では蒸着に よって伝導度は全く変化しなかった。100Kでは伝導度は2.5ML程度から増加しは じめ、以後単覇増加した。蒸着の中断による変化はなかった。 図5.2.2 にいくつかの一定基板温度における蒸着中の伝導度の変化を示す。蒸着に よる伝導度の増加は、160K以下で起こることがわかった。どの温度においても伝 導度が増加しはじめる臨界被覆量は2.5ML程度で一定であった。



図5.2.1 Si(111)-7×7表面にInを蒸着したときの伝導度の変化



図5.2.2 Si(111)-7×7表面にInを蒸着したときの伝導度の変化

### 考察

5-2

160K以下での伝導度の増加は表面上に成長したIn原子層によると考えるのが妥当 である。伝導度が2.5MLから増加をはじめたことは、RHEEDパターンで明らか になったIn微結晶の存在を考慮すると、この微結晶がパーコレートし、2.5MLで 伝導経路を形成したためと考えられる。この場合伝導度の増加Δσは次式に従う と予想される[文献5-2]。

 $\Delta \sigma \propto [(\theta - \theta_{c})/\theta_{c}]^{t}$ 

 $θ_c$  及びはそれぞれ臨界膜厚、臨界指数である。モンテカルロ計算から、 2次元 系ではt=1.3と決定されている[文献5-3]。 $θ_c$ とtをパラメータとして( $θ-θ_c$ )/ $θ_c$ とΔσの関係を上式でフィットした結果を図5.2.3 に示す。結果として、 $θ_c$ = 2.33(±0.06ML)、t=1.29±0.02という値が得られた。これらの結果は、この伝導 度の増加の初期過程が 2次元パーコレション過程であることを示している。

図5.2.1に示すように微結晶が伝導経路を形成した後、伝導度は40MLまで 単調に増加した。この増加は腹厚の増加に対応している。10ML以降の伝導度の 増加は線形的であり、膜厚をdとして1次式 Δσ=a\*d-bでフィットすることがで きる。パラメータaは、dの係数でありることから単純に考えて、伝導率とみなせ



る。このようにして得た、低温膜の伝導率は8×10<sup>4</sup>[S/(square・ML)]であった。 100Kにおけるパルク抵抗値は8×10<sup>3</sup>[S/(square・ML)]であり、本研究結果はこ れより一桁小さい。伝導機構としてドルーデモデルを考えると、伝導電子の平均 自由行程は23Åである。この値は膜厚によらず一定であることから、伝導電子の 輸送はその間隔が膜厚によらない、微結晶のグレイン境界や欠陥によって制限さ れていると考えられる。

室温では伝導度に変化がなかったが、これは室温で形成されるIn島同士の 間隔が大きいため、伝導経路を形成せず、またパンドペンディングも蒸着によっ てほとんど変化しないためである[文献5-4]と考えられる。室温のSTM観察では、 第一層目は表面上に広がる(Wetting Layer)ことが観察されているが、この膜は伝 導的でないと結論づけられる。



5-3 .

60KのSi(111)7×7表面にInを蒸着したときのInの形態について、低温STMで観 察した。前節で述べた、伝導度の変化を図5.3.1のように3つの領域にわけ、それ ぞれの領域について考察する。

C

6 8

Coverage [ML]

図5.3.1 被覆量を3つの領域

A、B、Cに分けた。

10

領域AはRHEEDバターンで7×7ス ボットが消滅する被覆量領域である。この 領域では吸着LL原子は表面上に均一に広がっ ていると考えられるが、伝海度が変化しな いことから、絶縁的な膜の形成領域である といえる。この領域では形成される膜の形 状を調べることを目的にSTM観察をおこ なった。

領域Bは伝導経路の形成される、パー コレーション領域である。パーコレートす る要素をSTM観察で調べた。

領域C は膜形成領域である。低温領域 でどのような性質のIn超薄膜が形成されるの か調べた。



図5.3.2に66KのSi(111)-7×7表面にInを0.15MÅ((a)、(b))、0.4ML((c))、 0.8ML((d)) 蒸着したときのSTM像を示す。(a)では、Si(111)-7×7DAS構造の コーナーホール、アドアトム、それらから形成される単位胞が観察される。DAS 構造の単位胞を形成する2つの正三角形(HU)中、積層欠陥を持つ側の正三角形 (FH)ともう一方の持たない正三角形(UH)上にそれぞれInが吸着していることが わかる。各HU中の6つの突起状に見えるアドアトムのうち、吸着原子に覆われて いるのは、コーナーホールに接しているアドアトム(コーナーアドアトム)以外 のアドアトム(センターアドアトム)である。FHとUHへの吸着確率は同程度で ちった。図(c)では、センターアドアトムはほとんど観察されない。各HU毎に一 つの突起状の形状をしたIn吸着体が見える。Inはこの段階ではHUを越えた構造 を形成していない。(d)では、HUを越えて、In微結晶が融合しはじめているよう すがわかる。コーナーホールは黒く見えることから、Inに吸着されていないと考 えられる。

-5-8-







Si(111)-7×7表面上にInが吸着して形成する第一層目の膜は図5.3.2(d)に示した ようなHF毎に成長したInクラスターの連なりであることがわかった。伝導度の測 定結果との比較からこの膜は絶縁体的であると言える。

5-3

### (2) 領域BのSTM観察

図5.3.3(a)、(b)、(c)、(d)に66KのSi(111)-7×7表面にInを0.5ML、0.8ML、 1.2ML、2.5ML蒸着したときの大きな領域でのSTM像を示す。(a)、(b)ではそれ ぞれ各HU毎にInクラスターが吸着している様子、HU毎のクラスターが融合し、 第一層目を形成している様子が見られる。コーナーホールが周期的に並んでいる のが見られる。(c)では、(b)で形成された第一層目の上に、In微結晶が存在してい るのがわかる。微結晶の大きさはおよそ、15Å程度である。微結晶の密度は、ス テップ近傍の上のテラスでは少ない。(b)では、第一層目は完全に、微結晶膜に覆 われている。微結晶膜は7×7構造の周期性を持っていない。図5.3.3(e)、(f)に 1.8ML、2.5MLのInを蒸着した表面のSTM像を示す。(e)と(f)の微結晶の形状は一 見同じように見えるが、詳細に見ると、微結晶の形状が異なることがわかる。(b) では微結晶はほぼ球形であったが、(c)では細長い微結晶の割合が大きくなり、互 いに入り組んだ配置になっている。微結晶の平均的な大きさは、(b)では直径30Å 程度であり、(c)では長い部分で、100Å程度であった。伝導度の測定では、この 被覆領域で伝導経路が形成されたことが明らかになったが、STM像と対応させる と、この伝導経路の形成は、この微結晶のつながりによるものであると考えられ る。





5-3 -

# (3)領域cのSTM観察

図5.3.4 に5ML((a)、(b))、10ML((c)、(d))のInを蒸着した表面のSTM像を示 す。(a)では100A以上の微結晶が成長している。表面はほぼ平坦である。(c)では、 微結晶の大きさは300A以上となっている、図(d)で微結晶の表面を詳細に見ると 部分的に、6角格子の周期構造が見られる。この周期は26Aであった。図5.3.5 (a)、(b)は40MLのInを蒸着した表面のSTM像である。この領域では表面はもはや 平坦な層で覆われ、そのうえに微結晶が成長している。平坦な層には正三角形の 穴が見える。正三角形を形成する辺は平行であり、ここから、この層が3回対称も しくは6回対称を持つ結晶として成長していることがわかる。(c)は(b)と同じ表面 をより小さな範囲を走査して得た像である。表面上に周期構造が存在するのがわ かる。この周期は一辺が26Aで、6回対称であった。





### 考察

### パーコレーションについて

半導体表面に吸着した金属の初期成長過程は、平坦な表面を持つ金属超薄膜の形成という観点からも研究されている。Si表面上にシリサイドを形成せずに超薄膜を形成する金属として、In以外にAg、Pb、Ga等が挙げられる。特にAgに関しては、室温及び低温での成長様式が伝導度[文献5-5]、STM[文献5-6]によって詳しく研究されている。

ここで、本研究で得られた結果を、報告されているAg/Si(111)の場合と比 較してみよう。Agは室温Si(111)-7×7表面上では島状成長をする。ただし、島同 土の間隔はInの場合と比較して短距離なため、被覆量が増すと、室温でも島同士 は繋がり、層状成長に近い成長様式となる。低温ではInの場合と同様にAg原子の 易動度が制限されるため、より小さな微結晶が密に形成される。このAg超薄膜の 形成過程での電気伝導度はHenzlerグループによって測定されている[文献5-5]。 この系での伝導度のパーコレーション臨界膜厚θ。は、室温ではθ。=2ML、100K では $\theta_c=0.8$ ML、であると報告されている。この $\theta_c$ の温度依存性は易動度の温度 依存性によるとされている。Mayerらはこのパーコレーション近傍(0.08ML~ 4ML) での表面上のAgの形態を低温STMを用いて調べた[文献5-6]。Mayerらの 報告では、100Kでは表面上に到着したAg原子はほとんど動かず、Si(111)-7×7 構造のHU毎にクラスターを形成する。Ag原子はInと同様に各HUのセンターア ドアトムに吸着し、コーナーホールには吸着しない。そしてコーナーホールを残 したまま第一層を形成する。さらにAgを蒸着するとこの膜の上へAg微結晶が形 成される。STM像で見る限りでは、初期吸着過程はAgとInでは全く同じであると 考えられる。ではAgとInでは θ\_はなぜ違うのであろうか。Agの場合、パーコレー トの要素は各HUに形成されるクラスターであるが、Inの場合各HUに形成される クラスターは伝導性を示さず、このクラスター膜上に形成される微結晶によって 初めてパーコレートするのである。つまりAgとInでのθ。の違いは、第一層目が 伝導的か否かの違いである。この違いの理由として、STMでは同じに見えるもの のクラスターを形成する原子の吸着サイトが違うため、またクラスター間の間隙 の大きさが異なるためなどの可能性を挙げておく。

#### In超薄膜について

高被覆領域では被覆量につれ、In膜の平坦性が上がった。10ML、40MLの蒸着膜 では、26Aの長周期構造が観察された。この周期構造の原因として2つの理由が 考えられる。一つは下地Si(111)-7×7構造の透過、もう一つは歪んだIn(111)面の 成長にともなう周期的なミスフィットディスロケーションである。下地Si(111)-7×7構造の透過はPb膜での観察例が報告されている[文献5-7]。7×7構造は一辺
5-3 -

が26.88Åであり、観察した長周期と一致する。一方、歪んだIn(111)面について 考えると、In(111)面の格子定数が3.25人、3.38Åであり、これらの8倍は26Å、 27Åとなり長周期構造に一致する。正6方格子のIn(111)面はパルク構造と異な るため、8倍周期ごとにミスフィットディスロケーションを入れて、歪みを緩和し ている可能性が考えられる。

5-4 まとめ 以下のことを明らかにした。

- 1. Si(111)-7×7表面に吸着したInは150K以上ではS-K成長し、150K以下では 層状成長する。
- 2. 蒸着中の試料の伝導度はS-K成長する温度範囲では変化せず、層状成長する領 域では、2.3MLから増加した。
- この伝導度が増加をはじめる領域はパーコレーションモデルで説明できた。また、10ML以降は伝導度は膜厚に対し線形に増加した。ドルーデモデルを仮定
- すると、その平均自由行程は膜厚によらず、23Åであった。
- 4. STMで低温でIn膜が成長する様子を観察した。
- (1) 1MLまではInクラスター膜が表面を一層覆った。この
- (2)第一層目上に、微結晶が成長した。この微結晶は被覆量につれ大きくなった。パーコレーションする要素がこの微結晶であると結論した。
- (3) 微結晶は膜厚につれ、大きくなり、10ML以降はほぼ平坦な層状成長であった。40MLで、表面上に26人の6回対称の周期を発見した。この周期が存在する理由を、下地Si(111)7×7表面の周期が見えているため、もしくは周期的なミスフィットディスロケーションのためと考えた。

# 文献

- [文献5-1] S. L. Surnev., J. Kraft, F. P. Netzer, J. Vac. Sci. Technol. A 13 1389 (1995)
- [文献5-2] D. Stauffer and A. Aharony, Introduction to Percolation Theory, 2nd. ed. (Taylor and Francis, Philadelphia, 1991)
- [文献5-3] M. Sahimi, J. Phys. A. Math. Gen. 17 L601 (1984)
- [文献5-4] G. Margaritondo, J. E. Rowe, S. B. Christman, Phys. Rev. B 14 5396 (1976)
- [文献5-5] S. Heun, J. Bange, R. Schad and M. Henzler, J. Phys., Condens. Matter 5, 2913 (1993)
- [文献5-6] G. Meyer, and K. H. Rieder, Appl. Phys. Lett. 64, 3560 (1994)
- [文献5-7] I. B. Altfeder, D. M. Chen and K. A. Matveev, Phys. Rev. Lett. 80 4895 (1998)

# 第6章 低温におけるSi(111)-4×1- In超構造の 相転移

第2章で述べたように、Si(111)表面上に吸着した1ML程度のInによって形成さ れる4×1-In超構造は、130Kで可逆的な相転移を起こすことを見いだした。本章 ではこの相転移に関する研究の結果、考察を述べる。

6-1. 背景
6-2. 相転移による原子構造の変化
6-3. 相転移による電子状態の変化
6-4. 相転移の起源に関する考察
6-5. STMによる観察
6-6. まとめ

6-1 背景

室温における4×1-In超構造はこれまでにさまざまな実験手法で研究され てきたが、被覆量、原子構造など基本的な量について、いまだ議論が続けられて いる。構造についてはこれまでににAurge Diffraction (µAED)[文献6-1.1]、、 XPS[文献6-1.2] TED[文献6-1.3] STM[文献6-1.4]の実験結果からいくつか提 案がなされた。そのうち初期に提案されたモデルは全てSi原子が理想表面である としていた。しかし、1996年のTanishiroらによる高温STMでの4×1構造形成過 程の観察の結果[文献6-1.5]から、下地Siが再構成していることがわかり、さらに 1997年のSaraninらの水素原子吸着の実験[文献6-1.6から、下地Siも4×1周期 に際構成されていることは確実と考えられるようになった。下地Si が再構成する という発見はそれまでに提案された、理想表面上にInが吸着するというモデルを 一蹴した。下地Si(111) が再構成する(理想表面でない)吸着構造の例として3× 1-M(M=K, Li, Na, Ag)、5×1-Au、 3×3-Ag、 3×3-Auなどが挙げられる。 これらのうち3×1-M、5×1-Auは4×1-Inとともに "n×1構造" と特徴づけられ る。これらの構造は全て下地Si最上層もn×1構造に再構成しているという点で類 似している。これらn×1構造のうち最も研究されている3×1-M構造では、下地 Siは7員環、5員環、0員環(以後"7-5-0"員環と表記)という配列に再構成し ていることが1998年になってほぼ確実視されるようになった(図6.1.1 (b))[文献6-1.7]。この"7-5-0"員環構造はSi(111)-2×1壁開表面の"7-5"員環 πボンドチェーン構造(図6.1.1 (a))[文献6-1.8]の拡張と考えられる。Si(111)-2× 1表面についてはさまざまな理論計算[文献6-1.9や実験結果[文献6-1.10から、 理想表面の構造である"6-6"員環よりポンドの組み替えがおこった"7-5"員環 の方が安定であるという事実が明らかになった。4×1-In構造についてもn員環の 組み合わせによる下地の再構成を考えるのが妥当であると考えられている。この ような見地から、下地Siがボンドの組み替えにより再構成した4×1-In構造のモ デルが、近年Collazoら[文献6-1.3] Saranin[文献6-1.4]らからそれぞれ提案さ れた。それらを図6.1.2(a)、(b)に示す。Collazoらは構造決定に有力なTEDの実 験より、散乱ポテンシャルの位置と強度を求め、この構造モデルを提唱した。こ のモデルではSi最外層が"5-7-0"員環構造に再構成し、[1T0]方向に連なって いる。0員環列、つまり最上層が欠落している列上に単位胞当り2個のIn原子が配 列している。SaraninらはSTM像をもとにSi最外層が"7-6-5-6"員環構造に再 構成している模型を提唱した。7員環上にあるダングリングボンドが[1T0]方向に ダブルボンドを形成し、In原子は6.5.6員環上に単位胞当り3個配列している。こ れらのモデルの妥当性の議論にはエネルギー計算、XRD等の結果が必要である。





図6.1.1(a) Si(111)-2×1表面構造モデル

図6.1.1(b) M-3×1/Si(111)表面構造モデル



-3-

図6.1.2(a) CollazoらによるSi(111) 図6.1.2(b) S -4×1 表面構造モデル -4×1表面構造 6-1 -

電子状態に関してはこれまでにARUPS、IPES、HREELS、STS の手法 で測定が行われてきた。この表面状態が金属的か非金属的かと言う問題に関し、 KellyらはHREELSのlong elastic peak tailから[文献6-1.11]、Abukawaらは ARUPSから[文献6-1.12金属的だと主張し、StevensらはSTSから [文献6-1.13] ÖfnerらはARUPS及びIPES[文献6-1.14]から非金属的であると主 張している。この金属的、非金属的という問題は、In原子の被覆量と密接な関係 にある。超構造単位胞内の電子の数を単純に考察すると、4×1単位胞内にSIダン グリングポンドが(ダングリングポンド数を減らすような再構成をしていなけれ ば)4つあり、そして5s<sup>2</sup>5p<sup>1</sup>の計3個の価電子を持つIn原子がX個あるとするとユ ニットセルあたり(4+3×x) 個の電子が存在する。単純に電子数の偶奇で考えれ ば、非金属的な場合In被覆量は0.5ML(x=2)もしくは1ML(x=4)で金属的な場合 は0.75ML(x=3)と考えられる。しかし、。

電子状態に関し最も詳細な実験を行ったのはAbukawaらである [文献6-1.12] 彼等は微斜面Si表面を用いて1ドメインの4×1-In構造を作り ARUPSを測定し、表面電子状態の分散関係を求めた。(Öfnerらは3ドメインの 4×1-In構造についてARUPSを測定したので分散関係を求めることは出来なかっ た。しかしドメインの違いによっては金属非金属の違いは説明できない。) 彼等 はこの測定から、この系における最も興味深い特徴を見い出した。彼等が報告し た4×1-In構造のパンド分散の模式図を図6.1.3に示す。かれらは単位胞上の対称 軸、およびいくつかの対称軸からはずれた方位においてARUPSスペクトルを測定 し、その結果から、金属的な表面電子状態は4×1単位胞の×1方向([1T0]方向) に金属的であるが、その垂直([112]) 方向にはほとんど分散を持たない、つまり 4×1構造は、×1方向に走る1次元金属であると結論づけた。

図6.1.3 [1 Abukawa6がARUPSの測定か 6提案した4×1-In表面電子状 態の分散の様子[文略6-15]。立 方体の上表面がフェルミエネル ギーに深さ方向が束縛エネル ギーに対応している。金属状態 は[110]方向に分散を持つが [112]方向にはほとんど持たな い。



弱相関系の低次元金属では、低温で電子-フォノン相互作用、電子-スビン 相互作用によってフェルミ面がネスティングし、非金属状態へパイエルス転移を おこす[文献6-1.15]。この低温相では高温相でのフェルミ波数の2倍2K<sub>6</sub>に対応し た周期的格子変位がおこり、また電荷密度波(CDW)、スピン密度波(SDW)が出現 する。これら密度波は集団的な励起モードを持つなど、電子の1体描像では説明 できない特異な物性を示す。1次元CDW系についてはこれまでに、有機物系では TTF-TCNQ等、無機物系ではK<sub>0.3</sub>MoO等プロンズ系、トカルコゲナイド系等にお いて研究が行われてきた。相転移による原子構造、電子構造、抵抗、フォノン分 散の変化、については理論と実験の双方から詳細に調べられている。また不整合 CDWにおけるスライディングは電子の輸送にエネルギーを必要としないため超伝 導機構として提案されたが、不純物によるピニングの為にマクロには超伝導にな りえないことが理論的に示された。しかしながら欠陥近傍でのCDWの振る舞い等 は原子スケールでの局所的なプロープを必要とし、実験的には情報を得ることが 難しく、理解の進展が阻まれている。

6-1

4×1構造が低温でおこす8×2構造への相転移はこの低次元性に由来するも のであろうか。Abukawaらが報告した分散図では金属パンドの一つがハーフフィ ルドあり、そのパンドの2k,はちょうど低温相での×2 周期に対応している。本研 究は4×158×2相転移の起源を明らかにすることを目的に行った。具体的に は相転移温度近傍での構造の対称性の温度変化をRHEEDで調べ、高温相と低温 相の電子状態の違いをARUPSで調べた。また低温相は本研究によって初めて見い 出されたものであり、その詳細について不明な点が多い。そこで特に低温相につ いてSTMを用いて詳細に観察した。

本章の構成は以下のようである。6-2節ではRHEEDを用いて構造の対称 性の温度変化を調べた結果を述べる。その結果から、実空間では超構造がどのよ うに変化しているのか考察する。さらに、スポット強度の温度変化の測定結果と その考察を述べる。6-3節では室温4×1-In相の電子状態をARUPSで測定し、こ れまでに報告された結果と比較する。フェルミ面マッピングした結果を述べ、考 察する。さらに高温相と低温相の表面電子状態についてのARUPSの測定結果を述 べ比較する。6-4節ではこれらの結果をもとに、この相転移の起源について他の 系と比較し考察する。6-5節ではSTMによる高温相と低温相の実空間像の観察結 果、考察を述べる。提案されている4×1-In構造の構造モデルとSTM像を比較し、 モデルの妥当性を検討する。8×2相に関してはまず4×1相をどのように変位 させたものか、考察する。低温相の欠陥やステップにおける様子を考察する。6-6節にまとめを述べる。

-6-4-

#### 6-2 相転移による原子構造の変化

[文献6-1.1] N. Nakamura, K. Anno, and S. Kono, Surf. Sci. 256 129 (1991)

[文献6-1.2] T. Abukawa, M. SAsaki, F. Hisamatsu, M. Nakamura, T.

6-1

文献

Kinoshita, A. Kakizaki, T. Goto, S. Kono, J. Electron Spectrosc. Relat. Phenom. 80 233(1996)

[文献6-1.3] C. Collazo-Davila, L. D. Marks, K. Nishi and Y. Tanishiro, Surf. Rev. and Lett., 4 65 (1997)

- [文献6-1.4] A. A. Saranin, A. V. Zotov, K. V. Ignatovich, V. G. Lifshits, T. Numata, O. Kubo, H. Tani, M. Katayama, K. Oura, Phys. Rev. B 56 1017 (1997)
- [文献6-1.5] Y. Tanishiro, K. Kaneko, H. Minoda, K. Yagi, T. Suneyoshi, T. Sato, and M. Iwatsuki, Surf. Sci. **357-358** 407 (1996)
- [文献6-1.6] A. A. Saranin, E. A. Khramtsova, K. V. Ignatovich, V. G. Lifshits, T. Numata, O. Kubo, M. Katayama, I. Katayama, and K. Oura, Phys. Rev. B 55 5353 (1997)
- [文献6-1.7] L. Lottermoser, E. Landermark, D. -M. Smilgies, M. Nielsen, R. Feidenhans'l, G. Falkenberg, R. L. Johnson, M. Gierer, A. P. Seitsonen, H. Kleine, H. Bludau, H. Over, S. K. Kim, and F. Jona, Phys. Rev. Lett. 80 3980 (1998); S. C. Erwin, H. H. Weitering, Phys. Rev. Lett. 81 2296 (1998)
- [文献6-1.8] M. Zitzlsperger et. al., Surf. Sci. 377-379, 108 (1997)
- [文献6-1.9] K. C. Pandey, Phys. Rev. Lett., **49** 223 (1982); J. E. Northrup and M. L. Cohen, Phys. Rev. Lett. **49** 1349 (1982)
- [文献6-1.10] F. J. Himpsel, P. M. Maucus, R. Tromp, I. P. Batra, F. Jona, H. Liu Phys. Rev. B 30, 2257 (1984)
- [文献6-1.11] M. K. Kelly, G. Margaritondo, et. al. J. Vac. Sci. Technol. A 4 1396 (1986)
- [文献6-1.12] T. Abukawa, M. Sasaki et.al . Surf. Sci., 325 33 (1995)
- [文献6-1.13] J. L. Stevens, M. S. Worthington and I. S. Tsong, Phys.Rev. B 47 1453 (1993)
- [文献6-1.14] H. Oefner, S. L. Surnev, Y. Shapira, and F. P. Netzer, Phys. Rev. B 48 10940 (1993)
- [文献6-1.15] レビューとして、G. Gruener: Density Waves in Solids (Addison -Wesley, 1995)

(1) 300Kから50KにおけるRHEEDパターン観察の結果

図6.2.1(a)、(b) に4×1-In超構造の室温と120KにおけるRHEEDパターン、及 び対応する逆格子を示す。この4×1-In超構造は、約450℃のSi基板にInを約 1ML蒸着し製作したものである。

(a)の室温のRHEEDパターンには、SiバルクFundarmentalSpotsに加え、等価な 3つのドメインの4×1-In超格子スポットがみてとれる。逆格子図に3つのドメ インを色分けして示した。室温から160Kの温度範囲ではRHEEDパターンに変化 はなかった。およそ140Kから、RHEEDパターンは顕著な変化を示す。140Kで は、(a)での4×1スポットに加えて[112] (×4) 方向に×4スポットを繋ぐように ストリークが出現した。ストリークの強度は他の超格子スポットに比べ弱く、ほ ぼ菊地線程度である。このストリークの出現は、逆格子空間では図に示したよう に、[1T0]を法線に持ち、その方向に×1間隔で平行に並ぶ、無限に広がるシート 状逆格子が現われたことに対応する。便宜上、今後このストリークを×1ストリー クと呼ぶ。さらに低温では、×1ストリーク同士の間隔を2分する位置に更に新 たなストリークが現われた。これは、1倍周期であった[1T0]方向の周期に2倍の 変調が加わったことを意味する。今後このストリークを×2ストリークと呼ぶ。 更に低温では、×1ストリーク上に×8倍周期を示す新たなスポットが現われた。 (b)図に120KでのRHEED写真を示した。これら変化をまとめると×1ストリーク の出現、×2ストリークの出現、×8スポットの出現ということになる。今後この ×8スポットと×2ストリークの現われる構造を8×2構造、もしくは低温相と 呼ぶことにする。また4×1構造をこれに対応して場合によって高温相と呼ぶこ とにする。図6.2.2に変化の過程をまとめて示した。

図6.2.3(a)-(d)は昇温過程におけるRHEEDパターンの変化である。(a)、(b)、 (c)、(d)はそれぞれ昇温を始めてから、5分後、15分後、50分後、70分後、 90分後に対応する。図(a)では×2ストリーク及び×8スポットが明瞭に現われ ている。図(b)では×2ストリークお及び×8スポットが観察されるがその強度 は(a)と比較して小さい。図(c)では×8スポットは完全に消滅し、×2ストリー クと×1ストリークが弱い強度で存在しているのが観察される。

-6-6-







図6.2.2 冷却冷却過程でのRHEEDパターンの温度変化の模式図



(b) 20分後

(a)



図6.2.3. 昇温過程のRHEEDバターンの変化。昇温を始めてから、 (a)5分後、(b)20分後。

-6-9-



-6-10-

(2) 300Kから50KにおけるRHEED観察結果に関する考察

×1ストリークの出現及び×8スポットへの収集について 低温相から高温相へ向かって実空間ではどのように構造変化が起きているのか考 える。低温相4×1構造の単位格子の配列の様子を図6.2.4 (a)に示す。130Kより低 温で現われる×1ストリークは[111]ペクトルと[112]ペクトルからなる無限に広 がるシート状逆格子が[110]方向に×1間隔で並んでいることに対応している。こ れは、実空間では、原子鎖内[110]方向の×1周期は保たれているが、原子鎖間 [112]方向になんらかの原因で並進対称性が失われたことを意味している。ごのス トリークが出現しても、高温相で現われていた原子鎖垂直方向の並進対称性の存 在を示すシャープな×4スポットが依然存在していることから、実際には4×1 超構造はその周期をほぼ保っているが、単位胞格子内のいくつかの原子位置に微 小な変位がおこり、並進対称性がわずかに失われたと考えるられる。さらに

6-2



図6.2.4 (3)4へ1冊近の優式図。色のういている部方は471単位加速そ次 す。(b)1次転移の場合の相転移の過程の模式図。(c)2次転移の場合の 相転移の過程の模式図。(d)×8周期の模式図。×1方向の列が2種類で き、交互にならぶので、×8周期となる。

-6-11-

6-2 =

低温で転移が進行するとこのストリークが収束する×8スポットは、実空間では 単位胞が2つの原子鏡を含むことを表わしている。変位をおこした原子の位置R を $R=R_0+\delta R$  ( $R_0$ は高温相での平衡位置、 $\delta R$ は変位)としたとき、 $\delta R$ には $\delta R_1 と \delta R_2 の 2 種類あり、1本の原子鎖内では同じ値をとるが、隣接する原子鎖間$  $では <math>\delta R_1 と \delta R_2$ が交互に並んでいるのである。その様子を、図6.2.4 (d)に示す。

図6.2.4(a)から図6.2.4(d)へ至る相転移の過程で現われる×1ストリークは この $\delta R_1$ 、 $\delta R_2$ の配列に関する[112]方向の周期性が完全でないことを示してい る。この相転移が1次転移か2次転移かに従って、2通りの×8周期性の崩れ方が 考えられる。図6.2.4(b)、(c)にそれら2つの、×1ストリークに対応した実空間 の様子を示す。

### ×2ストリークについて

×2ストリークの出現は逆格子から明らかなように、実空間では原子鎖方向に2 倍周期を持つ変位が形成されたが、それらは原子鎖間で相関を持たないことを示 している。つまり1本の原子鎖のなかで等価であった×1構造がA、B2種類に別 れたのである。すると、×8周期は×2周期の位相が隣接する原子鎖毎に交互にず れることによって形成されていることが考えられる。この模式図を図6.2.5(a)に を示す。しかし、×8周期が[112]方向に並進対称性を持つならば、×2周期も [112]方向に並進対称性を必ず持つはずであり、両者ともスポットとしてRHEED パターンに現われるはずであるが、実際には図6.2.1(c)に見られるように、×2 周期はストリークとして現れていることからわかるように、鎖間で相関を持って いないが、×8周期はシャーブなスポットとしてRHEEDパターンに現われおり、 鎖間に長距離秩序を形成している。このことから、図6.2.1(c)のRHEEDパターン



形成する場合。(b)×2周期を形成する変位と×8周期を形成する変位 とが独立な場合。 は、×2周期を形成する変位が×8周期を形成する変位と異なるものであることを 意味していることがわかる。図6.2.1(c)のRHEEDバターンに対応した実空間での 周期性の模式図を図6.2.5 (b)に示す。

6-2

# (3) RHEED強度の温度依存性の測定

4x1⇔8x2相転移に関するRHEED強度の温度依存性の測定を行った。測定は蛍光 板に造影した回折パターンをビデオカメラで撮影し、コンピュータに取り込むと いう方法を用いた。画像データは512×512ピクセルで、1~256の数値で強度を 表わしている。図6.2.6 は昇温過程での×2ストリークの積分強度の温度変化であ る。



図6.2.6 RHEEDスポット強度の温度変化

-6-12-

-6-13-

測定を行った温度範囲では、冷却による試料ホルダーの長さの収縮が激しく、測定中に電子線の入射角度を一定に保つためには、試料ホルダーの垂直位置を変えなければならなかった。このため、各測定点における電子線の入射角度にはばらつきが生じている。通常の回折スポットの強度測定よりもノイズが多いのは、このためであると考えられる。しかし、この結果から、×2ストリークの強度がおよそ140Kから低温で増加すると言える。

6-2 .

図6.2.7にこの温度変化を $(T-Tc)^{2\beta}$ でフィットした結果を示す。Tcを1Kづ つ変化させながら、 $\beta$ を可変パラメータとして、フィットを行った。結果として、  $\beta$ は134K<Tc<143Kの温度領域で誤差5%の範囲で、 $0.24 < \beta < 0.36$ と得られた。 これらの結果から、この相転移はTc=134K~143Kの連続転移であると言える。





### 6-3 相転移による表面電子状態の変化

4×1-In構造の表面電子状態を、ARUPS及びARUPSによるフェルミ面マッピ ングで明らかにした。更に、相転移によって4×1-In構造と8×2-In構造 (130K)の表面電子状態がどう変化したかARUPSで調べた結果と考察を述べる。 本実験で用いた試料について

表面電子状態の分散関係を求めるためには、1ドメインの4×1-In構造を用意 する必要がある。[II2]offのSi(111)徴斜面でテラス幅が約300Åより狭ければ、1 ドメインの4×1-In構造が形成されることが報告されている[文献6-3.1] そこ で本章の実験には[II2] 2° off 微斜面Si (111)表面を用いて1ドメインの超構造を 用意し、測定を行った。

ここで、4×1-In構造の表面プリルアンゾーン(SBZ)について記しておく。4× 1-In単位格子は下地Siに合わせて3回対称にとるが、本章ではより基本的な長 方形を単位格子とし、SBZを長方形にとる。図6.3.1にSi(111)-1×1理想表面と 4×1-In構造のSBZを示す。



#### 図6.3.1

Si(111)-1×1理想表面と4×1-In構造のプリルアンゾーン。大丸はSi (111)-1×1、小丸は4×1-Inの逆格子点、点線は基本逆格子を示す。

-6-14-

- 6 - 15 -

6-3 .

(1) 4×1-In構造(RT)の表面電子状態

図6.3.2 (a) に4×1-In構造(RT)から得られたARUPSのスペクトルを示す。 入射光エネルギーは20.0eV、入射角 $\theta_i$ は45度、光電子出射角 $\theta_e$ は表面法線から  $\Gamma_1$ -X<sub>1</sub>(×1)方向に沿って変えたものである。 $\theta_e$ の脇に、E<sub>F</sub>での波数ペクトルの 値も示した。図の横軸はE<sub>6</sub>から測った束縛エネルギー(E<sub>8</sub>)を示す。各点間のエネ ルギー幅は40meVである。スペクトルのピーク位置を棒線で示した。全体的な特 徴は、E<sub>8</sub>=0~1 eVにある数本のピーク、そしてE<sub>8</sub> ≥ 2eVの大きく分散した





-6-16-



## 図6.3.2 (b) (続き) 図(a)から求めた分散図。

ビーク類である。 $E_B=0\sim1$  eVの範囲のビークでまず目立つものは、ほとんど分散を示さないビークd群である。さらにdより $E_p$ 側に $\theta_e=13^\circ\sim21^\circ$ ではっきりとわかるビークm2が存在する。これらのビークは約0.4eVの幅で分散し、低出射角側へ行くに従い $E_p$ へ接近し、 $\theta_e=11^\circ\sim13^\circ$ の間で、 $E_p$ を横切っていると考えら

れる。即ち、このm2ピークは金 属電子状態パンドからの電子放出 である。θ\_=23°~29°では約 0.7eVのところに新たなピーク m3が出現していることがわかる。 E.≥2の範囲で最も目立つのが、 θ\_=7°で約2.8eVにあるピークb である。図6.3.2 (b)にこれらスペ クトルから得られる分散図を示す。 図6.3.3 (a)は図6.3.2 と同じ×1 方向ではあるが、Γ1点から離れ たΓ。-X。方向に角度を変えて測定 したスペクトルである。面内方位 としては Γ3-X3と Γ1-X1は等価 であるが、射影したパルクバンド ギャップがこの方向ではより大き く開いているので、表面状態がよ り顕著にスペクトルに現われる。





図中の数値は、E<sub>r</sub>における波数ペ クトルの値である。図6.3.3(b) にこのスペクトルに対する分散 図を示す。測定した「<sub>3</sub>-X<sub>3</sub>方向 は、検出する電子の持つ波数ペ クトルの表面射影成分と異なる ため、同じθ。でもE<sub>9</sub>によっては 本測定ではE<sub>8</sub>=0eVのときに波 数が「<sub>3</sub>-X<sub>3</sub>方向からずれてしまう。 本測定ではE<sub>8</sub>=0eVのときに波 数が「<sub>3</sub>-X<sub>3</sub>方向になるように検 出角を設定した。よってE<sub>9</sub>の大 きいところでは、電子の波数の ×1方向に平行な成分は、「<sub>3</sub>-X<sub>3</sub>からかなりずれてしまうので、

はEn≤2eVの範囲で示した。

6-3



## 図6.3.3(b) F3-X3方向の分散図

図6.3.3には $k_x \sim 0.40$ のところで $E_F \otimes K \oplus U$ り、大きな $E_a$ の方へ分散してゆくビー クがあるのがわかる。これは $\Gamma_1 - X_1$ 方向の分散図との比較から、 $\Gamma_1 - X_1$ 方向の m 3パンドと同じものであることがわかる。また $k_x \sim 0.5$ Å<sup>-1</sup>、0.65Å<sup>-1</sup>のスペク トルには $E_F$ 近傍に小さなビークがある。これはまた $\Gamma_1 - X_1$ 方向の分散図との比 較から、それぞれm 2、m 1パンドであると考えられる。さらに、~1eVに現わ れる分散のほとんどないビークは $\Gamma_1 - X_1$ 方向でのdパンドである。本実験で得ら れた結果を以下にまとめる。

- 3つの金属パンドm1、m2、m3がある。これらははそれぞれk<sub>x</sub>~
   0.65Å<sup>-1</sup>、~0.47Å<sup>-1</sup>、~0.4Å<sup>-1</sup>(=K<sub>p</sub>)でE<sub>p</sub>を横切り、大きなk<sub>x</sub>へ向 かうに従い、下向きに分散し、およそSBZ端でパンドの底となる。
- 2. E<sub>n</sub>=1eVにほとんど分散のないバンドdがある。
- 3. . Γ<sub>1</sub>-X<sub>1</sub>方向にはΓ<sub>1</sub>点に頂点を持つ分散の大きいバンドbがある。

これらの結果はAbukawaらの結果[文献6-3.2と一致している。比較のため彼等の報告した $\Gamma_1$ -X<sub>1</sub>方向と $\Gamma_3$ -X<sub>3</sub>方向の分散図を図6.3.4(a)、(b)に示す。この分散図はグレースケール表示されており、輝度がピーク強度に対応している。m1、m2、m3は彼等が1次元金属電子状態パンドだと結論したパンドであるが、K<sub>8</sub>の値、分散幅ともに本実験結果と同じである。また、 $\Gamma_1$ -X<sub>1</sub>ではk<sub>x</sub>=0.6eV、1eV付近で、それぞれm2、m3パンドの強度が強く、 $\Gamma_3$ -X<sub>3</sub>ではk<sub>x</sub>=0.4

~0.6eVでm3パンドの強度が大きいという特徴も一致している。さらに、1eVで 分散のないパンドd、大きな分散も持つパンドbについては分散の形状また、k<sub>x</sub>= 0.4eV~0.6eVのあたりで強度が強くなるなどの特徴も一致している。これらの ことから、本実験で得たデータは、Abukawaらの結果を非常によく再現したもの であるということが言える。Abukawaらは、これら電子状態パンドのΓ<sub>1</sub>-Γ<sub>3</sub> 方向における分散や、パンドを構成する電子状態の対称性について調べた。その 結果を以下にまとめる。

 m1、m2、m3パンドは4×1対称性を持つ。また、SBZ端にパンドの底 を持ち、SBZ中心へ向かって上へ分散しているが、これは部分的に占有 されたp<sub>x</sub>,軌道のパンドの特徴である。よって、m1、m2、m3は吸着し たIn原子の5p<sub>x</sub>,軌道によって形成たものである。



### 図6.3.4



-6-18-



- 1eV近傍の×1方向に分散のないバンドdは×4方向に、×4周期性を 持って分散している。よってこれも表面状態である。Siダングリングボ ンドとIn価電子の結合によって形成されていると考えられる。
- 3. bパンドは弱い表面ウムクラップ過程によって現われたSiのパックポンド 状態である。

この節では4×1超構造の電子状態はStevensらや、Öfnerらのグループの主張す る非金属的ではなく、KellyらやAbukawaらが主張する金属的であることがわかっ た。Abukawaらはさらに金属電子状態パンドm1、m2、m3はほぼ1次元的であ ると主張したが、それは3つのデータ点によるものであり(図6.3.4(c))、詳細は 不明である。そこで、本研究ではフェルミ面の形状を詳細に調べることを目的に 4×1超構造電子状態のフェルミ面マッピングを行った。 (2)フェルミ面マッピングによる4×1超構造電子状態のフェルミ面の研究

6-3

フェルミ面マッピングの実験方法は2章に述べたとおりである。実験は米ナショナ ルローレンスパークレイ研究所のアドパンスドライトソースBL7で行った。入射 光のエネルギーは86.6eV、k<sub>x</sub>-k<sub>y</sub>平面内で2000個のデータ点を測定した。 図6.3.5 (a)に4×1-In構造(RT)の表面電子状態のフェルミ面マッピングの結果を 示す。図の横軸(k<sub>x</sub>)、縦軸(k<sub>y</sub>)はそれぞれ[1T0]方向(×1方向)、[112]方向に対 応している。図中の細い(太い)白線は4×1-In(下地Si-1×1理想)構造の SBZである。



図から3本の帯がそれぞれ k = 0.4、0.8、1.2 [Å-1]のところにk に平行に走っ ていることがわかる。これらはつまりk 。方向に分散のほとんどない、 k 。方向に 1次元的な電子状態パンドを示している。詳細にみると、それらは それぞれ2本 の帯から形成されている。k、0.4~0.8付近を拡大したものを図6.3.5 (b)に示す。 k=0.4Å-1及びk = 0.8Å-1にある帯がそれぞれk =0.47Å-1を極大に、2つに分 かれているのが見える。k = 0.8Å<sup>-1</sup>の2つのパンドは点(k = 0.82Å<sup>-1</sup>、k = 0.47 A<sup>-1</sup>)に対し、点対称であるように見えるが、4×1-In構造の対称性を考えれば、 SBZ端k=0.82Å<sup>-1</sup>、k=0.47Å<sup>-1</sup>に対し、線対称であるのが通常である。このよう に対称性が崩れているように見えるのは、バンドを構成する電子状態と入射光の 分極ベクトルそれぞれの対称性の関係による選択則の効果である[文献6-3.3]。対 称性を考慮に入れそれらの効果を取り除いて作成した図6.3.5(a)のパンドの模式 図を図6.3.6に示す。対称単位胞 Г<sub>1</sub>-X<sub>1</sub> - M<sub>1</sub> - X<sub>1</sub>'内に3つのパンドがあり、それ らはΓ<sub>1</sub>-X<sub>1</sub>とk<sub>x</sub>=0.41Å<sup>-1</sup>、0.55Å<sup>-1</sup>、0.65Å<sup>-1</sup>で交わっている。前節の分散図と の比較から、それぞれのバンドが前節のm3、m2、m1バンドに完全に対応して いることがわかる。図から、m3パンドは直線的でk \*方向にほぼ完全な1次元金 属電子状態バンドであり、対してm1、m2はk ,方向に1次元的ではあるものの、 湾曲しており、ある程度k 。方向にも分散を持つことがわかる。このフェルミ面の 形状から、電子の占有する割合を求めることができる。SBZ端のk x=0.82Å<sup>-1</sup>なの で、m3バンドは完全にハーフフィルドのバンドである。m1、m2バンドのフィリ ングは、およそ38%、6%である。

# (3) 4×1-In構造(RT)と8×2-In構造(130K)の表面電子状態の比較

4×1-In構造(RT)と8×2-In構造電子構造の×1方向のパンド分散を光電子分 光法より測定した。実験の詳細は前々節(1)と同じである。4×1-In構造を微斜 面上に作成し、室温でARUPS((1)で述べたデータ))を測定した後、液体窒素で試 料ホルダーを冷却し、130Kで再び測定を行った。「1-X1及び「3-X3方向に おける、スペクトルを図6.3.7(a)、(b)に示す。小丸で示してあるのが、室温にお けるスペクトル、線で示してあるのが130Kにおけるスペクトルである。室温と低 温でのスペクトルの強度はパルクピークの強度が一致するように調節した。

# 表面状態パンドm1、m2、m3の変化

Γ,-X,方向

6-3

高温相で金属的であったm1、m2、m3パンドはそれぞれ低温相では変化した。  $\Gamma_1 - X_1$ 方向の室温のスペクトルにおいてk<sub>2</sub>=0.61~0.91A<sup>-1</sup>の範囲で観察された m1パンドは、低温相ではほぼ消滅しているのがわかる。また、m2パンドは室温



6-3 4x1 at RT

4x2 at 130 K

kx (Å-1)

0.90

0.80

0.70

0.60

0.55 m<sub>2</sub>

0.50

° 0.48 m<sub>3</sub>

° 0.40

0.35 0.30

0.20

0.10 0.00

 $m_1$ 0.65

属端がはっきりと現われているが、低温相ではm3ピークはショルダーとして観察 されるのみであり、金属端はほぼ消滅している。この低温相のm3ピーク強度はk<sub>x</sub> が大きくなるに従って大きくなる。k<sub>x</sub>=0.5Å<sup>-1</sup>、0.65Å<sup>-1</sup>では、高温相と同じ大き さである。ピーク位置は、Γ<sub>1</sub>-X<sub>1</sub>方向と同様に、X<sub>3</sub>方向へ向かうにつれ高束 縛エネルギー側へシフトしている。

高温相でk<sub>x</sub>=0.5Å<sup>-1</sup>、k<sub>x</sub>=0.65Å<sup>-1</sup>において観察されたm2、m3パンドの金属端も、 低温相では消滅している。結果として、低温相では高温相で存在していた、すべ ての金属端が消滅した。

### 表面状態パンドm3の温度依存性

6-3

m3パンドビークの温度依存性を図6.3.8(a)、(b)に示す。(a)、(b)はそれぞれ 冷却過程と昇温過程での $\Gamma_3 - X_3$ 方向のk<sub>=</sub>=0.39Å<sup>-1</sup>のスペクトルである。縦に並 べたスペクトルで上から下へ行くに従い、試料温度が低くなっている。図右端に 示した時間はそれぞれ液体窒素を試料ホルダーに注入してからの冷却過程の経過 時間、及び液体窒素を抜き取ってからの昇温過程での経過時間を示している。図 中、矢印で示してあるのがm3パンドビークである。時間の経過による試料の汚染 のために冷却、昇温に関係なく、時間を経るにしたがってビーク強度が減少して いるが、その効果を考慮しても、m3ビークの強度が冷却するに従い著しく減少 し、温度の上昇にともなって再び増加するのがわかる。図6.3.8(c)、(d)に冷却過 程のスペクトルを重ねて示した。冷却につれて、m3ビークのエネルギー位置は 高束縛エネルギー側へシフトしていった。最も大きいシフトを示した冷却開始 3 時間後の試料では、室温のm3ビークと比較してシフト幅は0.3eV程度であった。 ビーク没度の減少はこのビークシフトの後に起こった。

-6-24-



6-3
以上、高温相と低温相のARUPSのスペクトルの比較から明らかになったことをまとめる。
1. 高温相で確認された3つの金属パンドm1、m2、m3は低温で、

1. に近傍で、強度が著しく減少し、金属端が消滅した。
2. パンドの底での束縛エネルギーが大きくり、パンドの分散幅が増加した。

2. 高温相で確認された分散をほとんど示さないdパンドは、低温でも観察された、ビーク位置は高束縛エネルギー側にシフトしている。シフト量は、大きい味、で大きくなっている。
3. m3ビークの温度依存性を調べ、

冷却開始後、ビーク位置が高束縛エネルギー側へシフトし、
その後ビーク強度が減少することがわかった。

文献

[文献6-3.1] J. L. Stevens, M. S. Worthington and I. S. Tsong, Phys.Rev. B 47 1453 (1993)

[文献6-3.2] T. Abukawa, M. Sasaki et.al . Surf. Sci., 325 33 (1995)

### 6-4 相転移の起源、1次元金属的な性質についての考察

金属は、2k<sub>F</sub>(=Q:ネスティングペクトル)の周期を持つポテンシャル の摂動に対し、不安定である。そのような周期ポテンシャルがあれば、その周期 性からk<sub>F</sub>でギャップが開くため、系のエネルギーを低下させることができる。実 際に、弱相関系の金属は電子ーフォノン(電子ースビン)相互作用を通じて、こ のような周期ポテンシャルを形成し、エネルギーを低下させる場合がある。パイ エルス(スピンパイエルス)転移(CDW)転移)である。パイエルス転移の 場合、相転移の低温相では、電子ーフォノン相互作用によって格子は実空間で1/ 2k<sub>F</sub>の周期の歪み(Periodic Lattice Distortion; PLD)を生じ、電子は1/2k<sub>F</sub>周期 の定在波(電荷密度波;Charge Density Wave; CDW)を生じる。金属の2k<sub>F</sub> 周期ポテンシャルに対する不安定性は、系の次元によって異なり、次元性が低い ほど不安定であることが、周期ポテンシャルに対する電子系の応答関数からわか る。1次元では応答関数は2k<sub>e</sub>で発散し、非常に不安定である[文献6-4.1]。

前節で述べたフェルミ面マッ (の) ピングの結果から4×1-In超構 造の表面電子状態は、非常に1次 元性が強いことがわかった。なか でも、m3パンドは×1方向に垂 直な方向には、ほとんど分散をも たず、理想的な1次元電子状態と 考えられる。m3パンドのフェル ミ波数k。は、4×1表面プリルア ン域境界ksmの1/2である。×1周 (b) 期から×2周期への転移は、k== 1/2\*ksmを持つm3パンドのネスティ ングベクトルQ=2k =ksnz に対 応している。また、ARUPSの結果 から低温相になるに従って、金属 的な表面電子状態が非金属的にな ることがわかった。これらの結果 は、上のパイエルス転移の描像に 一致する。電子一格子相互作用に よって、×2周期をつくることに よって、k。でギャップを開き、系 のエネルギーを低下させているこ 相。 とが考えられる。しかし、パイエ



6-4



図6.4.1 電子状密度と格子の空間分布の様子及び、 電子パンドの分散の様子のパイエルス転移 による変化。(a)高温金属相、(b)低温CDW 担

ルス描像を採用するには少々議論が必要である。電子ーフォノン相互作用の十分 小さい弱相関系の1次元金属に対し、平均場近似を用いて、電子ーフォノン相互 作用の効果を考えると、CDW状態では電子パンドは図6.4.1のようになる。実験 結果の中には、この描像と相いれない点が存在する。相転移によって高束縛エネ ルギー側のdパンドの分散が変化するという点、E,近傍では金属ビークの強度が、 温度に関し奇妙な振るまいをする点、また、低温で金属ビークの強度が著しく減 少するという点である。これらの点を考察するには単純な1次元金属鎖の平均場 近似を離れねばならず、また近隣の原子への影響や、電子-電子相作用も考慮しな ければならない。

m3パンドを形成していると考えれられるIn原子がパイエルス不安定性によっ て×2周期を形成したと仮定した場合、m3パンドの形成に関わっていないIn原子 (あるとは限らない)や、下地のSiはどのような影響を受けるであろうか。まず、 m3パンドを形成するIn原子がPLDをおこせば、他の原子との結合距離は変化し、 結果として他の原子も程度の問題は別にして、変位を生じるであろう。また、 CDWが形成されると、空間的な電子密度の変化が生じるわけであるから、クーロ ン反発力を考えれば、m3パンドに寄与しない電子密度も、ある程度再分布すると 考えられる。m3パンドによるパイエルス転移が周囲に及ぼす影響の程度は、In-In、In-Si、Si-Si原子間結合力、電子ーフォノン相互作用定数などのパラメータ に依存する。また、この周囲の原子の変位が引き金となって、さらに大きな構造 変位がおこった場合、この新たな原子配置は単なる構造相転移によるものである といえる。ここで、原子配置に関する単なる構造相転移と、パイエルス転移の境 界について考察しておく。下に示した模式図図6.4.2 を用いて次のように考えられ



造を構成する原子の位置の組 (R.)の仮想空間、縦軸はその原子の位置の組による 格子エネルギーE({R,})である。高温相での原子配置の組みを {R<sub>0</sub>}、低温相 で実現する原子配置の組みを {R' } とすると、 {R' } が、 {R<sub>o</sub>} の存在する 局所ポテンシャル中に存在する場合、原子配置の変化はパイエルス転移の枠組の 中である。一方、系が大きな電子一格子相互作用を持っていた場合、パイエルス 不安定性によって {R'} はポテンシャルの山を乗り越え、隣接する局所的最小 値(例えば図中で {R,}))に落ち込むケースが考えられる。この場合、パイエル ス不安定性が引き金となってはいるが、この {R,} の原子配置をとった直接的な 原因は単なる構造相転移である。では、この場合、CDW、PLDは形成される であろうか。これは { R , } の原子配置に依存する。系の原子配置が局所最小値を 持つ原子配置 {R,} へ落ち込んでも、電子ーフォノン相互作用を通じてCDW、 PLDを形成することによって更に系のエネルギーを低下させることができれば、 CDW、PLDは形成される。原子配置は新たな局所最小値から励起し {R,+ δ} の配置をとってPLDを形成し、励起によるエネルギー損を上回るエネルギー利 得をCDWの形成によって得る。一方、 {R1} そのものが大きな変位の×2周期 を持つ場合、CDW、PLDは形成されないであろう。本論文では原子配置がどう であれ、低温相でCDW、PLDが形成された場合、パイエルス転移と呼ぶことに する。

パイエルス不安定性から1次元金属表面状態に直接寄与しない原子が原子 配列をすることはおおいにあり得る。8×2-In構造の場合はどうなっているだろ うか。ARUPSの結果で電子状態パンドdの変化は、In-Si結合が変化するこ とを示している。dパンドは分散幅が変化し、低温相で重なり積分が0.15eV増加 している。この変化の原因として、原子問距離の変化や定在波が形成された場合 の電子一電子相互作用による、結合状態の電荷密度の空間的な変化が考えられた場合 の電子一電子相互作用による、結合状態の電荷密度の空間的な変化が考えられる。 分散の形状は同じだが幅が変化するということは、3族原子が形成するr3×r3 構造の表面電子状態の元素による違い(AlとIn)によって見られる[文献6-4.2] この違いは元素の電気親和力の違いによると考えられる。この点を考えると、4× 2、8×2-In転移でのdパンドの分散幅の違いも、大きな構造変化によるもので はなく、電荷分布の違いによると考えられる。

m3パンドは、まず高束縛エネルギー側へシフトしそれによって、金属端の 強度が著しく落ち、その後ピーク強度が減少している。他の高束縛エネルギーと 比較して変化が大きい。m3パンドは非常に強い1次元性を持っていることから、 この振るまいが1次元性に由来することが考えられる。パルク1次元CDW物質 で指摘されている、1次元電子系の朝永ーラッティンジャー(TL)液体としての振 る舞いに依る可能性がある[文載6-4.3]。

ここで他のパルクの1次元パイエルス転移を起こす系と比較してみる。 これまでに1次元パイエルス転移が観測されてきたのは、モリプデンプロンズ

-6-28-

-6-29-

 $(A_{0.3}MOO_3; A=K. Rb. TI)等遷移金属酸化物、MX<sub>3</sub> (M=遷移金属; X=カルコゲン元素)、また.Bedt-TTF系等1次元有機伝導体等である。これまでにパイエルス転移についてよく研究されてきた物質の低温(CDW)相でのパラメータを表6-1に[文献6-4.1]また、K<sub>0.3</sub>MoO<sub>3</sub>[文献6-4.3]、(TaSe<sub>4</sub>)<sub>2</sub>Iの光電子スペクトル[文献6-4.4]医因(A.3)に示す。図6.4.3の光電子スペクトル[文献6-4.4]医因(A.3)に示す。図6.4.3の光電子スペクトル[文献6-4.4]医因(A.3)に示す。図6.4.3の光電子スペクトル[文献6-4.5]、(TaSe<sub>4</sub>)<sub>2</sub>Iに見られる、金属塔(D-クの位置がシフトする点である。1つめの高温金属相で、金属端の強度が非常に小さい点は他の、1次元金属物質でも報告されており、これは今日、1次元電子系がフェルミ液体では有限の跳びがあるが、TL液体ではE<sub>0</sub>のべき乗に従う連続的な変化をする。図6.4.4に、1次元金属と他次元の金属のE<sub>0</sub>近傍での角度積分型光電子スペクトルの比較を示す[文献6-4.5]それぞれ、同じ温度で測定されたものである。2 つめの特徴は、これまでのところ、1次元の揺らぎによる擬ギャッブの形成等によって説明されているが、決着はついていない[文献6-4.4]。$ 

	T <sub>c</sub> [K]	2Δ <sub>ρ</sub> [K]	2∆ <sub>opt</sub> [K]	λ	ξ <sub>II</sub> (T=0) [Å]	2Δ <sub>ρ</sub> /kT <sub>c</sub>
KCP	189	1400	1700	0.302	118	7
K <sub>0.3</sub> MoO <sub>3</sub>	183	920	1400	0.34	125	5
(TaSe <sub>4</sub> ) <sub>2</sub> I	263	3000	2900	0.43	100	15
NbSe <sub>3</sub>	145 (59)	700		0.53	61	5
TaS <sub>3</sub>	215	1600	1800	0.65	40	7



6-4 "

本研究で得られた、m3パンドの温度に対する振るまいに対しても、電子の1次元 性からもたらされると考えられる。m3パンドの変化の原因として、 1、高温での短距離秩序を持ったCDWの形成による擬ギャップの形成

2. TL液体的な振るまい

の可能性をあげておく。

以上の考察をまとめる。

RHEEDとARUPSの結果から、この相転移がパイエルス転移であることが強く示 唆される。平均場近似によるパイエルス描像とは異なる点がいくつかあり、それ ら相違点がパイエルス転移と相いれるのか、他の相転移であるのか検討した。 高束縛エネルギー側のパンドのシフトは、電荷の再分配によるものと考えられる。 このシフトからは構造が大きく変わっているとは考えにくい。すると、図6.2.1で の隣接する局所的最小値にまで構造が変化しているとは考え離く、系はCDW転 移を起こしているものと考えられる。m3パンドのシフトは、系の低次元性により 説明される可能性がある。実際、他の1次元CDW相でも光電子スペクトルの変 化は平均場近似の描像から懸け離れており、本研究での結果もそれらと同じであ る考えられる。結論として、この相転移はパイエルス転移であるといえる。

### 表面超構造のパイエルス転移について

「金属的な電子状態を持つ表面超構造は低次元金属である」という観点か ら、表面超構造がパイエルス転移をおこす可能性を最初に指摘したのはTosattiら である[文献6-4.6] 彼らは、Si(111)及びGe(111)表面ダングリングポンド のパイエルス転移の可能性について、(実際には起こらないが)理論的に議論し た。その後、T1/Cu(100)表面の表面構造相転移がパイエルス転移である可能 性が指摘された[文献6-4.7]。しかし、T1/Cu(100)に関してはARUPSの結果 が、金属-非金属転移を示していないことから[文献6-4.8]、パイエルス転移であ る可能性は低い。さらにダイアモンド(111)表面の2×1構造に関する議論がある [文献6-4.9]。ダイアモンド(111)表面の2×1構造に関する議論がある [文献6-4.9]。ダイアモンド(111)表面の2×1構造に関する議論がある [文献6-4.9]。ダイアモンド(111)表面の2×1構造に図する議論がある [文献6-4.9]。ダイアモンド(111)表面の2×1構造にとなった。 れは3-ドメインの2×1構造によるものであり、この×2月期はCのダングリン グポンドの元結合がパイエルス不安定性から2量子化したものと解釈されている。 しかし、ダイアモンド2×1表面構造は1200℃以上、グラファイト化するまで安定 であり、高温金属相は存在せずパイエルス転移そのものはおこらない。

最近、Pb/Ge(111), Sn/Si(111)表面超構造が√3×√3 ≒3×3 像転 移をおこし、3×3相が2次元CDW相であるという報告がWeiteringらによって なされた[文献6-4.10]しかし、その後のARUPS及び、X-ray PESの結果か ら、この相転移が秩序一無秩序転移である可能性が濃厚になった[文献6-4.11]。

結局、これまでに金属的な表面超構造におけるパイエルス転移の観察例は ない。秩序一無秩序転移について言及すると、4×1-Inから8×2-Inへの相 転移では、ARUPSの結果が高温相と低温相で大きく異なるスペクトルを示してい るので、この相転移が秩序一無秩序転移である可能性はない。

# 文献

[文献6-4.1]	レビューとして、G. Gruener: Density Waves in Solids
	(addison -Wasely, 1995)
[文献6-4.2]	G. V. Hansson, J. M. Nicholls, P. Mårtensson, and R. I. G.
	Uhrberg, Surface Science, 168 105 (1986)
[文献6-4.3]	Physics and Chemistry of Low-Dimensional Inorganic
	Conductor, edited by C. Schlenker, J. Dumas, M. Greenblat
	and S. v Smaalen (NATO ASI Series, Plenum Press, 1995)
[文献6-4.4]	A. Terrasi, M. Marsi, H. Berger, G. Margaritondo, R. J. Kelley
	and M. Onellion Phys. Rev. B 52 5592 (1995)
[文献6-4.5]	B. Dardel, D. Malterre, et.al. Phys. Rev. Lett. 67 3144 (1991)
[文献6-4.6]	E. Tosatti and P. W. Anderson, Japan. J. Appl. Phys. Suppl.2,
	pt.2, 381 (1974)
[文献6-4.7]	C. Binns, MG. Barthes-Labrousse, and C. Norris, J. Phys.
	C:Solid State Phys. 17 1465
[文献6-4.8]	C. Binns, and C. Norris, J. Phys.: Condens. Matter, 3 5425
	(1991)
[文献6-4.9]	W. Moench: Semiconductor Surfaces and Interfaces
	(Springer, 1995 second edition) p191
[文献6-4.10]	J. M. Carpinelli, H. W. Weitering, E. W. Plummer, and R.
	Stumpf, Nature 381,398 (1996)

[文献6-4.11] R. I. G. Uhrberg and T. Balasubramanian Phys. Rev. Lett. 81 2108 (1998)

6-5 低温相と高温相のSTMによる観察結果及びその考察

STMを用いて4×1-In(高温相)と8×2-In(低温相)を観察した。 相転移による構造の変化、欠陥のまわりでの電子状態の様子を考察する。

# (1) 4×1-In構造(RT)と8×2-In構造(60K)のSTM観察

4×1-In構造を、室温及び60KにおいてSTMで観察した。超構造は、室 温のSi(111)-7×7表面にInを1.4ML程度蒸着し、その後約400度にアニール して製作した。RHEED観察にて3ドメインの4×1表面超構造を確認したのち、 室温もしくは60KのSTMステージへ移送し、温度が一様になるのを待ってから観 察を行った。図6.5.1(a)、(b)に室温4×1-In構造及びそれを60Kに冷却して得 られた8×2-In構造のSTM像(Filled Images)を示す。これらの像は電流像で 探針電圧(V,)及びトンネル電流(I,)はそれぞれ(a)V<sub>[</sub>=1.2[V]、I<sub>[</sub>=0.6[nA]、(b)V<sub>[</sub>= 1.4[V]、I<sub>[</sub>=0.5[nA]である。超構造単位格子及び下地Siの結晶方位を図中に黒線 で示した。図(a)の4×1-In構造の特徴は、[IT0]方向に走る黒い溝とその間の い帯からなるストライブ構造である。黒い溝の[I0T]方向に沿って潤った問隔が、 4×周期に対応する。ストライブ構造の中には、ほぼ[I0T]方向に伸びる綿、及び その中央の円状の白い輝点からなる内部構造があるのがわかる。この内部構造は [IT0]方向に×1周期で並んでおり、4×1単位格子に対応している。

これより、一本のストライブ構造、つまり4×1単位胞の×1方向の連なり が、×4方向に相関をほとんど持たない1次元金属な電子状態を持つことから、 原子鎖と呼ぶ。低温構造に対しても用いることにする。

低温(60K)の像はRHEEDの結果(図6.2.1)に対応した変化が見られた。図 (b)に見える[110]方向に走るストライブ構造は、図(a)の4×1構造と同様に[1T0] 方向に4×周期で並んでいる。しかしその内部構造は4×1構造と明らかに異なる。 ストライブ構造のなかには繭玉状の輝点が[110]方向に×2周期で配列している。 さらに注意して見ると、繭玉の形状が列毎に微妙に異なることがわかる。図中A と示した列と、Bと示した列とでは、繭玉の輝度が異なっている。さらに、Bの 列の繭玉は列の左端にふくらみを持っている。このように、AタイプとBタイプの 繭玉列が交互に並ぶことにより×8周期が形成されている。8×2単位格子及び下 地Siの結晶方位を図中に黒線で示した。このSTM像では、更に、図中A、Bと記し た列とべ、B'と記した列とで蘭玉の位相がずれていることがわかる。これについ ては鎖間相関として後の節で考察する。



図6.5.1(a) 室温におけるIn-4×1構造のSTM像。 V<sub>t</sub>=1.2[V], I<sub>t</sub>=0.6 [nA], 電流像。 (b) 60Kにおける In-8×2 構造のSTM像。 V<sub>t</sub>=1.5[V], I<sub>t</sub>=0.5 [nA], 電流像。

### (2) 4×1-In構造(RT)の原子構造に関する考察

図6.5.1(a)で示した4×1-I n 構造のSTM像は探針電圧 1Vの像であり、E<sub>F</sub>以下 1Vまでにある電子状態が像に反映されている。前節の光電子分光の結果で述べ たとおり、1Vまでにある表面電子状態は、In5p電子の吸着原子間結合による 1 次元金属電子状態パンドm1、m2、m3及びdであり、mパンドはIn5p電子の吸 着原子間結合、dパンドはIn-Si結合にそれぞれ帰される。よってSTM像で輝度の 強い部分はIn原子及SIダングリングポンドが並んでいる部分と考えられる。

4×1-I n 構造(RT)についてこれまでに2つのモデルが提案されたことを 背景の節で述べたが、本研究で得られたSTM像はこれまでに発表されている4× 1-In構造のSTM像と比較して、最も高分解能なので、ここではまず本実験で得た STM像と提案されている構造モデルとを比較する。図6.5.2(a)、(b)はCollazoら [文献6-5.1]及びSaraninら[文献6-5.2]の提案した下地Siの再構成モデルを本研 究で得られたSTM像に重ねたものである。

CollazoらはTEDによる実験[文献6-5.1]から、表面上には2つの強い散乱 ポテンシャルが交互に並んでいることを見い出し、それら強い散乱ポテンシャル はIn原子だと結論している。本実験で得られたSTM像にはその2つの散乱ポテン シャルに対応する構造は見当たらない。そこで再構成したSi最上層ダングリング ポンドを持たない列を原子鎖間の黒い溝に当てはめた。TEDの実験結果によれば、 散乱ポテンシャルは[112]、[1T0]平行方向に対し鏡映対称性があるが、本実験で 得られたSTM像は鏡映面を持たない。原子構造モデルが対称性を持っても、電子 状態が対称性を持つとは限らないが、[112]、[1T0]方向の鏡映対称を持たない本 研究のSTM像を、様々な対称性を持つCOllazoらの構造モデルから説明することは 難しい。結論としてこのモデルは本研究で得られたSTM像に対応していないとい える。

Saraninらは彼らの得たSTM像に見える輝点をIn原子に対応させ、モデル を提案した。彼らの報告したSTM像は探針電圧が、+0.1V、-0.04V[文献6-5.2]

、及び+1.9V、-0.12V[文献6-5.3]、のものである。それらを図6.5.3 に示す。 彼らの占有状態のSTM像では、+0.1Vで3つの輝点が、+1.9Vで2つの輝点が原 子鎖の中央に観察される。彼らの像及び構造モデルではそれらは原子鎖の中心に 対して、点対称である。しかし、本研究で得られた高分解能な像では、そのよう な点対称性はみえない。結論としてこのモデルも本研究で得られたSTM像に対応 していないといえる。

ここで、Saraninらの構造モデルに対して、他の観点からも、考察しておく。ま ず、原子問距離であるが、Saraninらの提案した4×1-Inモデルでは×1方向のIn 原子問の最近接原子問距離はSi(111)面の格子定数3.84Åである。しかし、パルク





図6.5.2 提案されているモデルと4×1STM像の重ね合わせ。
 黄、赤、青の丸がそれぞれIn原子、その下の最構成したSI原子、その下のSI原子を表す。
 (a) Collazoらの提案モデル、(b)Saraninらの提案モデル。



() () () () () ()



(b) 図6.5.3

6-5

(a

Saraninらの報告したSi(111)-4×1-In表面超構造のSTM像。 (a)50×25Å、V<sub>1</sub>=0.1V、I<sub>1</sub>=0.7nA[文献6-5.2] (b) 50×25Å、V<sub>1</sub>=-0.04V、I<sub>1</sub>=0.08nA[文献6-5.2] (c) V<sub>1</sub>=1.9V[文献6-5.3]、 (d) V<sub>1</sub>=-0.12V[文献6-5.3]、

Inの原子間距離は最近接で3.25Å、次に近い距離で3.38Åであり、このモデルの 3.84Åはパルクより14~18%大きい。よって、In5p電子の結合による×1方向の 金属パンドをこの距離で形成するとは考え難い。CollazoらのTEDの実験、及び NakamuraらのAEDの実験[文献6-5.4]では4×1-In構造は鏡面対称性を持つこ とが結論されたが、Saraninらのモデルはこの要求を満たしていない。また、 Parkら[文献6-5.5]、Kraftら[文献6-5.6]は、4×1-In表面をSTMで観察し、特 徴的なDoubleRowと呼ばれる、[110]方向に連なる2組の白い帯構造を持つSTM 像を報告したが、Saraninらのモデルではこの構造を説明できない。本研究で得 られた像でDoubleRowが観察されないことについて、後の章で考察する。

本実験で得られた、高分解能STM像、及びこれまでに報告された実験結果 を基に、ここで新しい4×1-In構造の原子配列モデルを提案する。図6.5.4にこの モデルを示す。このモデルでは、最外層SiはSaraninらが提案したのと同じ再構 成をしている。Saraninらのモデルでは、単位胞当り4つあるSi原子のダングリ ングポンドのうち2つが、Si原子間のダブルポンドの形成に使われているが、In

-6-38-





図6.5.4 本研究で提案する4×1-In構造モデル。

 (a)上から見た図、(b)[112]方向の断面図、
 (c)構造モデルとSTM像を重ね合せた図。黄、赤、青の丸がそれぞれIn原子、その下の最構成したSI原子、その下のSI原子を表す。

はダングリングボンド全てに吸着している。原子鎖の真ん中のダングリングボン ドに吸着するInの吸着位置は、ダングリングボンドの直上ではIn原子間距離が2.2 Åになってしまうので、反発し、×1方向に垂直な方向へずれるだろうと考えられ る。隣接する原子の原子間距離が均等になるよう配置すると、原子問距離は3.22 Åとなり、最隣接原子間距離3.25Åで正方格子を組むIn(001)面の原子配列に非常 に近い配列となる。この構造は[1T0]平行方向に対し鏡映対称性を持ち、[112]平 行方向には鏡映対称性はないが、映進面を持つ。これらの性質はTED、AEDで得 られた結果と矛盾しない。さらに、近接原子間の結合電子状態を考えると、原子 間の中央に対して、点対称を持たない。中央の輝点は、原子鎖の内側の2つの原子 間の結合状態と考えられる。

#### (3) 8×2-In構造(60K)の単位原子構造に関する考察

図6.5.1(b)と同じ場所で得られた、より解像度の高い8×2-In構造の STM像を図6.5.5に示す。図6.5.1と同様に白い繭玉状の輝点が見える。さらにこ の像では新たに、右下にA、Bと示した2つの繭玉の向きの完全に異なる列が見え る。このような繭玉の向きはどのような原子構造を反映しているのか考察する。

8×2-In構造はRHEEDの実験の節で述べたように、4×1構造のわずかな 歪によって形成されたものと考えられる。ではどのように歪んだのであろうか。 このことを考察するため、図6.5.6にIn原子の並びを模式的に示した。小さい丸が 室温相4×1構造を形成するIn原子を表している。実際の4×1ユニットにIn原子が いくつあるのか完全にはわかっていないが、ここでは本研究で提案した4つとし て模式図を描いた(図6.5.4 参照)。しかし、以下の議論はIn原子の単位胞あたり の個数に依存しない。4×1単位胞を構成するIn原子は[IT0]方向にa<sub>s</sub>の間隔で並 んでいる。単位胞構成In原子それぞれに等価な原子の、[IT0]方向へのの連なりを A列、B列、C列、D列と名付ける。4×1構造ではそれぞれの列の中の原子は等価 だが、低温相×2周期では2種類の原子が交互に配列することになる。種類は変 位の方向によって生成される。

STM像では×2周期は、白い繭玉として 見えていることから、少なくとも×2周 期を形成する変位の成分に列方向([1T0] 方向)の変位が含まれ、近づいた原子間 の結合ボンドがFilled-StateのSTM像で明 るく見え、離れた原子間が暗く見えてい ると考えるのが妥当である。つまり、変 位の列方向成分には+[1T0]方向と、-[110]方向の2種類があり、それが原子列 内で交互に並び、近づいた原子同士が交 互に並んでいるのである。+[110]方向、 -[1T0]方向の列内変位を+δ、-δ'と 呼ぶことにする。ここで、δ'という記 号を用いたのは+[1T0]方向、-[1T0]方向 の列内変位の大きさが等しいとは限らな いからである。また、列内変位が0の列 もありうる。しかし、STM像から、列 内変位をおこしている列があることは確 実である。



-6-40-





図6.5.5 8×1-In構造のSTM像。Vt=1.5V、It=0.5nA。107Å×107Å。 図中A、Bと示した原子鎖では繭玉状の輝点の向きが他の列と異なる。

単位胞はそれぞれA、B、C、D列に所属する4つのIn原子から構成される。列内 変位の列間での相関について考察する。列毎に、+δ、-δ'の列内位相を維持し ていれば、列間での相関に無関係に、×2周期は形成される。よって列毎の位相の 組み合わせによって、単位胞内原子構造の異なる×2周期が考えられる。ただし、 各原子列の原子が全て列内変位を持っているかは不明である。また、全ての原子 鎖の列内変位の大きさが同じで有る必要はない。以下の議論では全ての列が列内 変位を持っていると仮定したが、同様の議論が列内変位を持つ列が2列以上ある ときに適用できる。位相の組み合わせの内、3つの例を図6.5.7(a)、(b)、(c)に示 す。列A、B、C、Dの最近接原子の組に着目したとき、それぞれの列の原子の位 相が-δ'か+δに応じてその列の変位の位相を0、πと定める。また、単位胞内 の各列の位相を
θとする。
図中に着目した
原子群上に
線を引いて
示した。
図の上 部にしめしたように、(a)はπ、π、π、πの組み合わせ、(b)はπ、π、0、0、 (c)はπ、0、π、0である。同じ×2周期を持っていても、変位の位相の組み合わ せによって、異なる単位胞内原子構造が出来る。この違いはSTM像に反映される はずである。それぞれの配列でSTMで輝点として現れると考えられるところを図 中にピンクで示した。図からわかるように、各原子列の列内変位の位相の組み合



わせによって同じ×2周期を持っていても、STM像での見え方が変わるのである。 図6.5.7 (b)のような位相の組み合わせの場合、繭玉はほぼ列に垂直にあらわれる。 これは、図6.5.1(b)、及び図6.5.5の大部分の原子鎖で現れていた構造に対応する。 また、図6.5.7 (a)は図6.5.5の原子鎖Aに、図6.5.7 (c)は図6.5.5の原子鎖Bに対応 している。

6.5

以上の考察から、それぞれの原子鎖の繭玉の向きがどのような原子構造を 現しているのか明らかにした。次に、各原子鎖間の繭玉の向きの相関について述 べる。今後、各原子列の列内変位の位相の組み合わせを単位胞構造と呼び、特に (b) のような原子鎖に垂直に輝点の現れる単位胞構造を垂直単位胞構造(垂直単 位胞)、(a)を+傾斜単位胞構造、(c)を-傾斜単位胞構造と呼ぶ。

### (4)鎖間相関について

図6.5.8 に8×1-In構造の大きな領域のSTM像を示す。各原子鎖毎に様々な 単位胞構造を持っていることがわかる。これらをどのように考えればよいのか、 また鎖間にどのような秩序をもって配列しているのか考察する。

鎖間相関を詳細に見るため、図6.5.9に図6.5.5と同じSTM像に、高温相 4×1構造の単位胞を重ねて示した。実線と点線を等価に見た場合が高温相4×1構 造、実線のみもしくは点線のみ見た場合、8×1周期である。

それぞれの原子鎖にC1~C9まで番号を振った。C1~C7は図6.5.7の(b)垂 直単位胞を持つ原子鎖であり、C8、C9は一頓斜単位胞、+板斜単位胞を持つ原子 鎖である。図で、太線で囲った部分は、それぞれの原子鎖で蘭玉の入っている単 位胞を示している。C1~C7の垂直単位胞を持つ原子鎖に着目すると、C1、C2、 C5、C6では蘭玉は実線で囲まれており、C3、C4、C7は蘭玉が点線で囲まれてい る。この違いは列内変位が位相ボずれているとして理解できる。×1周期から×2 周期を作るときのペアの取り方に2の自由度があり、それが2種類の位相となって 現れているのである。今後同じ単位胞構造を持つ原子鎖間で位相がずれている場 合、位相境界(Phase Boundary ;PB)と呼ぶ。また一つの単位胞構造での位相の自 由度をψ=0、πで現わす。図中にこのような位相差を生じている部分をPB1~ PB3として示した。位相境界は原子鎖2本毎に入ることが多いことがわかった。図中Bと示した から、位相境界は原子鎖2本毎に入ることが多いことがわかった。図中Bと示した C7とC8、C8とC9の間は上で定義した位相境界ではなく、異なる単位胞構造の境 界である。





図6.5.9 8×2-In構造のSTM像(図6.5.5)に4×1(×2)単位胞の編み目を重ねた図。実線と点線を等価に扱うと、4×1周期、個別に扱うと、4×2周期となる。図の上部に示したc1~c10 は各原子鎖の名前、PB、Bは位相境界、及び単位胞構造の 境界を示す。各原子鎖の単位胞構造を赤い枠で示した。

#### (5) 欠陥、ステップ周辺の8×2-In構造(60K)STM像

図6.5.10は8×2構造を広範囲で観察した結果である。様々な単位胞構造の原子鎖 が存在している。興味深いことに、単位胞構造は欠陥やステップの周りで微妙に 変化する。(矢印A)。またいくつかの欠陥の周りでは繭玉が2つに割れているの がわかる(矢印B)。原子鎖内で2つに割れている単位胞構造から数10Åにわたっ て続く場合がある。欠陥にまた場所によっては×2周期がはっきり見えない列も あった(矢印C)。欠陥やステップの周囲でのこのような現象は、室温相4×1-In のSTM像では見られなかった。この節では、これらSTM像に現れている特徴につ いて考察する。

図6.5.11に小さな領域を走査して得られたSTM像を示す。Aと記した欠陥、及び 欠陥Aで分断されている原子鎖の部分に着目する。原子鎖の欠陥より右上側では、 単位胞構造の変化はないが、左下側では単位胞構造が欠陥から離れるにつれ、ず れている。図6.5.12にこの欠陥Aの存在する原子鎖のSTM像の強度を原子鎖に沿っ て、プロットしたものを示す。赤、青、緑の3本のプロット線は、欠陥Aの原子鎖 内の中央、左端側、右端側のラインに沿った、強度変化を示す。上横軸はSTM像 で欠陥Aより右上側の鎖中の点を原点にとり、欠陥Aの方向に向かった距離を示し ている。単位は×2周期(=3.84Å×2=7.68Å)である。よって、図中のグリッ ドは×2周期に対応している。欠陥Aは上横軸の数値でおよそ0のところに対応 している。この欠陥Aに対し、STM像で右上側(図6.5.12では、上横軸の-1 ~-の領域)では、強度変化の位相は乱れておらず、図のグリッドに一致してい る。また中央と両側で位相が一致していることがわかる。これに対し、STM像 で欠陥の左下側(図6.5.12では、上横軸の8以上の領域)では、位相が、グリッ ドに対しずれている。このずれは、欠陥から離れるにつれ、小さくなっている。 また、欠陥近傍の鎖内左側の強度の位相は鎖内中央、右側に比べ、大きくシフト している。このシフト量は、欠陥から離れるにつれ減少していく。この鎖内の位 相のシフトはSTM像の繭玉の向きに対応している。これらの像を原子変位の観点 から理解するために、図6.5.13にこの欠陥Aの近傍の模式図を示す。STM像から この欠陥はA列のIn原子が一つ欠損していると考えられる。図6.5.13で、黒丸を In原子の欠損位置として示した。欠陥で分断され、図で上下2つに分かれた原子 鎖のうち、上側では、A列の端のIn原子はペアを組んでいるので、結果として、 欠陥の上側の原子鎖では欠陥の影響は小さい。対して、欠陥の下側では欠損のた めペアを組めなかった原子が残り、A列の列内変位の位相に影響を与える。位相 のずれは欠陥からに釣れて離れるにつれ小さくなるが、これは欠陥のない場合の 位相がエネルギー的に最も低いためであると考えられる。





図6.5.11

欠陥近傍の8×2-In構造のSTM像。Vt=1.9V、It=0.35nA, 432Å×432Å。本文では欠陥Aの周囲について考察してある。




6-5 "

欠陥によっては、その欠陥によって分断された、双方の原子鎖に位相の乱れが見 られなかった。この場合は、両端とも原子がペアを組めるように原子が欠損(ま たは他の種類の)欠陥であると考えられる。欠陥によって、不自然な(エネルギー の高い)位置に、変位が固定されていることから、このような欠陥では変位がビ ニングされていると言える。

列Aの位相のずれの空間的な広がりは、図6.5.12からおおまかに見積もる ことができる。図6.5.12で、欠陥から原子鎖内の3つの線上での位相が一致する 位置までの距離は、5×2 a<sub>3</sub>= 38Åであった。欠陥の影響は鎖内で長く伝わる のである。このように、構造にたいして欠陥が影響を及ぼす距離が長いことは、 この構造形成に長距離力が大きく寄与していること示しており、この相が電子-フォノン相互作用によって形成されたCDW相であること、またこのSTM像が CDWに対応していると結論される。

(6) 1 次元 C D W の STM 像の 解析

1次元CDWのAオーダーでの観察例は、本例が初めてである。本研究で 得られたSTM像が示す、CDWの欠陥近傍での振る舞いを、これまでに構築され てきた理論と比較してみよう。

まず、どのようなPLDが生じているかは前節の図6.5.7 を用いて行った議 論が適用できる。前節での列内変位がPLDに当り、PLDの位相に合わせて、 CDWが形成されている。

整合度M=2のCDWの位相の空間的な振るまいはSSH理論[文献6-5.7 )で 記述されている。このM=2のCDWの基底状態からの励起は位相ソリトンの生成 である。本STMで観察した位相のずれはこの位相ソリトンが欠陥にピニングされ ているものとして解釈できる。位相ソリトンは、位相をひずませることに対する 弾性エネルギーによって、その広がりが制限される。位相ソリトンの空間的な広 がりは具体的には

 $\phi(\mathbf{x}) = \tanh(\mathbf{x}/\xi_0)$ 

で表される[文献6-5.7]  $\xi_0$ は相関長であり、 $\xi_0 = v_F / \Delta_0 と表される。 <math>\Delta_0$ はパ イエルスギャップ幅、 $v_F$ はフェルミ速度である。また、 $v_F = 2t_0$ a、 $t_0$ はパンドの重 なり積分、aは格子定数である。位相の空間的変位を上式でフィットした結果を 図6.5.14に示す。ここから相関長 $\xi_0$ は14Åと求められた。これは、光学実験か ら求められた、M=2のCDW物質であるポリアセチレンのソリトンの相関長7 ~14Å[文献6-5.7]と同程度である。m3パンドのパンド幅1eVをt\_0として用いる と、この相関長からは、パイエルスギャップは0.56eV、温度に換算して6500Kと 見積もれる。パイエルスギャップが大きいという点で、定量的に光電子分光の結 果と一致するが、これは、大変強い電子一フォノン相互作用を示している。2 Δ

-6-50-



図6.5.14 位相のずれを欠陥からの距離に対し、プロットしたもの。 フィット曲線はy=a\*tanh(x/\$)に従った。

#### 同時には日本の中心の正常には

/kgTは43である。このような大きなパイエルスギャップの値が得られた理由として、SSH理論では考慮に入れられていない鎖間相関が位相ソリトンの相関長に影響しているためであると考えられる。

### ×2周期がはっきり見えない原子鎖について

図6.5.10に示すように、8×2-In構造のSTM像には、原子鎖の中に×2周期の はっきり見えないが領域がしばしば現れている。この像がなにを意味しているか 考察しよう。今後×2周期のはっきり見えないが領域を位相不確定領域と呼ぶ。 図6.5.15に図6.5.10の像の1部分を走査して得た像を示す。ここで図上部に線で 示された原子鎖の図中央付近が位相不確定領域である。この原子鎖と、隣接する 原子鎖の関係に着目してみると、この部分が欠陥を伴っていることがわかる。 図6.5.16にこの部分の拡大図と欠陥に対応するパーガーズペクトルを示す。位相 不確定領域の両端では、図6.5.7 で示したような意味で、単位胞内構造が異なって いる。つまり繭玉の向きが異なる。繭玉の向きを図6.5.7の模式図に対応させると、 この位相不確定領域の右上端とり先は(b)の垂直単位胸構造、左下端とり先が(c)の -傾斜単位胞構造に対応している。位相不確定領域では垂直単位胞構造から-傾斜 単位胞構造への移り変わりが行なわれているのである。図6.5.10の広範囲の像で、 この原子鎖を見ると、位相不確定領域の両端に、明るい部分が存在することがわ かる。これら明るい部分は欠陥の一種であると考えられる。単位胞構造は位相不 確定領域から、明るい欠陥部分まで同じである。よって列内変位はこれらの欠陥 でピニングされていると考えられる。位相不確定領域の両端で単位胞構造が異な ることから、2つの欠陥では異なる列内変位の位相でピニングされていることが わかる。このような状況では、欠陥と欠陥の間では、位相差をなんらかの方法で 吸収しなければならない。つまり、この位相不確定領域は、両端で異なる位相に ピニングされた原子鎖が、位相差を吸収するために自発的に欠陥を形成している 領域であると考えられる。

では、どのような欠陥をつくっているのであろうか。像の特徴から見て、 前節で考察したような固定された欠陥とは考えにくい。動的な現象がおきている と考えるのが妥当である。これについては、図6.5.17のような、モデルが考えら れる。位相不確定領域の原子は原子鎖両端の列内変位の位相の間を揺動している。 つまり欠陥位置は位相不確定領域中を動いている。

図6.5.18に、位相不確定領域を含む原子鎖のラインプロットを示す。図中 矢印で示した領域が位相不確定領域である。ラインプロットでみると、位相不確 定領域はX軸の値で165~240(8×2 $a_{s1}$ =約61Å)の間に存在し、境 界がはっきりしていることがわかる。欠陥の運動はこの間で行われていると考え てよいであろう。図6.5.12と同様に、原子鎖内の3つの線上でプロファイルをとる と、位相不確定領域の外では位相のずれは見られなかった。

-6-51-



図6.5.15(a) 8×2-In表面のSTM像。V<sub>t</sub>=1.9V、It=0.35nA、 160Å×160Å。位相不確定領域、欠陥周辺での 単位胞構造の位相の乱れ、単位胞構造が2つに 割れた構造が存在する。

一, 人名巴尔德斯 化自动分子系统 化合物间接相关的

## 位相不確定領域を含む原子鎖



図6.5.16 位相不確定領域のSTM像(図6.5.15(a)) を4×1周期の編み目と重ね合わせた図。 赤い矢印は位相不確定領域でおこった 転位のバーガーズベクトルを示す。





#### (7)STM観察及び考察のまとめ

6-5

この節では以下のことを明らかにした。

- 高温相4×1-In構造の高分解能STM像を得た。ここから、これまでに報告 された実験結果と合う、新たな構造モデルを提案した。
- 4. 低温相8×2-In構造をSTMで観察し、像に現れた、以下の特徴を明らかにした。

a) 異なる単位胞内構造を、原子変位の違いから解明した。
 b) 鎖間相関について観察、考察した。

- 3.STMで見えている像からCDWに対応していることを明らかにし、
  - a) 欠損欠陥における、CDWの位相ソリトンを見いだした。
    b) 位相不確定領域が動的な欠陥による位相ソリトンであることを明らかにした。
    c)位相ソリトンの相関長から、電子一フォノン相互作用定数を
    0.56eVと見積もった。

## 文献

- [文献6-5.1] C. Collazo-Davila, L. D. Marks, K. Nishi, abd Y. Tanishiro, Surf. Rev. and Lett., 4 65 (1997)
- [文献6-5.2] A. A. Saranin, A. V. Zotov, V. G. Lifshits, T. Numata, O. Kubo, H. Tani, M. Katayama, and K. Oura, Surf. Sci., 398 60 (1998)
- [文献6-5.3] A. A. Saranin, A. V. Zotov, K. V. Ignatovich, V. G. Lifshits, T. Numata, O. Kubo, H. Tani, M. Katayama, K. Oura, Phys. Rev. B 56 1017
- [文献6-5.4] N. Makamura, K. Anno, S. kono, Surf. Sci., 256 129 (1991)
- [文献6-5.5] S. I. Park, J. Nogami, and C. F. Quate, J. Microsc. 152 727 (1988)
- [文献6-5.6] J. Kraft, G. Ramsey, and F. P. Netzer, Phys. Rev. B 55 5384 (1997)
- [文献6-5.7] W. -P. Su, J. R. Schriffer, and A. J. Heeger, 1979, Phys. Rev. Lett. 42 1698

整合度2のポリアセチレンのソリトンに関するレビューとして。 A. J. Heeger, S. Kivelson, J. R Schrieffer, W. -P. Su. Soliton in Conducting Polymers, Rev. Mod. Phys. 60 (1988) 209

-6-58-

1. RHEED

- 1) 4×1-In構造(高温相) が130Kで8×2-Inに相転移することを見いだした。
- RHEEDパターンの温度変化の観察から、4×ご8×転移と×1ご×2転移が 別の変位によるものであることを見いだした。

6-6

#### 2. ARUPS

- 高温相での電子状態を測定し、Abukawaらのものと一致することを確認した。
- 2)フェルミ面マッピングから高温相のフェルミ面は3つの擬1次元金属電子状態が存在することを明らかにした。
- 3) 高温相のフェルミ面マッピングの結果から、擬1次元金属電子状 態パンドのうちの1つm3パンドのフェルミ波数の2倍(ネスティングベ クトル)が、RHEEDで見い出した低温相で現れる長周期と一致することが わかった。
  - 4) 低温相では高温相の3つの金属電子状態が消滅することがわかった。
- これらの実験結果から4×1-In ご8×2-In転移がパイエルス転移であると結論 した。

#### 4.STM

- 1) 4×1-In 構造を高分解能で観察し、新たな構造モデルを提案した。
- 2)8×2-In構造のさまざまな種類の×2周期を見いだし、この違いが鎖内原 子変位によるとした。
- 3)×2周期の位相が2原子鎖づつ異なることを見いだした。
- 4) 欠陥の周囲で、鎖内原子変位の位相が約40Åにまでづれることを見いだし、観察している像がCDW相であることを明らかにした。
- 5)欠陥の周囲で現れている原子変位の位相のずれを、ビニングされた位相ソ リトンとして解析し、その相関長を14Åと求めた。
- 6)両端を欠陥で異なる位相にピニングされた原子鎖が、その中央で動的な欠 陥を形成し、位相のずれを吸収していることを見いだした。

# 第7章 本研究のまとめ

① 高磁場印可型超高真空チャンパーと低温型試料ホルダーの作製 試料に6Tまでの垂直磁場が印加可能な超高真空チャンパーを作製した。また、試料 を10Kまで冷却可能な試料ホルダーを作製した。

②室温以下の温度領域における、In吸着Si(111)表面構造の相図の作製 上記装置を用い、室温以下の温度領域におけるIn吸着Si(111)表面構造の相図を、初 めて作製した。7×7表面上での超薄膜形成、4×1-In⊆8×2-In相転移を新たに見い 出した。

③ 蒸着による表面構造の変化に伴う伝導度の変化の測定と機構の解明 室温Si(111)→(3×√3-In表面にInを蒸着する間に起こる表面構造転移(√3×√3→2× 2→(7×√3)及び、構造転移に対応して現われる試料の伝導度の変化を測定し、原 因を調べた。紫外光電子分光(XPS)を用いてSi 内殻準位を測定しバンドシフト量を 求め、そこから構造転移に伴う空間電荷層の変化がどの程度伝導度の変化をもたら すか計算した。空間電荷層の変化による寄与が小さいことがわかり、測定した伝導 度は表面電子状態を経由していることを明らかにした。また、蒸着中断中に伝導度 が減少することを見出し、表面上に蒸着中のみ伝導的なIn層が形成されているとい うモデルで説明した。低温では、構造変化が起きないことを見い出した。

#### ④ エピタキシャル成長する過程の伝導度の変化の測定とその解明

反射型高速電子線回折(RHEED)観察から150K以下のSI(111)-7×7表面にInを蒸着 すると、Inは層状に成長することがわかった。またこのIn成長中に試料の伝導度は 2.3MLを臨界膜厚とするパーコレーションとして説明できる増加をした。低温走査 トンネル顕微鏡(STM)で成長過程を観察し、最初に1MLの絶縁的なIn膜が7×7周 期に準拠したクラスターとして形成され、その膜上で数十Å程度の大きさの微結晶 が徐々に密になり2.5MLでパーコレートすることがわかった。

#### ⑤ 4×1-In与8×2-In相転移

SI(111)表面にInを約1ML蒸着して形成される高温(室温)相4×1-In超構造が 130K付近で低温相8×2-In構造に転移することを見い出し、転移の過程をRHEED で調べた。4×≒8×転移と×1≒×2転移が異なる変位による独立な転移であるこ とがわかった。また×2ストリークのRHEED強度の温度依存性を測定し、この転移 が温度に、(T<sub>c</sub>-T)<sup>024</sup>という指数で依存していることがわかった。ARUPSを用いて、 報告されていた高温相4×1-Inの3つの金属パンドを確認し、フェルミ面マッビン グの測定から、高温相の金属電子状態が極めて1次元的であることを明らかにした。 ARUPSでの電子状態の温度変化から、相転移によって4×1-Inの1次元金属音子状 態の金属端の強度が低温で著しく減少すること、また他のパンドの分散幅がおよそ 0.15eV程度広がることがわかった。高温相と低温のSTM観察を行い、高温相につ いてSTM像から構造モデルを提案した。また、低温相について、単位胞の様子が原 子鎖(4×1単位胞の×1方向の連なり)毎に異なっていること、欠陥近傍で、原 子の変位量が欠陥からの距離に依存して変化していること、位相がはっきりしない 領域を見い出した。これらの像について、In原子の変位量の空間変化を、定量的に 解析し、。相転移温度近傍における試料の伝導度の温度変化を測定した。清浄7×7 表面と比較して、8×2-In表面の方が伝導度が低く、この差は温度が低下するにつ れ増加した。これは、バンドベンディングでは説明できないため、表面電子状態の 金属非金属転移によるものであると結論した。相転移の起源について考察した。高 温相が1次元性の非常に強い金属電子状態を持ち、またフェルミ面マッピングで決 定されたネスティングベクトルがRHEEDで観察された低温での×2長周期構造に 一致すること、また金属非金属転移であることは、この転移が4×1-In構造の低 次元金属電子状態に由来するパイエルス転移であることを強く示唆している。しか し、光電子スペクトルの温度依存性、×8周期の形成についてはパイエルス転移の 平均場近似描像と異なっている。転移の起源についてこれ以上議論を深めるために は、より詳細な光電子スペルトルの温度変化、STM観察等の実験、および計算機シュ ミレーションによる安定構造の同定等理論的アプローチが必要である。

## 謝辞

本研究を遂行するにあたり、熱心に指導して下さいました長谷川修司助教授 に深く感謝の意を表します。また、長尾忠昭助手にはたくさんのご指導、ご助言を 頂き心より感謝申し上げます。著者が修士過程のときよりご指導頂きました、井野 正三教授に心から感謝申し上げます。本研究の1部(6章)に関し、Han Woong Yeom助手にご指導頂きましたことに、心より感謝申し上げます。また、6章の光 電子分光のデータはHan Woong Yeom助手、松田巌様、堀越孝太郎様の御協力を 得て測定したものであり、ここに感謝の意を表します。また、6章のフェルミ面マッ ビングに関しては、Eli Rortenberg様、J. Schaefer様、C. M. Lee様、Han Woong Yeom助手、松田巌様の御協力を頂きましたことを記すると共に感謝の意を表しま す。また、6章に関し、M. Henzler 教授には有益な御指摘を頂き、感謝いた します。また、6章に関し、福山秀敏教授、ならびに湯本正典様に有益な御指摘を 頂きましとことに、感謝いたします。

物理学教室試作室の大塚茂巳様には、装置の作成、運用にあたり、たくさん のご指導、ご助言、励ましを頂きました。ここに心から感謝申し上げます。

最後になりますが、長谷川研究室に在籍する皆さまには、たくさんのご指導、 ご助言、ご協力を頂き、ここに感謝の意を表します。

the first state of the second s

